Oriental motor 东方马达



步进电动机组合产品 **QSTEP**

高效率 AR 系列 DC 电源输入

(FLEX) 内藏定位型

脉冲序列输入型

采用高效率化技术,产品种类丰富的**AR**系列DC电源输入。 提供搭载可连接各种上一级系统接口的内藏定位型以及利用用户自备的 脉冲发生器执行电动机控制的脉冲序列输入刑等再预机刑务员



内藏定位型支持FLEX,它可以依据 用户的运行系统选择相应的控制方法。

(FLEX) 什么是FLEX

FLEX即指对应I/O控制、Modbus(RTU)控制、经由网络转换器实现的FA通信网络控制的产品总称。

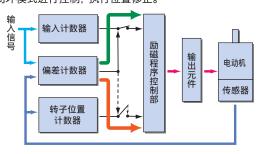
可简单连接、简单控制,实现了构建系统的总工时缩短。





基于本公司独创闭环控制的高可靠性

●即使在急速的负载变动或紧急加速的情况下仍可继续运行 通常情况下,与指令同步基于开环控制进行运行。过载时,会立即切 换到闭环模式进行控制,执行位置修正。



通常(位置偏差未达±1.8°)

与步进电动机相同,采用开环模式进行控制。

过载时(位置偏差达到±1.8°以上)

转换至闭环模式继续运行。

●采用转子位置检测传感器(解析器)

- ●传感器采用小型、超薄化设计,可缩短电动机的总长度。
- ●与普通的光学式编码器相比, 耐热性及抗振性等更加优越。
- 无需编码器电缆线, 电动机·驱动器之间的连接只需1条电缆线即可完成。



转子位置检测传感器

●万一发生异常情况时会输出警报信号

连续过载时,会输出警报信号,定位结束时则输出END信号。具备与伺服电动机相同的可靠性。

●也可建立绝对式系统

通过连接选购配件(另售)的电池,可建立绝对式系统,以检测绝对位置。 (仅限内藏定位型。)



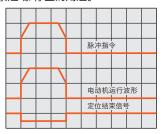
●优越的同步性,高响应运行

步进电动机的优点

◇可频繁的起动/停止

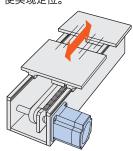
对应脉冲指令进行同步运行,以小型机身输出高转矩,具备优越的加速性和响应性。

最适用于需要频繁起动/停止的用途。



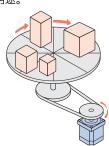
●免增益调整

即使是在皮带机构、凸轮、链条驱动等负载发生变动的情况下,也可不用通过增益调节,便实现定位。



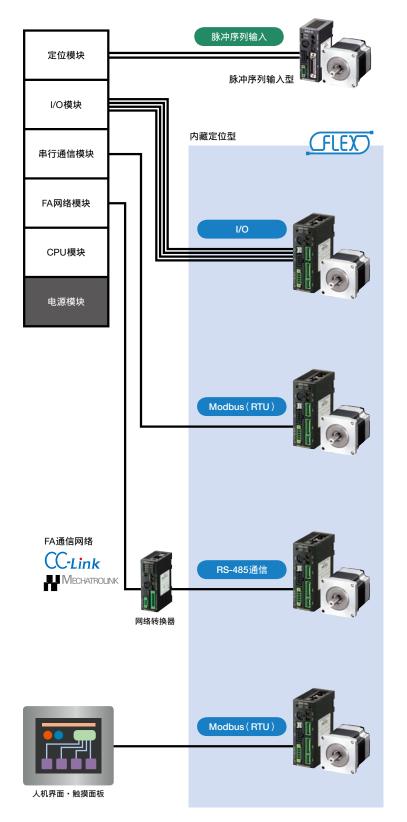
●保持停止位置

定位时无微振而通过电动机自身保持力停止, 因此最适合用于需无振动停止的低刚性机构用途。



www.shsik.com

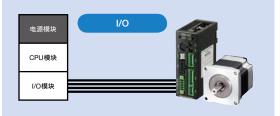
●您可以依据自己的运行系统选择相应的控制方法



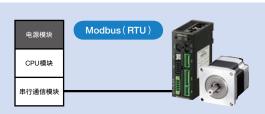
◇代表性系统



利用用户自备的脉冲发生器, 可进行电动机的控制。可从上 一级的PLC来进行选择、运行登录到脉冲发生器的运行数



内藏脉冲发生器功能,可直接连接PLC构成运行系统。无需 再安装脉冲发生器, 节省了空间, 系统可更加简洁。



通过RS-485通信能够设定运行数据及参数,输入运行指令。 1台串行模块最多可连接31台驱动器。而且, 具有同时启动 多轴的功能。协议支持Modbus (RTU),可通过PLC等进行 简单连接。



使用网络转换器(另售),可对应CC-Link通信及 MECHATROLINK通信。可通过各种通信设定运行数据及参 数,输入运行指令。

内藏定位型的数据设定, 需准备好以下物品。



可以进行驱动器内部参数的设定、数据的设定及更改等。此 外, 还可以用于转速及I/O监控、示教等。

高功能精巧小型的驱动器

小型DC电源输入驱动器

精巧小型的驱动器。满足控制盘及装置的小型化需求。此外,可直接安装至DIN导轨,不需要安装用螺丝。

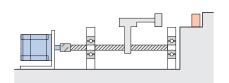


●压推运行

连续加压负载。当达到一定负载,则进入压推运行状态,仍能够以固定转矩进行加压。

请注意

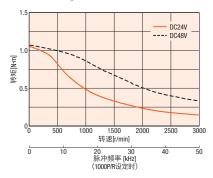
● 压推运动时,需要使用数据设定器OPX-2A (另售) 或数据设定软件MEXE02。 ● 减速机型请不要进行压推运行,会导致电动机及减速机损坏。



●可支持DC48V电源

电源规格为DC24V或DC48V。请客户配合电源环境选择使用。在DC48V使用时,与DC24V相比,转矩提升。(□28仅限DC24V输入。)

AR66SAK-



●可进行同方向下的位置管理

利用Round功能,在反复执行同方向的定位这样的用途时也能够进行位置管理。(仅限内藏定位型。)

*建立绝对式系统时,需使用选购配件(另售)的电池。

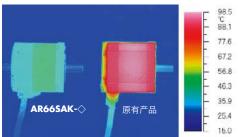


借助高效率电动机减少发热实现连续运行

●发热减少

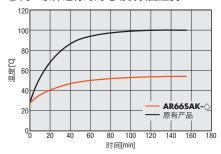
通过高效率化大幅减少电动机的发热。

●根据温度记录器的温度分布



同一条件下运行时的图像。

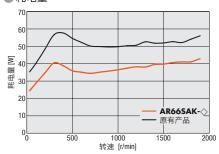
● 同一条件运行时的电动机表面温度



●节能

耗电量比原有产品减少30% (与本公司产品比较)。

●耗电量

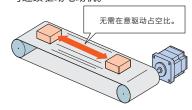


 CO_2 排出量与原有产品相比降低30%*(与本公司产品比较)*占空比40%状态下运行时

●连续运行(高频度运行)

可实现高频度运行。

可连续驱动电动机。



[項注息] 连续运行电动机时,需安装相当于 100×100mm,厚度6mm铝板以上 的散热板。

电动机产品种类

所有的机型上均备有带电磁制动型。

●标准型·减速机型的种类和特征

	机型	特征	减速比的种类	容许转矩・ 最大转矩 [N·m]	齿隙 [min]	基本分辨率 [°/脉冲]	输出轴转速 [r/min]
	标准型	●AR系列的 基本型。		保持转矩 2		0.36	4000
小生	TH減速机型 (直齿轮机构)	●高速(低减速比)	1:3.6、1:7.2、1:10、 1:20、1:30 (备有便于 分割角度的 减速比)	12	45	0.012	500
小齿隙	PS减速机型 (行星齿轮机构)	●高速(低减速比) ●容许转矩较大 ●最大转矩较大 ●中心轴	1:5、1:7.2、1:10、 1:25、1:36、1:50 (备有便于 分割角度的 减速比)	容许转矩 最大转矩 37 60	35	0.0072	600
无	PN减速机型 (行星齿轮机构)	●高速(低减速比) ●高精度定位 ●容许转矩较大 ●最大转矩较大 ●中心轴	1:5、1:7. 2、1:10、 1:25、1:36、1:50 (备有便于 分割角度的 减速比)	容许转矩 最大转矩 37 60	3	0.0072	600
	谐波减速机机型 (谐波驱动)	●高分辨率(高减速比) ●高精度定位 ●容许转矩较大 ●最大转矩较大 ●中心轴	1:50、1:100	容许转矩 最大转矩 37 55	0	0.0036	70

请注意

●上述数值仅作为了解不同机型时的参考。该数值随安装尺寸、减速比而变。

●安装尺寸的种类

脉冲序列输入型、内藏定位型均提供4种电动机尺寸。

(□42:表示电动机的安装尺寸为42mm。)

电动机型		□28 (□30*1)	□42	□60	□85 (□90*2)
	无电磁制动	•	•	•	•
你准坐	带电磁制动		•	•	•
TH、PS、PN、谐波减速机型	无电磁制动	•	•	•	•
ITI、P3、PIN、追次减速机空	带电磁制动		•	•	•

- *1 谐波减速机型时
- *2 减速机型时

●真空型

还提供真空型。详情请洽询就近的分公司或营业所。



●符合各种指令

◇RoHS指令符合品

AR系列符合RoHS指令,不含铅、镉等6种化学物质。

◇CE标志

执行EMC指令、低压指令的CE标志。

产品	CE标志
电动机	低压指令
驱动器	EMC指令

■EMC因配线、配置方法而异。需在安装于用户机器上的状态下进行最终确认。

 $\verb"www.shsik.com"$

嵇

洎

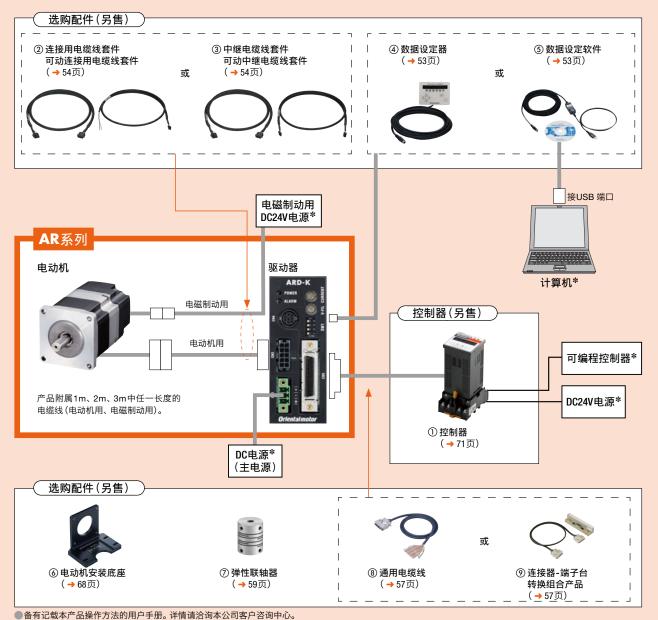
外形图

■系统构成

●脉冲序列输入型 标准型带电磁制动时

使用控制器PG1200N (漏型逻辑) 的单轴系统构成范例。

*请用户另行准备。



	名称	概要	刊载页
1)	控制器	输出用于决定步进电动机的运转量、转速等脉冲指令。	71
	连接用电缆线套件 可动连接电缆线套件	不使用附属的电缆线,用于连接电动机与驱动器的专用电缆线套件。	54
	中继电缆线套件 可动中继电缆线套件	使用附属的电缆线,用于延长电动机与驱动器间距离的专用电缆线套件。	54
4	数据设定器	可进行各种数据的设定(编辑、监控、操作), 对功能进行扩展。附属通信电缆线(5m)。	53
5	数据设定软件	可使用计算机进行各种数据的设定(编辑、监控、操作),对功能进行扩展。附属PC接口电缆线(5m)、USB电缆线(0.5m)。	53
6	电动机安装底座	电动机专用的安装底座。	68
7	弹性联轴器	用于连接电动机轴和被动轴的联轴器。	59
8	通用电缆线	用于连接驱动器和控制器的通用电缆线(1m、2m)。	57
9	连接器一端子台转换组合产品	用于连接驱动器和上一级控制器的端子台及电缆线的套件 (1m)。	57

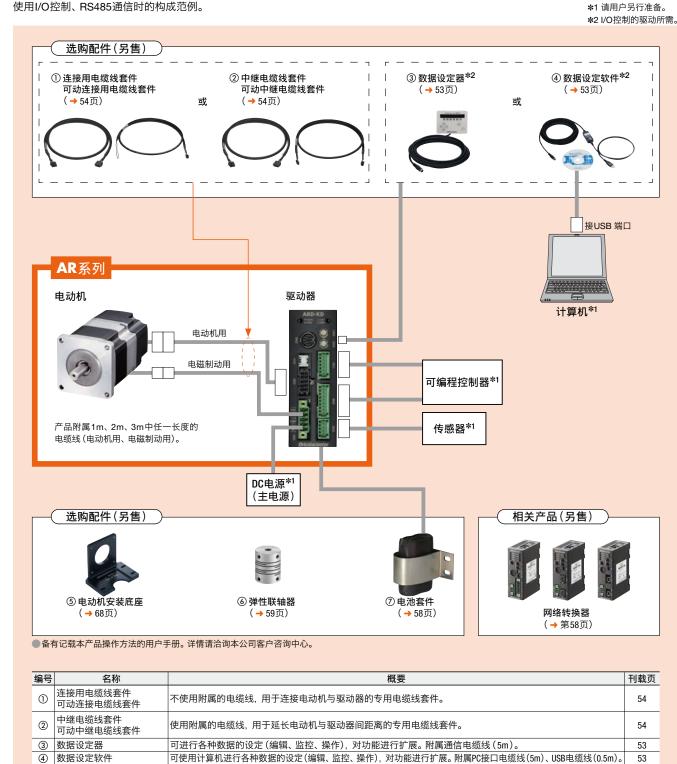
●系统物式范例

AR系列	+	控制器	电动机 安装底座	弹性联轴器	连接器—端子台 转换组合产品(1m)
AR66SMK-3		PG1200N-D	PAL2P-5	MC251010S	CC36T1

●上述系统构成仅为一例。也可依需要设计其他各种组合。

●内藏定位型 标准型带电磁制动时

使用I/O控制、RS485通信时的构成范例。



●系统构成范例

6

⑤ 电动机安装底座

弹性联轴器

⑦ 电池套件

AR系列	+	电动机 安装底座	弹性联轴器
AR66SMKD-3		PAL2P-5	MC251010S

电动机专用的安装底座。

用于连接电动机轴和被动轴的联轴器

作为绝对式规格使用时需要的套件。

●上述系统构成仅为一例。也可依需要设计其他各种组合。

www.shsik.com

68

59

58

AR 6 6 S A K D - PS 10 - 1

1 2 3 4 5 6 7 8 9 0

1	系列名称	AR:AR系列	
2	电动机安装尺寸	2: 28mm (30mm) 6: 60mm	4 : 42mm 9 : 85mm (90mm)
3	电动机外壳长度		
4	电动机识别		
(5)	形状	A:标准(单轴) B:标准(双轴) M:带电磁制动	
6	电源输入	K :DC电源	

7	驱动器种类	无:脉冲序列输入型 D :内藏定位型
8	减速机种类	无:标准型 T:TH减速机型 PS:PS减速机型 N:PN减速机型 H:谐波减速机型
9	减速比	
10	电缆线长度(附件)	1:1m 2:2m 3:3m

■种类

●脉冲序列输入型

◇标准型

品名(单轴)	品名(双轴)
AR24SAK-♦	AR24SBK-◇
AR26SAK- \diamondsuit	AR26SBK-♦
AR46SAK-♦	AR46SBK-◇
AR66SAK-♦	AR66SBK-♦
AR69SAK-◇	AR69SBK-⇔
AR98SAK-◇	AR98SBK-◇

◇标准型带电磁制动

品名	
AR46SMK-♦	
AR66SMK-♦	
AR69SMK-♦	
AR98SMK-⇔	

◇TH减速机型

◇TH减速机型 带电磁制动

品名	品名
AR24SAK-T7.2-♦	
AR24SAK-T10-<>	
AR24SAK-T20-◇	_
AR245AK-T30-◇	
AR46SAK-T3.6-◇	AR46SMK-T3.6-◇
AR46SAK-T7.2-◇	AR46SMK-T7.2-◇
AR46SAK-T10-<>	AR46SMK-T10- \diamondsuit
AR46SAK-T20-◇	AR46SMK-T20-◇
AR46SAK-T30-◇	AR46SMK-T30-♦
AR66SAK-T3.6-◇	AR66SMK-T3.6-♦
AR66SAK-T7.2-◇	AR66SMK-T7.2-◇
AR66SAK-T10-<>	AR66SMK-T10- \diamondsuit
AR66SAK-T20-◇	AR66SMK-T20-◇
AR66SAK-T30-◇	AR66SMK-T30-♦
AR98SAK-T3.6-♦	AR98SMK-T3.6-◇
AR98SAK-T7.2-◇	AR98SMK-T7.2-◇
AR98SAK-T10-<>	AR98SMK-T10-♦
AR98SAK-T20-◇	AR98SMK-T20-◇
AR98SAK-T30-◇	AR985MK-T30-♦

◇谐波减速机型

◇谐波减速机型 带电磁制动

名
_
- ♦
0-�
-<>
0-�
- ♦
0-<>
)

■品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。电缆线长度请在1m、2m、3m中任选。

◇PS减速机型

◇PS减速机型 带电磁制动

品名	品名
AR24SAK-PS5-◇	
AR24SAK-PS7-◇	_
AR24SAK-PS10-<>	
AR46SAK-PS5-◇	AR46SMK-PS5-◇
AR46SAK-PS7-◇	AR46SMK-PS7- \diamondsuit
AR46SAK-PS10- \diamondsuit	AR46SMK-PS10-
AR46SAK-PS25- \diamondsuit	AR46SMK-PS25- \diamondsuit
AR46SAK-PS36- \diamondsuit	AR46SMK-PS36-◇
AR46SAK-PS50- \diamondsuit	AR46SMK-PS50- \diamondsuit
AR66SAK-PS5-◇	AR66SMK-PS5-♦
AR66SAK-PS7- \diamondsuit	AR66SMK-PS7-♦
AR66SAK-PS10-	AR66SMK-PS10-♦
AR66SAK-PS25- \diamondsuit	AR66SMK-PS25- \diamondsuit
AR66SAK-PS36-◇	AR66SMK-PS36-♦
AR66SAK-PS50-	AR66SMK-PS50-♦
AR98SAK-PS5-◇	AR98SMK-PS5-♦
AR98SAK-PS7-◇	AR98SMK-PS7-♦
AR98SAK-PS10- \diamondsuit	AR98SMK-PS10-
AR98SAK-PS25- \diamondsuit	AR98SMK-PS25-♦
AR98SAK-PS36-◇	AR98SMK-PS36-◇
AR98SAK-PS50-♦	AR98SMK-PS50-♦

◇PN减速机型

◇PN减速机型 带电磁制动

	中央域的初
品名	品名
AR24SAK-N5- \diamondsuit	
AR24SAK-N7.2-<>	_
AR24SAK-N10- \diamondsuit	
AR46SAK-N5- \diamondsuit	AR46SMK-N5-◇
AR46SAK-N7.2-◇	AR46SMK-N7.2-◇
AR46SAK-N10- \diamondsuit	AR46SMK-N10-♦
AR66SAK-N5-♦	AR66SMK-N5-◇
AR66SAK-N7.2-♦	AR66SMK-N7.2-◇
AR66SAK-N10-🔷	AR66SMK-N10-♦
AR66SAK-N25-◇	AR66SMK-N25-♦
AR66SAK-N36-◇	AR66SMK-N36-♦
AR66SAK-N50- \diamondsuit	AR66SMK-N50-
AR98SAK-N5-♦	AR98SMK-N5-◇
AR98SAK-N7.2-<>	AR98SMK-N7.2-◇
AR98SAK-N10-♦	AR98SMK-N10-♦
AR98SAK-N25-◇	AR98SMK-N25-◇
AR985AK-N36-◇	AR98SMK-N36-◇
AR98SAK-N50-◇	AR98SMK-N50-♦

- 全套产品中包含下列各项单件。-

电动机、驱动器、电动机用电缆线、电磁制动用电缆线*、输入/输出信号用连接器、主电源输入/机架接地端子用连接器、压敏电阻*、使用说明书
 产品附属1m、2m、3m的电动机用电缆线、电磁制动用电缆线*。

需要3m以上电缆线或耐弯曲性更好的电缆线时请从选购配件(另售)中选择。 详情请参阅54页。

*仅限带电磁制动型。

 $\verb|www.shsik.com||$

◇PS减速机型
带电磁制动
品名

洎

规格·特性

连接与运行

· · · · · —	
品名(单轴)	品名(双轴)
AR24SAKD-♦	AR24SBKD-◇
AR26SAKD-♦	AR26SBKD-♦
AR46SAKD-♦	AR46SBKD-♦
AR66SAKD-♦	AR66SBKD-♦
AR69SAKD-♦	AR69SBKD-♦
AR98SAKD-◇	AR98SBKD-◇

◇标准型带电磁制动

品名
AR46SMKD-♦
AR66SMKD-♦
AR69SMKD-♦
AR98SMKD-♦

◇TH减速机型

◇TH减速机型 带电磁制动

品名 AR24SAKD-T7.2-◇ AR24SAKD-T10-◇ AR24SAKD-T30-◇ AR46SAKD-T3.6-◇ AR46SAKD-T7.2-◇ AR46SAKD-T10-◇ AR46SAKD-T10-◇ AR46SAKD-T10-◇ AR46SAKD-T20-◇ AR46SAKD-T30-◇ AR46SAKD-T30-◇ AR66SAKD-T3.6-◇ AR68SAKD-T3.6-◇ AR68SAKD-T3.6-◇ AR68SAKD-T3.6-◇ AR98SAKD-T3.6-◇		
AR24SAKD-T10-\(\) AR24SAKD-T20-\(\) AR24SAKD-T30-\(\) AR46SAKD-T3.6-\(\) AR46SAKD-T7.2-\(\) AR46SAKD-T10-\(\) AR46SAKD-T10-\(\) AR46SAKD-T20-\(\) AR46SAKD-T30-\(\) AR46SAKD-T30-\(\) AR46SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T7.2-\(\) AR66SAKD-T7.2-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR78SAKD-T3.6-\(\) AR78SAKD-T3.6-\(\) AR78SAKD-T7.2-\(\) AR78SAKD-T7.2-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T20-\(\) AR78SAKD-T20-\(\) AR78SAKD-T20-\(\)	品名	品名
AR24SAKD-T20-\(\) AR24SAKD-T30-\(\) AR46SAKD-T3.6-\(\) AR46SAKD-T7.2-\(\) AR46SAKD-T10-\(\) AR46SAKD-T10-\(\) AR46SAKD-T20-\(\) AR46SAKD-T30-\(\) AR46SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T7.2-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR78SAKD-T3.6-\(\) AR78SAKD-T3.6-\(\) AR78SAKD-T3.6-\(\) AR78SAKD-T3.6-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T20-\(\) AR78SAKD-T20-\(\) AR78SAKD-T20-\(\) AR78SAKD-T20-\(\) AR78SAKD-T20-\(\) AR78SAKD-T20-\(\)	AR24SAKD-T7.2-♦	
AR24SAKD-T30-\() AR46SAKD-T3.6-\() AR46SAKD-T7.2-\() AR46SAKD-T10-\() AR46SAKD-T10-\() AR46SAKD-T20-\() AR46SAKD-T30-\() AR46SAKD-T30-\() AR66SAKD-T3.6-\() AR66SAKD-T3.6-\() AR66SAKD-T7.2-\() AR66SAKD-T10-\() AR66SAKD-T10-\() AR66SAKD-T20-\() AR66SAKD-T20-\() AR66SAKD-T30-\() AR78SAKD-T3.6-\()	AR24SAKD-T10-♦	
AR46SAKD-T3.6-\ AR46SAKD-T3.6-\ AR46SAKD-T7.2-\ AR46SAKD-T10-\ AR46SAKD-T10-\ AR46SAKD-T20-\ AR46SAKD-T3.6-\ AR46SAKD-T3.6-\ AR46SAKD-T3.6-\ AR66SAKD-T3.6-\ AR66SAKD-T7.2-\ AR66SAKD-T10-\ AR66SAKD-T10-\ AR66SAKD-T20-\ AR66SAKD-T3.6-\ AR66	AR24SAKD-T20-♦	_
AR46SAKD-T7.2-\(\) AR46SAKD-T10-\(\) AR46SAKD-T10-\(\) AR46SAKD-T20-\(\) AR46SAKD-T30-\(\) AR46SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T7.2-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR78SAKD-T3.6-\(\) AR78SAKD-T3.6-\(\) AR78SAKD-T7.2-\(\) AR78SAKD-T7.2-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T10-\(\) AR78SAKD-T20-\(\) AR78SAKD-T20-\(\)	AR24SAKD-T30-◇	
AR46SAKD-T10-\(\) AR46SAKD-T10-\(\) AR46SAKD-T20-\(\) AR46SAKD-T30-\(\) AR46SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T7.2-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR98SAKD-T3.6-\(\) AR98SAKD-T7.2-\(\) AR98SAKD-T7.2-\(\) AR98SAKD-T7.2-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T20-\(\)	AR46SAKD-T3.6-♦	AR46SMKD-T3.6-♦
AR46SAKD-T20-\(\) AR46SMKD-T20-\(\) AR46SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T7.2-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR98SAKD-T3.6-\(\) AR98SAKD-T3.6-\(\) AR98SAKD-T7.2-\(\) AR98SAKD-T7.2-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T20-\(\)	AR46SAKD-T7.2-♦	AR46SMKD-T7.2-♦
AR46SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T3.6-\(\) AR66SAKD-T7.2-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR98SAKD-T3.6-\(\) AR98SAKD-T3.6-\(\) AR98SAKD-T7.2-\(\) AR98SAKD-T7.2-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T20-\(\) AR98SAKD-T20-\(\)	AR46SAKD-T10- \diamondsuit	AR46SMKD-T10-♦
AR66SAKD-T3.6-◇ AR66SAKD-T3.6-◇ AR66SAKD-T7.2-◇ AR66SAKD-T10-◇ AR66SAKD-T10-◇ AR66SAKD-T20-◇ AR66SAKD-T30-◇ AR66SAKD-T30-◇ AR98SAKD-T3.6-◇ AR98SAKD-T3.6-◇ AR98SAKD-T7.2-◇ AR98SAKD-T7.2-◇ AR98SAKD-T10-◇ AR98SAKD-T10-◇ AR98SAKD-T20-◇	AR46SAKD-T20-◇	AR46SMKD-T20-♦
AR66SAKD-T7.2-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR98SAKD-T3.6-\(\) AR98SAKD-T3.6-\(\) AR98SAKD-T7.2-\(\) AR98SAKD-T7.2-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T20-\(\)	AR46SAKD-T30-◇	AR46SMKD-T30-♦
AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T10-\(\) AR66SAKD-T20-\(\) AR66SAKD-T30-\(\) AR98SAKD-T3.6-\(\) AR98SAKD-T3.6-\(\) AR98SAKD-T7.2-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T10-\(\) AR98SAKD-T20-\(\)	AR66SAKD-T3.6-♦	AR66SMKD-T3.6-♦
AR66SAKD-T20-♦ AR66SAKD-T30-♦ AR98SAKD-T3.6-♦ AR98SAKD-T7.2-♦ AR98SAKD-T7.2-♦ AR98SAKD-T10-♦ AR98SAKD-T20-♦ AR98SAKD-T20-♦	AR66SAKD-T7.2-◇	AR66SMKD-T7.2-♦
AR66SAKD-T30-♦ AR98SAKD-T3.6-♦ AR98SAKD-T7.2-♦ AR98SAKD-T10-♦ AR98SAKD-T10-♦ AR98SAKD-T20-♦	AR66SAKD-T10- \diamondsuit	AR66SMKD-T10-♦
AR98SAKD-T3.6-♦ AR98SAKD-T7.2-♦ AR98SAKD-T10-♦ AR98SAKD-T10-♦ AR98SAKD-T20-♦	AR66SAKD-T20-◇	AR66SMKD-T20-♦
AR98SAKD-T7.2-♦ AR98SAKD-T10-♦ AR98SAKD-T10-♦ AR98SAKD-T20-♦ AR98SAKD-T20-♦	AR66SAKD-T30-♦	AR66SMKD-T30-♦
AR98SAKD-T10-♦ AR98SAKD-T20-♦ AR98SMKD-T20-♦	AR98SAKD-T3.6-♦	AR98SMKD-T3.6-◇
AR98SAKD-T20- \diamondsuit	AR98SAKD-T7.2-◇	AR98SMKD-T7.2-♦
•	AR98SAKD-T10- \diamondsuit	AR98SMKD-T10-♦
	AR98SAKD-T20-◇	AR98SMKD-T20-♦
AR985AKD-T30-♦ AR985MKD-T30-♦	AR98SAKD-T30-♦	AR98SMKD-T30-◇

◇谐波减速机型

◇谐波减速机型 带电磁制动

	110 0 110 110 110
品名	品名
AR24SAKD-H50-♦	
AR24SAKD-H100- \diamondsuit	_
AR46SAKD-H50-♦	AR46SMKD-H50-♦
AR46SAKD-H100- \diamondsuit	AR46SMKD-H100-♦
AR66SAKD-H50-♦	AR66SMKD-H50-♦
AR66SAKD-H100- \diamondsuit	AR66SMKD-H100-♦
AR98SAKD-H50-♦	AR98SMKD-H50-♦
AR98SAKD-H100-♦	AR98SMKD-H100-♦

- ●品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中 的任一个。电缆线长度请在1m、2m、3m中任选。
- 全套产品中包含下列各项单件。-
- 电动机、驱动器、电动机用电缆线、电磁制动用电缆线*、输入信号用连接器、 输出信号用连接器、传感器信号用连接器、电源输入端子用连接器、使用说明
- ●产品附属1m、2m、3m的电动机用电缆线、电磁制动用电缆线*。 需要3m以上电缆线或耐弯曲性更好的电缆线时请从选购配件(另售)中选择。 详情请参阅54页
- *仅限带电磁制动型。

品名	品名
AR24SAKD-PS5- \diamondsuit	
AR24SAKD-PS7-◇	_
AR24SAKD-PS10-	
AR46SAKD-PS5-◇	AR46SMKD-PS5-◇
AR46SAKD-PS7-◇	AR46SMKD-PS7-♦
AR46SAKD-PS10-♦	AR46SMKD-PS10-♦
AR46SAKD-PS25-♦	AR46SMKD-PS25-♦
AR46SAKD-PS36-◇	AR46SMKD-PS36-♦
AR46SAKD-PS50- \diamondsuit	AR46SMKD-PS50-♦
AR66SAKD-PS5-♦	AR66SMKD-PS5-♦
AR66SAKD-PS7-◇	AR66SMKD-PS7-♦
AR66SAKD-PS10-	AR66SMKD-PS10-♦
AR66SAKD-PS25-♦	AR66SMKD-PS25-♦
AR66SAKD-PS36-♦	AR66SMKD-PS36-♦
AR66SAKD-PS50-♦	AR66SMKD-PS50-♦
AR98SAKD-PS5-♦	AR98SMKD-PS5-♦
AR98SAKD-PS7-◇	AR98SMKD-PS7-◇
AR98SAKD-PS10-♦	AR98SMKD-PS10-♦
AR98SAKD-PS25-♦	AR98SMKD-PS25-♦
AR98SAKD-PS36-♦	AR98SMKD-PS36-♦
AR98SAKD-PS50-♦	AR98SMKD-PS50-♦
	•

◇PN减速机型

◇PS减速机型

◇PN减速机型 带电磁制动

□ 品名	11. — 11			
AR24SAKD-N7.2-♦ AR24SAKD-N10-♦ AR46SAKD-N5-♦ AR46SAKD-N7.2-♦ AR46SAKD-N10-♦ AR46SAKD-N10-♦ AR66SAKD-N5-♦ AR66SAKD-N7.2-♦ AR66SAKD-N7.2-♦ AR66SAKD-N7.2-♦ AR66SAKD-N10-♦				
AR24SAKD-N10-◊ AR46SAKD-N5-◊ AR46SMKD-N5-◊ AR46SAKD-N7.2-◊ AR46SMKD-N7.2-◊ AR46SAKD-N10-◊ AR46SMKD-N10-◊ AR66SAKD-N5-◊ AR66SMKD-N5-◊ AR66SAKD-N7.2-◊ AR66SMKD-N7.2-◊ AR66SAKD-N10-◊ AR66SMKD-N10-◊				
AR46SAKD-N5-◇ AR46SMKD-N5-◇ AR46SAKD-N7.2-◇ AR46SMKD-N7.2-◇ AR46SAKD-N10-◇ AR46SMKD-N10-◇ AR66SAKD-N5-◇ AR66SMKD-N5-◇ AR66SAKD-N7.2-◇ AR66SMKD-N7.2-◇ AR66SAKD-N10-◇ AR66SMKD-N10-◇				
AR46SAKD-N7.2-◊ AR46SMKD-N7.2-◊ AR46SAKD-N10-◊ AR46SMKD-N10-◊ AR66SAKD-N5-◊ AR66SMKD-N5-⋄ AR66SAKD-N7.2-◊ AR66SMKD-N7.2-⋄ AR66SAKD-N10-⋄ AR66SMKD-N10-⋄				
AR46SAKD-N10-◊ AR46SMKD-N10-◊ AR66SAKD-N5-◊ AR66SMKD-N5-◊ AR66SAKD-N7.2-◊ AR66SMKD-N7.2-◊ AR66SAKD-N10-◊ AR66SMKD-N10-◊				
AR66SAKD-N5-◊ AR66SMKD-N5-◊ AR66SAKD-N7.2-◊ AR66SMKD-N7.2-◊ AR66SAKD-N10-◊ AR66SMKD-N10-◊				
AR66SAKD-N7.2-♦ AR66SAKD-N10-♦ AR66SMKD-N7.2-♦ AR66SMKD-N10-♦				
AR66SAKD-N10- \diamondsuit AR66SMKD-N10- \diamondsuit				
AR66SAKD-N25-♦ AR66SMKD-N25-♦				
AR66SAKD-N36-♦ AR66SMKD-N36-♦				
AR66SAKD-N50-♦ AR66SMKD-N50-♦				
AR98SAKD-N5-♦ AR98SMKD-N5-♦				
AR98SAKD-N7.2- \diamondsuit AR98SMKD-N7.2- \diamondsuit				
AR98SAKD-N10-♦ AR98SMKD-N10-♦				
AR98SAKD-N25-♦ AR98SMKD-N25-♦				
AR98SAKD-N36-♦ AR98SMKD-N36-♦				
AR98SAKD-N50- \diamondsuit AR98SMKD-N50- \diamondsuit				

 $\verb|www.shsik.com||$

标准型 安装尺寸28mm、42mm、60mm、85mm

■规格 (RoHS) C €

	脉冲序列	輸入	AR24S□K-♦	AR26S□K-♦	AR46S□K-♦	AR66S□K-♦	AR69S□K-♦	AR98S□K-♦
品名	内藏定位		AR24S□KD-♦	AR26S□KD-♦	AR46S□KD-♦	AR66S□KD-♦	AR69S□KD-♦	AR98S□KD-♦
保持转矩		N∙m	0.055	0.12	0.3	1		2
停止时保持转矩	通电时	N∙m	0.027	0.06	0.15	0.5		1
15年101年144年	电磁制动	N·m	_	_	0.15	0.5		1
转子转动惯量		J∶kg·m²	11×10 ⁻⁷	20×10 ⁻⁷	58×10 ⁻⁷ [73×10 ⁻⁷]*1	380×10 ⁻⁷ [500×10 ⁻⁷]*1	750×10 ⁻⁷ [870×10 ⁻⁷]*1	1100×10 ⁻⁷ [1220×10 ⁻⁷]*1
分辨率	设定	1000P/R时			0.36°/	· /脉冲		
电源输入	电压		DC24V±10% (DC24V±5%)*2		DC24V±10% (DC24V±5%)*2/ DC48V±5%	DC24V±10% (DC24V±5%) *2/DC48V±5%*3		0C48V±5%*3
	输入电流	Α	0.9 (1.3)*2		1.4 (1.8) *2	3.1 (3.8)* ²	3.0 (3.7)*2	2.5 (3.1)*2
电磁制动部*4	电源输入		- DC24V±5%*5 0.08A DC24V±5%*5 0.25A			A		

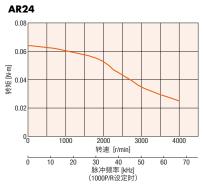
●品名的□中为表示形状的A(单轴)、B(双轴)、M(电磁制动)中的任一个。

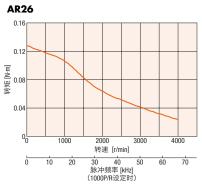
AR24、AR26品名的□为表示形状的A(单轴)或B(双轴)。

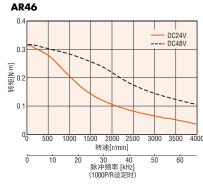
品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

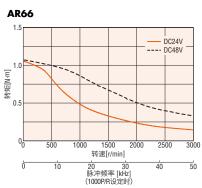
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 在DC48V输入条件下运行时,惯性负载请以转子惯性比的10倍以下,加速转矩计算时,请以安全率2倍以上作为基准。
- *4 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- *5 使用选购配件(另售)的电缆线进行20m以上的延长时,规格为DC24V±4%。

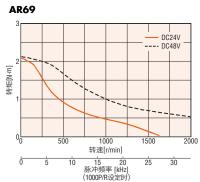
■转速─转矩特性

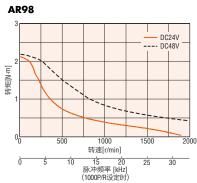












请注意

●因驱动条件的不同,电动机可能有明显发热的情形。请在电动机外壳温度100°C以下时使用。

CE

0~100

洎

脉冲序列输入 AR24SAK-T7.2-< AR24SAK-T10-♦ AR24SAK-T20-AR24SAK-T30-品名 内藏定位 AR24SAKD-T7.2-♦ AR24SAKD-T10-♦ AR24SAKD-T20-♦ AR24SAKD-T30-保持转矩 N∙m 0.2 0.3 0.4 0.5 转子转动惯量 J: kg·m² 11×10⁻⁷ 20 30 减速比 72 10 分辨率 设定1000P/R时 0.05°/脉冲 0.036%脉冲 0.018%脉冲 0.012°/脉冲 容许转矩 0.3 0.2 0.4 0.5 停止时保持转矩 通电时 0.13 0.19 0.38 0.5 N∙m 容许速度范围

●品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

r/min

min

Α

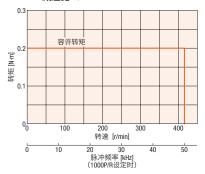
0~416

转速─转矩特性

AR24 减速比7.2

齿隙

电源输入

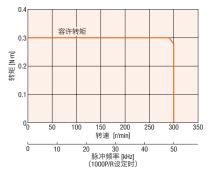


电压

输入电流

AR24 减速比10

0~300

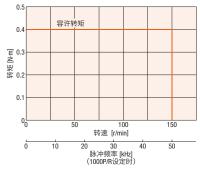


60 (1°) DC24V±10% (DC24V±5%)*

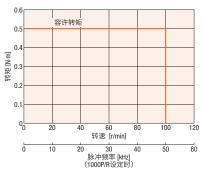
0.9 (1.3) *

0~150

AR24 减速比 20



AR24 减速比30



请注意

^{*()}内为内藏定位型的规格。

产品种类

TH减速机型 安装尺寸42mm

■规格 (RoHS)

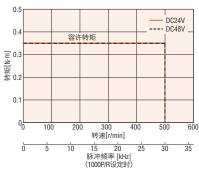
((

品名	脉冲序列输入	AR46S□K-T3.6-♦	AR46S□K-T7.2-♦	AR46S□K-T10-♦	AR46S□K-T20-♦	AR46S□K-T30-♦	
101	内藏定位	AR46S□KD-T3.6-♦	AR46S□KD-T7.2-♦	AR46S□KD-T10-♦	AR46S□KD-T20-♦	AR46S□KD-T30-♦	
保持转矩	N·m	0.35	0.7	1	1.5		
转子转动惯量	J∶kg•m²			58×10 ⁻⁷ [73×10 ⁻⁷]*1			
减速比		3.6	7.2	10	20	30	
分辨率	设定1000P/R时	0.1%脉冲	0.05°/脉冲	0.036°/脉冲	0.018%脉冲	0.012%脉冲	
容许转矩	N∙m	0.35	0.7	1	1.5		
停止时保持转矩	通电时 N·m	0.33	0.67	0.93	1.5		
宁正 的体持转起	电磁制动 N·m	0.33	0.67	0.93	1	.5	
容许速度范围	r/min	0~500	0~250	0~180	0~90 0~60		
齿隙	min	45 (0.75°)					
中海 ()	电压	DC24V±10% (DC24V±5%) *2 / DC48V±5%					
电源输入	输入电流 A	1.4 (1.8) *2					
电磁制动部*3	电源输入	DC24V±5%*4 0.08A					

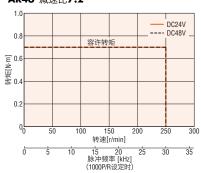
- ■品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。
- 品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- *4 使用选购配件(另售)的电缆线进行20m以上的延长时,规格为DC24V±4%。

■转速─转矩特性

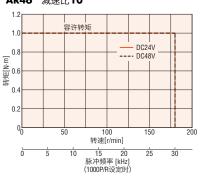
AR46 减速比3.6



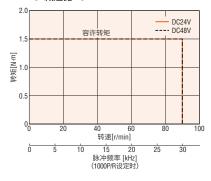
AR46 减速比7.2



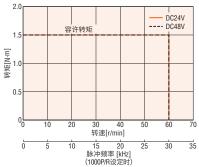
AR46 减速比10



AR46 减速比20



AR46 减速比30



请注意

www.shsik.com

 ϵ

TH减速机型 安装尺寸60mm

规格 (RoHS)

AR66S□K-T3.6-♦ AR66S□K-T7.2-♦ AR66S□K-T10-♦ AR66S□K-T20-♦ AR66S□K-T30-♦ 脉冲序列输入 品名 内藏定位 AR66S□KD-T3.6-♦ AR66S□KD-T7.2-♦ AR66S□KD-T10-♦ AR66S□KD-T20-♦ AR66S□KD-T30-♦ 保持转矩 N∙m 1.25 2.5 380×10⁻⁷ [500×10⁻⁷] * 转子转动惯量 J: kg·m² 30 减速比 36 72 10 20 分辨率 设定1000P/R时 0.1%脉冲 0.05%脉冲 0.036°/脉冲 0.018°/脉冲 0.012%脉冲 容许转矩 1.25 2.5 3 3.5 通电时 3 N∙m 1.1 2.2 3.5 停止时保持转矩 电磁制动 N·m 1.1 2.2 3 3.5 4 容许速度范围 r/min 0~500 0~250 0~180 0~90 0~60 35 (0.59°) 10 (0.17°) 齿隙 min 15 (0.25°) DC24V±10% (DC24V±5%) *2/DC48V±5%*3 电压 电源输入 3.1 (3.8) *2 输入电流 Α

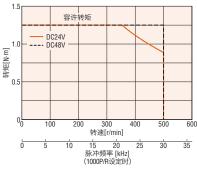
品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 在DC48V输入条件下运行时,惯性负载请以转子惯性比的10倍以下,加速转矩计算时,请以安全率2倍以上作为基准。
- *4 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- ★5 使用选购配件 (另售) 的电缆线进行20m以上的延长时, 规格为DC24V±4%。

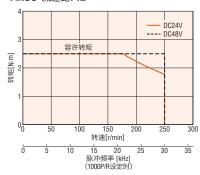
■转速─转矩特性

AR66 减速比3.6

电磁制动部*4

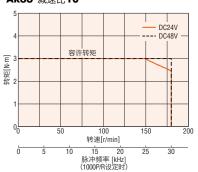


AR66 减速比7.2

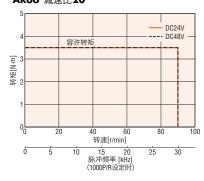


AR66 减速比10

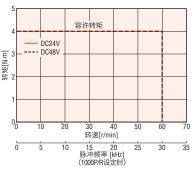
DC24V±5%*5



AR66 减速比20



AR66 减速比30



●因驱动条件的不同,电动机可能有明显发热的情形。请在电动机外壳温度100°C以下时使用。

电源输入 ■品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。

选购配件

TH减速机型 安装尺寸90mm

■规格 RoHS

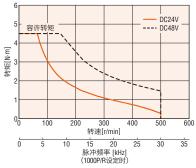
 ϵ

品名	脉冲序列输入	AR98S□K-T3.6-♦	AR98S□K-T7.2-♦	AR98S□K-T10-♦	AR98S□K-T20-♦	AR98S□K-T30-♦	
四石	内藏定位	AR98S□KD-T3.6-♦	AR985□KD-T7.2-♦	AR98S□KD-T10-♦	AR98S□KD-T20-♦	AR98S□KD-T30-♦	
保持转矩	N·m	4.5	Ę)	12		
转子转动惯量	J∶kg·m²		1100×10 ⁻⁷ [1220×10 ⁻⁷] *1				
减速比		3.6	7.2	10	20	30	
分辨率	设定1000P/R时	0.1%脉冲	0.05°/脉冲	0.036°/脉冲	0.018%脉冲	0.012°/脉冲	
容许转矩	N·m	4.5	9		12		
停止时保持转矩	通电时 N·m	3.6	7.2 9 12		12		
	电磁制动 N·m	3.6	7.2	9	1	12	
容许速度范围	r/min	0~500	0~250	0~180	0~90 0~60		
齿隙	min	25 (0.42°)	15 (0.25°) 10 (0.17°)				
电源输入	电压	DC24V±10% (DC24V±5%) *2 / DC48V±5%*3					
电冰制八	输入电流 A	2.5 (3.1) *2					
电磁制动部*4	电源输入	DC24V±5%*5 0.25A					

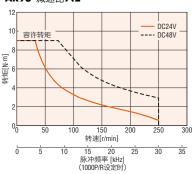
- ■品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。
- 品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 在DC48V输入条件下运行时,惯性负载请以转子惯性比的10倍以下,加速转矩计算时,请以安全率2倍以上作为基准。
- *4 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- ★5 使用选购配件 (另售) 的电缆线进行20m以上的延长时, 规格为DC24V±4%。

■转速─转矩特性

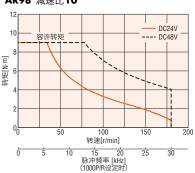
AR98 减速比3.6



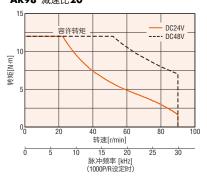
AR98 减速比7.2



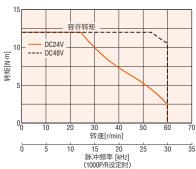
AR98 减速比10



AR98 减速比20



AR98 减速比30



连注音

●因驱动条件的不同,电动机可能有明显发热的情形。请在电动机外壳温度100°C以下时使用。

www.shsik.com

 ϵ

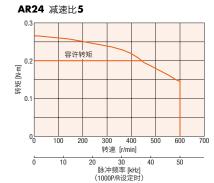
PS减速机型 安装尺寸28mm

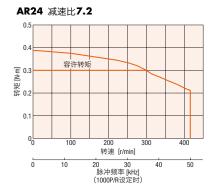
■规格 RoHS

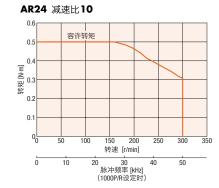
品名	脉冲序列输入	AR24SAK-PS5-◇	AR24SAK-PS7-◇	AR24SAK-PS10-♦
四五	内藏定位	AR24SAKD-PS5-◇	AR24SAKD-PS7-◇	AR24SAKD-PS10-♦
保持转矩	N•m	0.2	0.3	0.5
转子转动惯量	J∶kg•m²		11×10 ⁻⁷	
减速比		5	7.2	10
分辨率	设定1000P/R时	0.072°/脉冲	0.05%脉冲	0.036 /脉冲
容许转矩	N·m	0.2	0.3	0.5
最大转矩	N•m		0.5	
停止时保持转矩	通电时 N·m	0.13	0.19	0.27
容许速度范围	r/min	0~600	0~416	0~300
齿隙	min		35 (0.59°)	
电源输入	电压		DC24V±10% (DC24V±5%)*	
电源制入	输入电流 A		0.9 (1.3) *	

[●]品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

■转速─转矩特性







语注音

●因驱动条件的不同,电动机可能有明显发热的情形。请在电动机外壳温度100°C以下时使用。

 $\verb|www.shsik.com||$

^{*()}内为内藏定位型的规格。

选购配件

PS减速机型 安装尺寸42mm

■规格 RoHS

 ϵ

品名	脉冲序列输入	AR46S□K-PS5-♦	AR46S□K-PS7-♦	AR46S□K-PS10-♦	AR46S□K-PS25-♦	AR46S□K-PS36-♦	AR46S□K-PS50-♦	
1011	内藏定位	AR46S□KD-PS5-♦	AR46S□KD-PS7-♦	AR46S□KD-PS10-♦	AR46S□KD-PS25-♦	AR46S□KD-PS36-♦	AR46S□KD-PS50-♦	
保持转矩	N∙m	1	1	.5	2.5		3	
转子转动惯量	J∶kg•m²			58×10 ⁻⁷ [7	3×10 ⁻⁷]*1			
减速比		5	7.2	10	25	36	50	
分辨率	设定1000P/R时	0.072°/脉冲	0.05%脉冲	0.036°/脉冲	0.0144°/脉冲	0.01°/脉冲	0.0072°/脉冲	
容许转矩	N∙m	1	1	.5	2.5	;	3	
最大转矩	N∙m	1.5		2		6	6	
停止时保持转矩	通电时 N·m	0.75	1	1.5	2.5	;	3	
	电磁制动 N·m	0.75	1	1.5	2.5	;	3	
容许速度范围	r/min	0~600	0~416	0~300	0~120	0~83	0~60	
齿隙	min		25 (0.42°)					
电源输入	电压	DC24V±10% (DC24V±5%) *2/DC48V±5%						
电//尔制八	输入电流 A	1.4 (1.8) *2						
电磁制动部*3	电源输入			DC24V±5%	* ⁴ 0.08A			

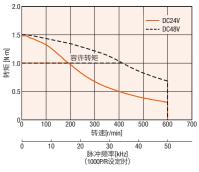
■品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。

品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为 1 (1m)、2 (2m)、3 (3m)中的任一个。

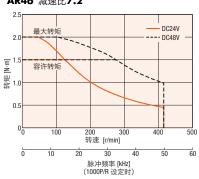
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- *4 使用选购配件 (另售) 的电缆线进行20m以上的延长时, 规格为DC24V±4%。

■转速─转矩特性

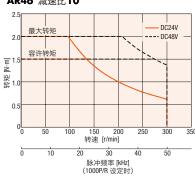




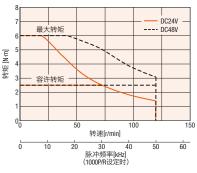




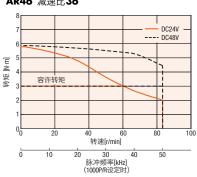
AR46 减速比10



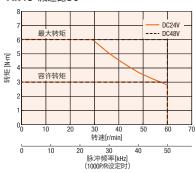
AR46 减速比25



AR46 减速比36



AR46 减速比50



语注音

———— ●因驱动条件的不同,电动机可能有明显发热的情形。请在电动机外壳温度100°C以下时使用。

CE

PS减速机型 安装尺寸60mm

■规格 (RoHS)

品名	脉冲序列	输入	AR66S□K-PS5-♦	AR66S□K-PS7-♦	AR66S□K-PS10-♦	AR66S□K-PS25-♦	AR66S□K-PS36-♦	AR66S□K-PS50-♦
四石	内藏定位		AR66S□KD-PS5-♦	AR66S□KD-PS7-♦	AR66S□KD-PS10-♦	AR66S□KD-PS25-♦	AR66S□KD-PS36-♦	AR66S□KD-PS50-♦
保持转矩		N∙m	3.5	4	5		8	
转子转动惯量		J∶kg·m ²			380×10 ⁻⁷ [5	600×10 ⁻⁷]*1		_
减速比			5	7.2	10	25	36	50
分辨率	设定	1000P/R时	0.072°/脉冲	0.05%脉冲	0.036°/脉冲	0.0144°/脉冲	0.01°/脉冲	0.0072°/脉冲
容许转矩		N∙m	3.5	4	5		8	
最大转矩		N∙m	7	9	11	16	2	0
停止时保持转矩	通电时	N∙m	2.5	3.6	5	7.6	1	3
PTN 区科技	电磁制动	N∙m	2.5	3.6	5	7.6	1	3
容许速度范围		r/min	0~600	0~416	0~300	0~120	0~83	0~60
齿隙		min	15 (0.25°)					
电源输入	电压		DC24V±10% (DC24V±5%) *2 / DC48V±5%*3			_		
电冰制八	输入电流	Α			3.1 (3	i.8)*2		
电磁制动部*4	电源输入				DC24V±5%	* ⁵ 0.25A		

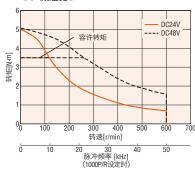
[■]品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。

品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

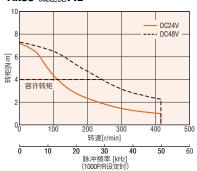
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 在DC48V输入条件下运行时,惯性负载请以转子惯性比的10倍以下,加速转矩计算时,请以安全率2倍以上作为基准。
- *4 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- *5 使用选购配件 (另售) 的电缆线进行20m以上的延长时, 规格为DC24V±4%。

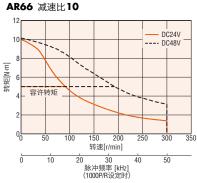
转速─转矩特性

AR66 减速比5

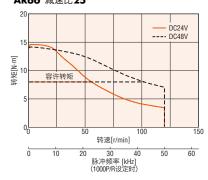


AR66 减速比7.2

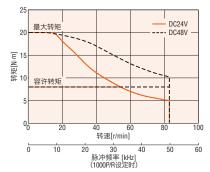




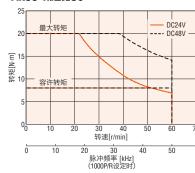
AR66 减速比25



AR66 减速比36



AR66 减速比50



请注意

www.shsik.com

PS减速机型 安装尺寸90mm

■规格 (RoHS)

 ϵ

品名	脉冲序列输入	AR98S□K-PS5-♦	AR98S□K-PS7-♦	AR98S□K-PS10-♦	AR98S□K-PS25-♦	AR98S□K-PS36-♦	AR98S□K-PS50-♦
10175	内藏定位	AR98S□KD-PS5-♦	AR98S□KD-PS7-♦	AR985□KD-P510-♦	AR98S□KD-PS25-♦	AR98S□KD-PS36-♦	AR98S□KD-PS50-♦
保持转矩	N∙m	10	14	20		37	
转子转动惯量	J∶kg·m²			1100×10 ⁻⁷ [1	220×10 ⁻⁷]*1		
减速比		5	7.2	10	25	36	50
分辨率	设定1000P/R时	0.072°/脉冲	0.05%脉冲	0.036°/脉冲	0.0144°/脉冲	0.01°/脉冲	0.0072°/脉冲
容许转矩	N∙m	10	14	20		37	
最大转矩	N∙m	28	3	5	56 60		60
停止时保持转矩	通电时 N·m	5	7.2	10	25	36	37
	电磁制动 N·m	5	7.2	10	25	36	37
容许速度范围	r/min	0~400	0~277	0~200	0~80	0~55	0~40
齿隙	min		15 (0.25°)				
电源输入	电压	DC24V±10% (DC24V±5%) *2/DC48V±5%*3					
电冰制八	输入电流 A	2.5 (3.1) *2					
电磁制动部*4	电源输入			DC24V±5%	* ⁵ 0.25A		

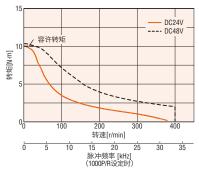
■品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。

品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

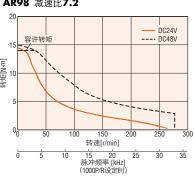
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 在DC48V输入条件下运行时,惯性负载请以转子惯性比的10倍以下,加速转矩计算时,请以安全率2倍以上作为基准。
- *4 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- *5 使用选购配件(另售)的电缆线进行20m以上的延长时,规格为DC24V±4%。

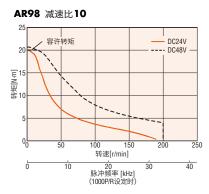
■转速─转矩特性

AR98 减速比5

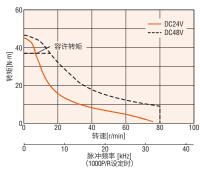


AR98 减速比7.2

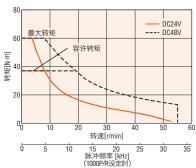




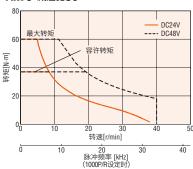
AR98 减速比25



AR98 减速比36



AR98 减速比50



 ϵ

PN减速机型 安装尺寸28mm

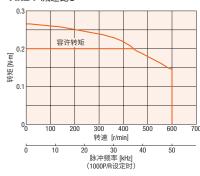
■规格 RoHS

	脉冲序列输入	AR24SAK-N5-◇	AR24SAK-N7.2-♦	AR24SAK-N10- \diamondsuit
品名	内藏定位	AR24SAKD-N5-◇	AR24SAKD-N7.2-◇	AR24SAKD-N10-♦
保持转矩	N·m	0.2	0.3	0.5
转子转动惯量	J∶kg·m²		11×10 ⁻⁷	
减速比		5	7.2	10
分辨率	设定1000P/R时	0.072°/脉冲	0.05°/脉冲	0.036°/脉冲
容许转矩	N·m	0.2	0.3	0.5
最大转矩	N·m		0.5	
停止时保持转矩	通电时 N·m	0.13	0.19	0.27
容许速度范围	r/min	0~600	0~416	0~300
齿隙	min		3 (0.05°)	
由海(A)	电压		DC24V±10% (DC24V±5%)*	
电源输入	输入电流 A		0.9 (1.3)*	

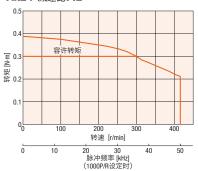
[●]品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

■转速─转矩特性

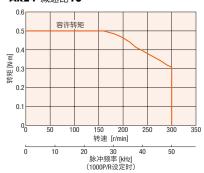








AR24 减速比10



语注音

●因驱动条件的不同,电动机可能有明显发热的情形。请在电动机外壳温度100℃以下时使用。

 $\verb|www.shsik.com||$

^{*()}内为内藏定位型的规格。

PN减速机型 安装尺寸42mm

■规格 RoHS

 ϵ

	脉冲序列	输入	AR46S□K-N5-◇	AR46S□K-N7.2-♦	AR46S□K-N10-♦
品名	内藏定位		AR46S□KD-N5-♦	AR46S□KD-N7.2-♦	AR46S□KD-N10-♦
保持转矩		N∙m	1.35	1.	5
转子转动惯量		J∶kg·m ²		58×10 ⁻⁷ [73×10 ⁻⁷] *1	
减速比			5	7.2	10
分辨率	设定1	000P/R时	0.072°/脉冲	0.05°/脉冲	0.036%脉冲
容许转矩		N∙m	1.35	1.	5
最大转矩		N∙m	1.5	2	2
停止时保持转矩	通电时	N∙m	0.75	1	1.5
宁 正则休付特况	电磁制动	N∙m	0.75	1	1.5
容许速度范围		r/min	0~600	0~416	0~300
齿隙		min		2 (0.034°)	
电源输入	电压		1	DC24V±10% (DC24V±5%)*2/DC48V±5%	6
电冰潮八	输入电流	Α		1.4 (1.8) *2	
电磁制动部*3	电源输入			DC24V±5%*4 0.08A	

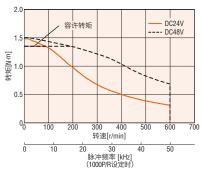
■品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。

品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

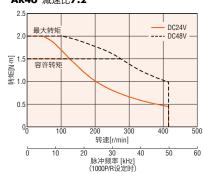
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- *4 使用选购配件 (另售) 的电缆线进行20m以上的延长时,规格为DC24V±4%。

■转速─转矩特性

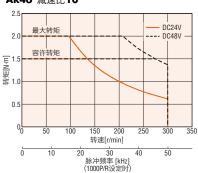
AR46 减速比5



AR46 减速比7.2



AR46 减速比10



请注意

●因驱动条件的不同,电动机可能有明显发热的情形。请在电动机外壳温度100°C以下时使用。

 $\verb|www.shsik.com||$

CE

PN减速机型 安装尺寸60mm

■规格 (RoHS)

品名	脉冲序列输入	AR66S□K-N5-♦	AR66S□K-N7.2-♦	AR66S□K-N10-♦	AR66S□K-N25-♦	AR66S□K-N36-♦	AR66S□K-N50-♦
四石	内藏定位	AR66S□KD-N5-♦	AR66S□KD-N7.2-♦	AR66S□KD-N10-♦	AR66S□KD-N25-♦	AR66S□KD-N36-♦	AR66S□KD-N50-♦
保持转矩	N∙m	3.5	4	5		8	
转子转动惯量	J∶kg·m²			380×10 ⁻⁷ [5	600×10 ⁻⁷]*1		_
减速比		5	7.2	10	25	36	50
分辨率	设定1000P/R时	0.072°/脉冲	0.05%脉冲	0.036°/脉冲	0.0144°/脉冲	0.01°/脉冲	0.0072°/脉冲
容许转矩	N·m	3.5	4	5		8	
最大转矩	N∙m	7	9	11	16	2	0
停止时保持转矩	通电时 N·m	2.5	3.6	5	7.6		3
伊正的体材特定	电磁制动 N·m	2.5	3.6	5	7.6		3
容许速度范围	r/min	0~600	0~416	0~300	0~120	0~83	0~60
齿隙	min		2 (0.034°) 3 (0.05°)				
电源输入	电压	DC24V±10% (DC24V±5%) *2 / DC48V±5%*3					
电//尔制八	输入电流 A			3.1 (3	3.8)* ²		
电磁制动部*4	电源输入			DC24V±5%	ъ ^{∗5} 0.25A		

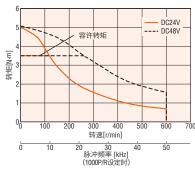
[■]品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。

品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

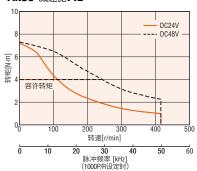
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 在DC48V输入条件下运行时,惯性负载请以转子惯性比的10倍以下,加速转矩计算时,请以安全率2倍以上作为基准。
- *4 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- *5 使用选购配件 (另售) 的电缆线进行20m以上的延长时, 规格为DC24V±4%。

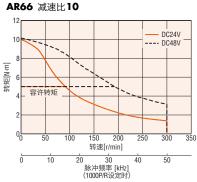
转速─转矩特性

AR66 减速比5

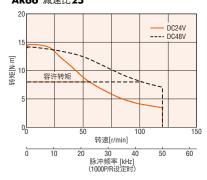


AR66 减速比7.2

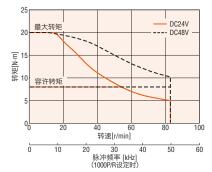




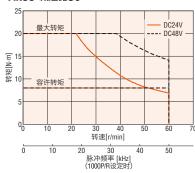
AR66 减速比25



AR66 减速比36



AR66 减速比50



请注意

选购配件

PN减速机型 安装尺寸90mm

■规格 (RoHS)

 ϵ

品名	脉冲序列输入	AR98S□K-N5-♦	AR985□K-N7.2-♦	AR98S□K-N10-♦	AR98S□K-N25-♦	AR98S□K-N36-♦	AR98S□K-N50-♦
10175	内藏定位	AR98S□KD-N5-♦	AR98S□KD-N7.2-♦	AR98S□KD-N10-♦	AR98S□KD-N25-♦	AR98S□KD-N36-♦	AR98S□KD-N50-♦
保持转矩	N∙r	10	14	20		37	
转子转动惯量	J∶kg•m	2		1100×10 ⁻⁷ [1	220×10 ⁻⁷]*1		
减速比		5	7.2	10	25	36	50
分辨率	设定1000P/R时	0.072°/脉冲	0.05%脉冲	0.036°/脉冲	0.0144°/脉冲	0.01°/脉冲	0.0072°/脉冲
容许转矩	N∙r	10	14	20		37	
最大转矩	N∙r	28	3	5	56	6	60
停止时保持转矩	通电时 N·r	5	7.2	10	25	36	37
	电磁制动 N·r	5	7.2	10	25	36	37
容许速度范围	r/mi	0~400	0~277	0~200	0~80	0~55	0~40
齿隙	mi	1	2 (0.034°) 3 (0.05°)				
电源输入	电压	DC24V±10% (DC24V±5%) *2/DC48V±5%*3					
电源制入	输入电流	2.5 (3.1) *2					
电磁制动部*4	电源输入			DC24V±5%	* ⁵ 0.25A		

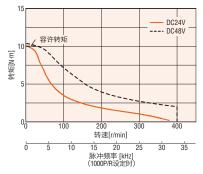
■品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。

品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

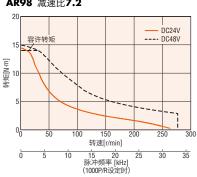
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 在DC48V输入条件下运行时,惯性负载请以转子惯性比的10倍以下,加速转矩计算时,请以安全率2倍以上作为基准。
- *4 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- *5 使用选购配件(另售)的电缆线进行20m以上的延长时,规格为DC24V±4%。

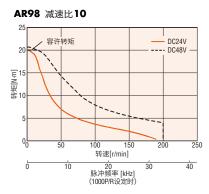
■转速─转矩特性

AR98 减速比5

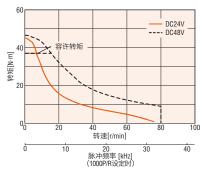


AR98 减速比7.2

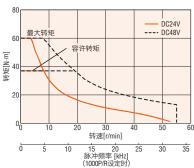




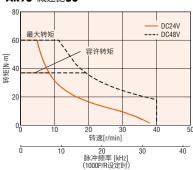
AR98 减速比25



AR98 减速比36



AR98 减速比50



CE

谐波减速机型 安装尺寸30mm、42mm

■规格 (RoHS)

	脉冲序列轴	俞入	AR24SAK-H50-♦	AR24SAK-H100-♦	AR46S□K-H50-♦	AR46S□K-H100-♦
品名	内藏定位		AR24SAKD-H50-♦	AR24SAKD-H100-♦	AR46S□KD-H50-♦	AR46S□KD-H100-♦
保持转矩		N∙m	1.8	2.4	3.5	5
转子转动惯量		J∶kg·m ²	14×	10 ⁻⁷	75×10 ⁻⁷ [9	0×10 ⁻⁷] *1
减速比			50	100	50	100
分辨率	设定1	000P/R时	0.0072°/脉冲	0.0036°/脉冲	0.0072°/脉冲	0.0036 %脉冲
容许转矩		N∙m	1.8	2.4	3.5	5
最大转矩		N∙m	3.3	4.8	8.3	11
停止时保持转矩	通电时	N∙m	1.3	2.4	3.5	5
伊亚的休村特定	电磁制动	N∙m	-	-	3.5	5
容许速度范围		r/min	0~70	0~35	0~70	0~35
空转(负载转矩)		min	1.5以下(±0.09N⋅m)	1.5以下 (±0.12N·m)	1.5以下 (±0.16N·m)	1.5以下(±0.2N·m)
电源输入	电压		DC24V±10% (DC24V±5%) *2	DC24V±10% (DC24V=	5%)*2/DC48V±5%
电冰潮八	输入电流	Α	0.9 (1	.3)*2	1.4 (1	.8)*2
电磁制动部*3	电源输入		-	_	DC24V±5%	*4 0.08A

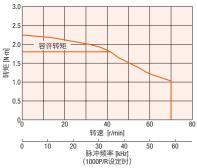
[■]品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。

品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

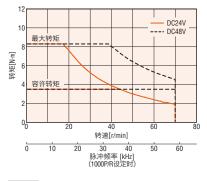
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- *4 使用选购配件(另售)的电缆线进行20m以上的延长时,规格为DC24V±4%。

■转速─转矩特性

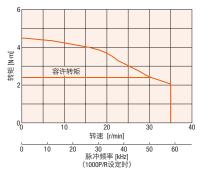
AR24 减速比50



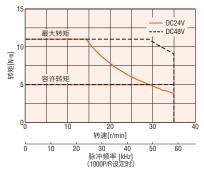
AR46 减速比50



AR24 减速比100



AR46 减速比100



请注意

- ●因驱动条件的不同,电动机可能有明显发热的情形。请在电动机外壳温度100°C以下时使用。
- ●为了防止谐波减速机型的减速机润滑油劣化,使用时请将减速机的外壳温度保持在70°C以下。

www.shsik.com

选购配件

谐波减速机型 安装尺寸60mm、90mm

■规格 (RoHS)

 ϵ

	脉冲序列轴	渝入	AR66S□K-H50-♦	AR66S□K-H100-♦	AR98S□K-H50-♦	AR98S□K-H100-♦
品名	内藏定位		AR66S□KD-H50-♦	AR66S□KD-H100-♦	AR98S□KD-H50-♦	AR98S□KD-H100-♦
保持转矩		N∙m	5.5	8	25	37
转子转动惯量		J: kg·m ²	415×10 ⁻⁷ [5	35×10 ⁻⁷]*1	1300×10 ⁻⁷ [1	420×10 ⁻⁷] *1
减速比			50	100	50	100
分辨率	设定1	000P/R时	0.0072°/脉冲	0.0036%脉冲	0.0072°/脉冲	0.0036°/脉冲
容许转矩		N∙m	5.5	8	25	37
最大转矩		N∙m	18	28	35	55
停止时保持转矩	通电时	N∙m	5.5	8	25	37
伊 亚的 体科技化	电磁制动	N∙m	5.5	8	25	37
容许速度范围		r/min	0~60	0~30	0~40	0~20
空转(负载转矩)		min	0.7以下(±0.28N·m)	0.7以下(±0.28N·m) 0.7以下(±0.39N·m) 1.5以下(±1.2N		±1.2N·m)
电源输入	电压		DC24V±10% (DC24V±5%) *2 / DC48V±5%			
电冰制八	输入电流	Α	3.1 (3.8) *2			.1)*2
电磁制动部*4	电源输入			DC24V±5%	* ⁵ 0.25A	

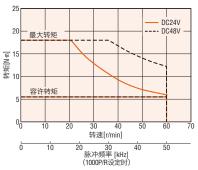
■品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。

品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为 1 (1m)、2 (2m)、3 (3m)中的任一个。

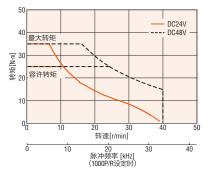
- *1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型的规格。
- *3 在DC48V输入条件下运行时,惯性负载请以转子惯性比的10倍以下,加速转矩计算时,请以安全率2倍以上作为基准。
- *4 脉冲序列输入型时,需要另备电磁制动用电源。
- *5 使用选购配件(另售)的电缆线进行20m以上的延长时,规格为DC24V±4%。

■转速─转矩特性

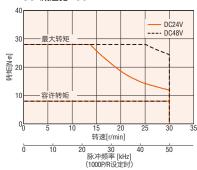
AR66 减速比50



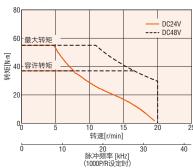
AR98 减速比50



AR66 减速比100



AR98 减速比100



请注意

- ●因驱动条件的不同,电动机可能有明显发热的情形。请在电动机外壳温度100°C以下时使用。
- ●为了防止谐波减速机型的减速机润滑油劣化,使用时请将减速机的外壳温度保持在70°C以下。

		脉冲序列输入型	内藏定位型
最大输入脉冲频率		上一级控制器为差动输出:500kHz (Duty50%时) 上一级控制器为开路集电极输出:250kHz (Duty50%时) ★	-
定位数据数		-	64点
	单独	-	0
	连结	-	0
定位运行	连结2	-	0
足世延1]	顺序	-	0
	直接	-	0
	压推	0	0
连续运行		-	0
J0G运行		-	0
原点返回运行		-	0
测试运行		0	0
绝对式系统		-	0
数据设定器OPX-2	4	0	0
数据设定软件 ME	XEO2	0	0

^{*} 使用另售的通用电缆线 (CC36D1-1) 时的数值。通用电缆线 → 57页

■内藏定位型、RS-485通信规格

协议	Modbus协议(Modbus RTU模式)
电气特性	符合EIA-485
由了科压	使用双绞线(推荐TIA/EIA-568B CAT5e以上),总长度请控制在50m以内。
收发方式	半双工通信
传送速度	9600bps/19200bps/38400bps/57600bps/115200bps
物理层	异步同步方式 (数据:8比特 (bit)、停止比特 (bit):1比特 (bit) /2比特 (bit)、奇偶:无/偶数/奇数)
连接方式	每台可编程控制器(主设备)最多可连接31台。

■一般规格

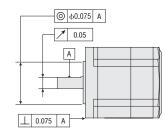
■驱动器部规格

		中計和如		驱动器部
		自动机部 	脉冲序列输入型	内藏定位型
耐热等级		130 (B)		=
绝缘电阻		以DC500V高阻表测量下列位置时的测量值为100MΩ以上。 ・外売一电动机・传感器线圈之间 ・外売一电磁制动线圈之间	_	常温常湿下,以DC500V高阻表测量下列位置时的测量值为100MΩ以上。 ·FG端子一电源输入端子之间
绝缘耐压		以下列条件,施加电压1分钟后亦无异常。 ·外壳—电动机·传感器线圈之间 1.0kV 50Hz或60Hz ·外壳—电磁制动线圈之间 1.0kV 50Hz或60Hz	-	常温常湿下,以下列各条件施加 1分钟,亦无异常。 ·FG端子—电源输入端子之间 AC500V 50Hz或60Hz
使用环境 (运作时)	环境温度	-10~+50℃ (无结冰) ^{*1} :标准型、 TH·PS·PN 减速机型 0~+40℃ (无结冰) ^{*1} :谐波减速机型	0~+50℃ (无结冰)	
	环境湿度	85%以下(无约	吉露)	
	介质环境	无腐蚀性气体及尘埃。不直	[接接触水、油等。	
保护等级		IP20	IP20	IP10
静止角度误差		AR24、AR26、AR46:±4分(±0.067°) AR66、AR69、AR98:±3分(±0.05°)		
转轴振幅		0.05T.I.R. (mm) *2		_
安装凸缘相对于转轴的同轴原	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	0.075T.I.R. (mm) *2	_	
安装面相对于转轴的垂直度		0.075T.I.R. (mm) *2		_

^{*1} 安装相当于100×100mm、厚度6mm以上的铝板散热板时

请注意

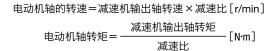
___________ ●请勿于电动机与驱动器连接的状态下进行绝缘电阻测量、绝缘耐压试验。



^{*2} T.I.R.(Total Indicator Reading):表示以基准轴为中心点,将测量部每转1圈,以游标卡尺测得的总量。

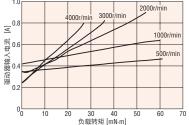
■负载转矩—驱动器输入电流特性

此特性图为电动机实际运行时,各种速度状态下的负载转矩一驱动器输入电流之间的关系。由本特性图来看,若使用多轴的情况时,可推算出实际所需的电源容量。减速机型产品时,请参阅换算成电动机轴的速度及转矩来对照。

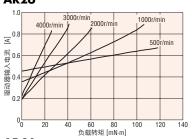


DC24V

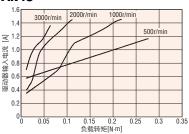
AR24



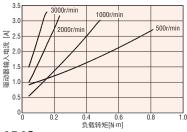
AR26



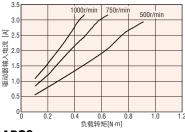
AR46



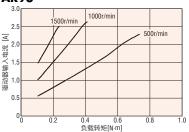
AR66



AR69

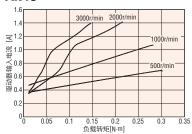


AR98

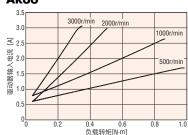


DC48V

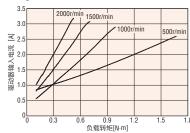
AR46



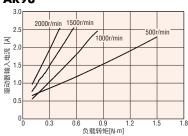
AR66



AR69



AR98



机型名称	电动机安装尺寸	型믁	减速比			许悬挂负 端的距离			容许轴向负载
				0	5	10	15	20	
	28mm	AR24	_	25	34	52	_		1.5
	2011111	AR26	_	25	34	52	_		2.2
标准型	42mm	AR46		35	44	58	85	-	4.6 [6.1] *
小庄空	60mm	AR66		90	100	130	180	270	8.8[11.8]*
	OUIIIII	AR69		90	100	130	100	270	13.7 [16.7] *
	85mm	AR98		260	290	340	390	480	18[24]*
	28mm	AR24	7.2、10、20、30	15	17	20	23	-	10
TU /武/末扣 刑	42mm	AR46	0 / 7 0 10	10	14	20	30	-	15
TH减速机型	60mm	AR66	3.6、7.2、10、 20、30	70	80	100	120	150	40
	90mm	AR98	20, 30	220	250	300	350	400	100
	28mm	AR24	5, 7.2, 10	45	60	80	100	-	20
PS减速机型	40	AD44	5, 7.2, 10	73	84	100	123	-	50
	42mm	AR46	25、36、50	109	127	150	184	_	50
			5	200	220	250	280	320	
	60mm	AR66	7.2 、10	250	270	300	340	390	100
			25、36、50	330	360	400	450	520	
		90mm AR98	5, 7.2, 10	480	540	600	680	790	
	00		25	850	940	1050	1190	1380	300
	90mm		36	930	1030	1150	1310	1520	300
			50	1050	1160	1300	1480	1710	
	28mm	AR24	5, 7.2, 10	45	60	80	100	-	20
	42mm	AR46	5, 7.2, 10	100	120	150	190	-	
			5	200	220	250	280	320	100
	60mm	AR66	7.2 、10	250	270	300	340	390	100
PN减速机型			25、36、50	330	360	400	450	520	
PN减速机型			5	480	520	550	580	620	
			7.2 、10	480	540	600	680	790	
	90mm	AR98	25	850	940	1050	1110	1190	300
			36	930	1030	1150	1220	1300	
			50	1050	1160	1300	1380	1490	
	30mm	AR24		100	135	175	250	-	140
(宋)中(古)中刊 刊	42mm	AR46	FO 100	180	220	270	360	510	220
谐波减速机型	60mm	AR66	50、100	320	370	440	550	720	450
	90mm			1090	1150	1230	1310	1410	1300

[●]双轴产品电动机输出轴相反侧的输出轴用于安装切口板。请勿施加负载转矩、悬挂负载、或轴向负载。

◇标准型

安装尺寸28mm

产品种类

菘

洎

系统构成

群業

规格·特性

外形图

连接与运行

组合一览

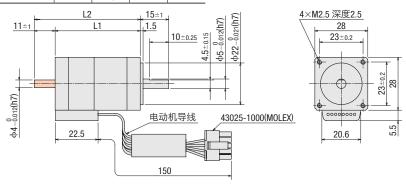
扩展功能

规格·特性的阅读方法

选购配件

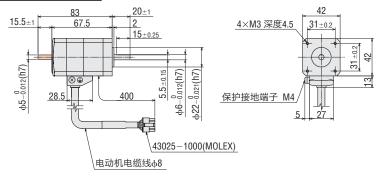
控制器

品名		电动机部 品名	11	L2	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电划机的 明白	LI	LZ	kg	CAD
AR24SAK-◇	AR24SAKD-♦	ARM24SAK	45	_	0.15	B705
AR24SBK-◇	AR24SBKD-♦	ARM24SBK	45	56	0.15	
AR26SAK-♦	AR26SAKD-♦	ARM26SAK	CE.	_	0.00	D700
AR26SBK-◇	AR26SBKD-♦	ARM26SBK	65	76	0.22	B706



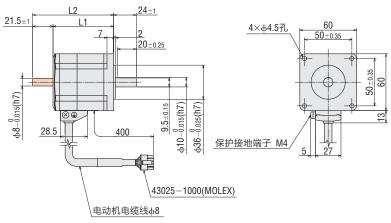
安装尺寸42mm

品	电动机部 品名	质量	CAD	
脉冲序列输入	内藏定位	电划机部 吅石	kg	CAD
AR46SAK-◇	AR46SAKD-♦	ARM46SAK	0.44	D710
AR46SBK-♦	AR46SBKD-♦	ARM46SBK	0.44	B718



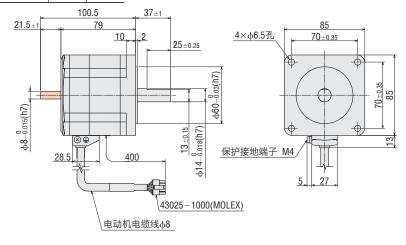
安装尺寸60mm

品名		中动机郊 모ク	11	L2	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电动机部 品名	LI	LZ	kg	CAD
AR66SAK-♦	AR66SAKD-♦	ARM66SAK	64	_	0.07	D710
AR66SBK-♦	AR66SBKD-♦	ARM66SBK	64	85.5	0.87	B719
AR69SAK-♦	AR69SAKD-♦	ARM69SAK	00.5	-	1.07	D700
AR69SBK-♦	AR69SBKD-♦	ARM69SBK	89.5	111	1.37	B720



- ●品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

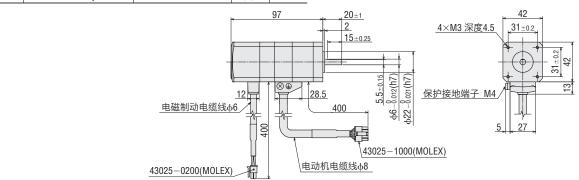
E E	品名		质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电动机部 品名	kg	CAD
AR98SAK-♦	AR98SAKD-♦	ARM98SAK	1.85	B721
AR98SBK-◇	AR98SBKD-♦	ARM98SBK	1.00	DIZI



◇标准型带电磁制动

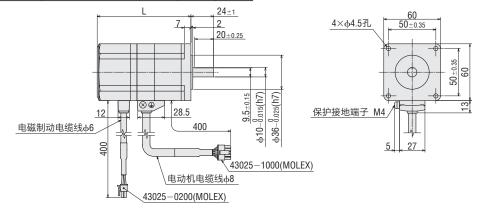
安装尺寸42mm

	名	电动机部 品名	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的 明白	kg	CAD
AR46SMK-◇	AR46SMKD-♦	ARM46SMK	0.57	B722



安装尺寸60mm

品名		电动机部 品名		质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电划机印 明白		kg	CAD
AR66SMK-♦	AR66SMKD-♦	ARM66SMK	99	1.13	B723
AR69SMK-♦	AR69SMKD-♦	ARM69SMK	124.5	1.63	B724



●品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

●标准型安装尺寸85mm的外形图为双轴产品。单轴产品则无______部分的转轴。

www.shsik.com

洎

产品种类

规格・特性

连接与运行

组合一览

料料

规格·特性的阅读方法

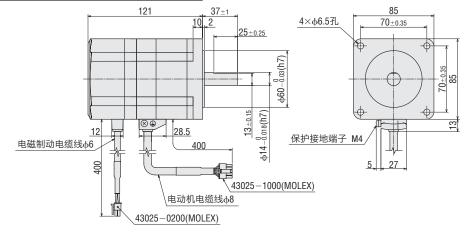
选购配件

29

选购配件

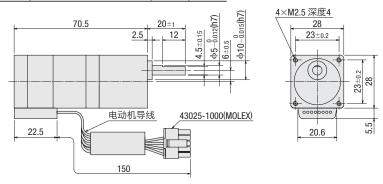
安装尺寸85mm

品名		电动机部 品名	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的 明白	kg	CAD
AR98SMK-◇	AR98SMKD-♦	ARM98SMK	2.3	B725



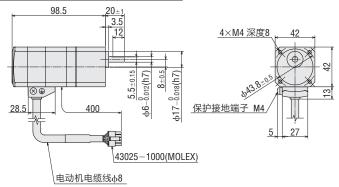
◇TH减速机型 安装尺寸28mm

品	名	电动机部 品名	/击油比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电动机部 品名 减速比		kg	CAD
AR24SAK-T∭-◇	AR24SAKD-T∭-◇	ARM24SAK-TⅢ	7.2 、10、20、30	0.21	B707



安装尺寸42mm

品名		电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的 阳石	观点比	kg	UAD
AR46SAK-TⅢ-◇	AR46SAKD-TⅢ-◇	ARM46SAK-TⅢ	3.6、7.2、10、20、30	0.59	B726

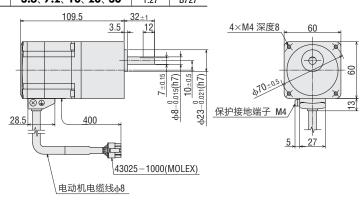


- ●品名的■中为表示减速比的数值。
- ●品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

www.shsik.com

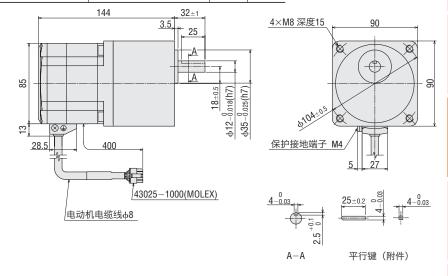
洎

品名		电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电划机印 即有	枫杰比	kg	CAD
AR66SAK-T □ -♦	AR66SAKD-T □ -♦	ARM66SAK-TⅢ	3.6, 7.2, 10, 20, 30	1.27	B727



安装尺寸90mm

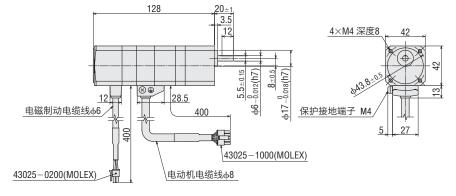
	i名	电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的 明白	枫杰比	kg	CAD
AR98SAK-TⅢ-◇	AR98SAKD-TⅢ-◇	ARM98SAK-TⅢ	3.6, 7.2, 10, 20, 30	3	B728



◇TH减速机型带电磁制动

安装尺寸42mm

品	名	电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电划机印 明白		kg	CAD
AR46SMK-TⅢ-◇	AR46SMKD-T □ -♦	ARM46SMK-TⅢ	3.6、7.2、10、20、30	0.72	B729



 $\verb|www.shsik.com||$

[●]品名的■中为表示减速比的数值。

[●]品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

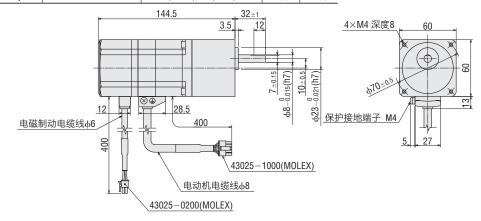
群業

选购配件

●品名的■中为表示减速比的数值。

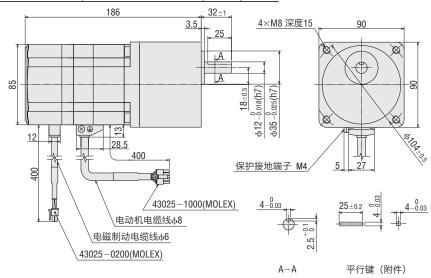
 品名
 电动机部品名
 减速比
 质量 kg
 CAD

 脉冲序列输入
 内藏定位
 ARM66SMK-T■
 3.6、7.2、10、20、30
 1.53
 B730



安装尺寸90mm

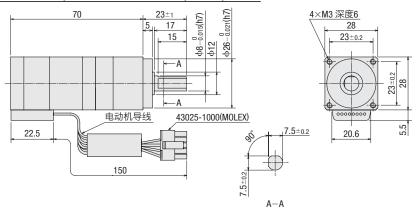
	名	电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的 阳口	减处 比	kg	UAD
AR98SMK-TⅢ-◇	AR98SMKD-TⅢ-◇	ARM98SMK-TⅢ	3.6、7.2、10、20、30	3.5	B731



◇PS减速机型

安装尺寸28mm

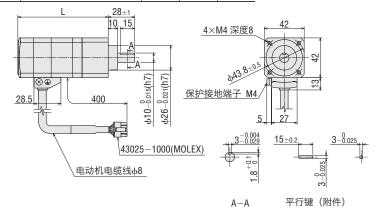
	名	마카지화 모수	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电动机部 品名		kg	CAD
AR24SAK-PSⅢ-◇	AR24SAKD-PSⅢ-◇	ARM24SAK-PSⅢ	5、7.2、10	0.25	B708



●品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

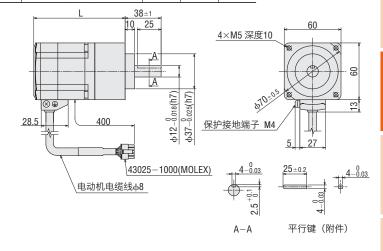
www.shsik.com

	名	由計和部 모ク	减速比		质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电动机部 品名			kg	CAD
AR46SAK-PSIII> AR46SAKD-PSIII>	ARM46SAK-PSⅢ	5、 7.2 、10	95.5	0.64	B742	
	AR403ARD-F3	ARM403AR-F3	25、36、50	119	0.79	B743



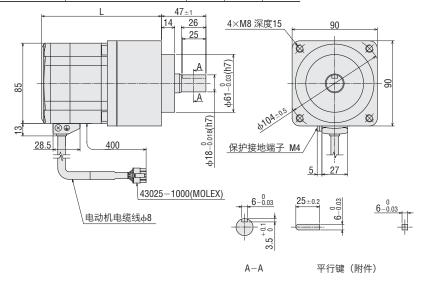
安装尺寸60mm

品	·名	电动机部 品名	减速比		质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位		枫还比	L	kg	CAD
AR66SAK-PS■-◇ AR66SAKD-PS■-◇	ARM66SAK-PS□	5、 7.2 、10	96.5	1.27	B744	
		25、36、50	116.5	1.57	B745	



安装尺寸90mm

	名	电动机部 品名	减速比	- 1	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位		枫压比		kg	CAD
AR98SAK-PS■-◇	AR98SAKD-PSⅢ-◇	S□-◇ ARM98SAK-PS□	5、 7.2 、10	126.5	3.2	B746
AR703AR-P3III-V	AK703AND-P3	AKWYOJAK-PJ	25、36、50	154	4	B747



 $\verb|www.shsik.com||$

帮往

产品种类

系统构成

枪构成

华米

规格·特性

外狀图

连接与运行

组合一览

扩展功能

规格·特性的阅读方法

选购配件

控制器

33

[●]品名的■中为表示减速比的数值。

[●]品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

群業

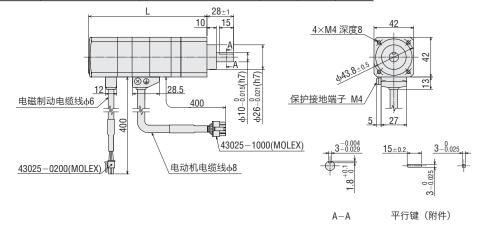
控制器

选购配件

◇PS减速机型带电磁制动

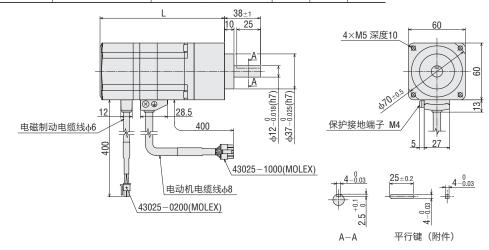
安装尺寸42mm

	名	中动机部 모ク	减速比		质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电动机部 品名		-	kg	UAD
ADAGEMY DETT A ADAGEMYD DETT A	ARM46SMK-PSⅢ	5、 7.2 、10	125	0.77	B748	
AR-103//IR-P3\	AR46SMK-PSIII-🔷 AR46SMKD-PSIII-💠 AR	ANYI403/VIN-F3	25、36、50	148.5	0.92	B749



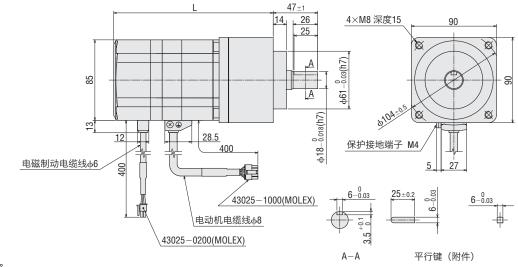
安装尺寸60mm

	i名	电动机部 品名	减速比		质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位		减速比		kg	CAD
AD44CMV-DCIII-A	K-PS■-◇ AR66SMKD-PS■-◇	ARM66SMK-PSⅢ	5、 7.2 、10	131.5	1.53	B750
AR66SMK-PS■-♦ AR66SMKD-PS	AROOSMRD-PS	ARMOOSMN-PS	25、36、50	151.5	1.83	B751



安装尺寸90mm

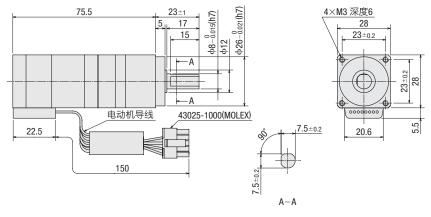
	i名	电动机部 品名 减速比	(古油)		质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位				kg	CAD
AR98SMK-PSII	ARM98SMK-PSⅢ	5、 7.2 、10	168.5	3.7	B752	
	AK963MKD-P3	ARIVI703IVIN-F3	25、36、50	196	4.5	B753



- ●品名的■中为表示减速比的数值。
- ●品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

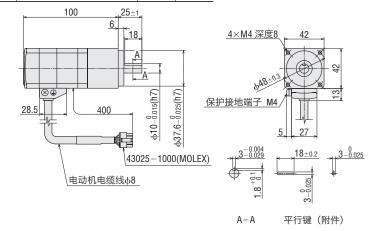
◇PN减速机型 安装尺寸28mm

品	名	电动机部 品名	 减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电划机印 明白		kg	CAD
AR24SAK-N∭-◇	AR24SAKD-N■-♦	ARM24SAK-N■	5、7.2、10	0.28	B709



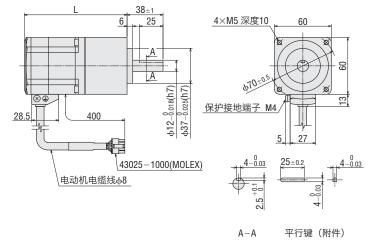
安装尺寸42mm

品	名	电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电划机印 明白		kg	CAD
AR46SAK-N∭-◇	AR46SAKD-N∭-◇	ARM46SAK-N■	5、7.2、10	0.7	B732



安装尺寸60mm

品名		电动机部 品名	 减速比		质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电划机部 吅石	枫杰比		kg	CAD
AR66SAK-N□-◇	AR66SAKD-N□-◇	ARM66SAK-N□	5、 7.2 、10	108.5	1.47	B733
			25、36、50	124.5	1.7	B734

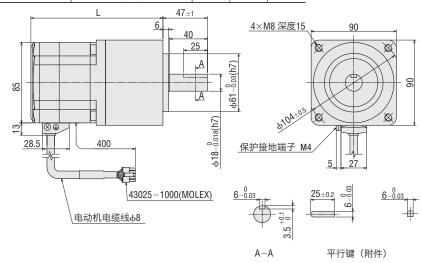


 $\verb|www.shsik.com||$

[●]品名的■中为表示减速比的数值。

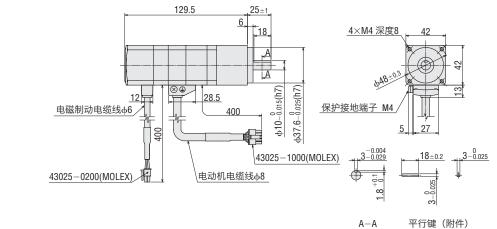
[●]品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

24C/ () COMMIN						
品名		电动机部 品名	减速比		质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的 阳石	/	_	kg	CAD
AR98SAK-N∭-◇	AR98SAKD-N∭-◇	ARM98SAK-N■	5、7.2、10	139.5	3.7	B735
			25、36、50	162.5	4.4	B736



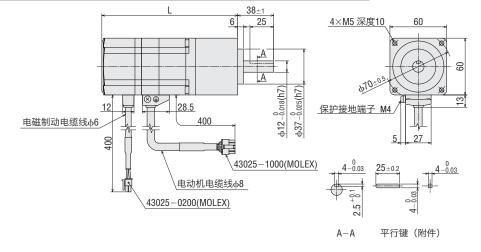
◇PN减速机型带电磁制动 安装尺寸42mm

品名		电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	Hayman ma	减 处比	kg	UAD
AR46SMK-N■-◇	AR46SMKD-N■-◇	ARM46SMK-N■	5、7.2、10	0.83	B737



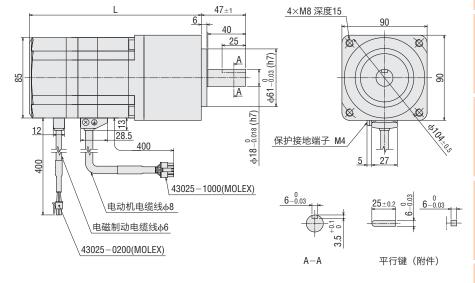
安装尺寸60mm

品名		电动机部 品名	减速比		质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的 阳石	减 壓比	-	kg	CAD
AR66SMK-N⊞-◇	AR66SMKD-NⅢ-◇	ARM66SMK-N□	5、 7.2 、10	143.5	1.73	B738
			25、36、50	159.5	1.96	B739



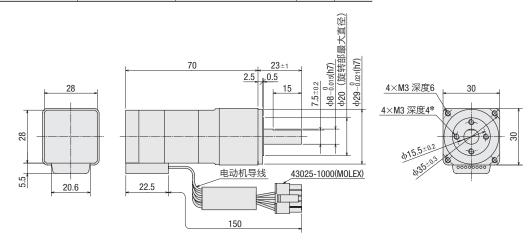
- ●品名的■中为表示减速比的数值。
- ●品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

品名		电动机部 品名 减速比		质量	CAD	
脉冲序列输入	内藏定位	电划机印即台	减 透比	-	kg	CAD
AR98SMK-N□-◇	AR98SMKD-NⅢ-◇	ARM98SMK-N□	5、 7.2 、10	181.5	4.2	B740
WA62WIK-IA■-△	AK703MKD-IN	ARM703MR-IN	25、36、50	204.5	4.9	B741



◇谐波减速机型 安装尺寸30mm

品名		电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机印即台		kg	CAD
AR24SAK-H∭-◇	AR24SAKD-H∭-♦	ARM24SAK-HⅢ	50、100	0.24	B710



*输出轴的位置与旋转部上螺丝孔的位置关系可以是任意的。

www.shsik.com

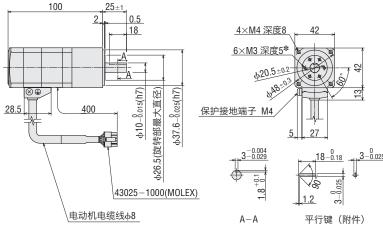
37

[●]品名的■中为表示减速比的数值。

[●]品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

扩展功能

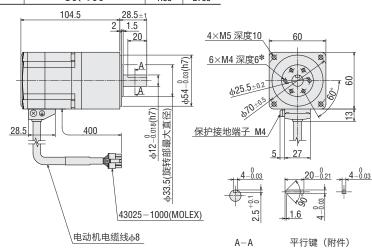
品名 电动机部 品名 减速比 质量 kg CAD MR46SAK-H□-◇ AR46SAKD-H□-◇ ARM46SAK-H□ 50、100 0.65 B754



*输出轴的位置与旋转部上螺丝孔的位置关系可以是任意的。

安装尺寸60mm

品名		电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的阳台		kg	CAD
AR66SAK-H∭-◇	AR66SAKD-H∭-♦	ARM66SAK-HⅢ	50、100	1.38	B755



*输出轴的位置与旋转部上螺丝孔的位置关系可以是任意的。

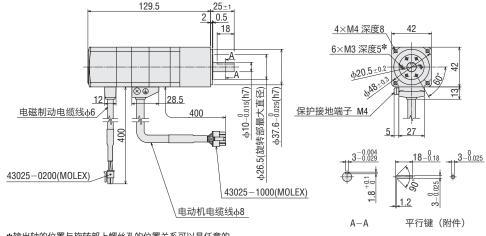
[●]品名的■中为表示减速比的数值。

[●]品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

◇谐波减速机型带电磁制动

安装尺寸42mm

品名		电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的 明白	枫杰比	kg	CAD
AR46SMK-HⅢ-◇	AR46SMKD-HⅢ-◇	ARM46SMK-HⅢ	50、100	0.78	B757



*输出轴的位置与旋转部上螺丝孔的位置关系可以是任意的。

www.shsik.com

洎

产品种类

世米

规格・特性

连接与运行

组合一览

扩展功能

规格·特性的阅读方法

选购配件

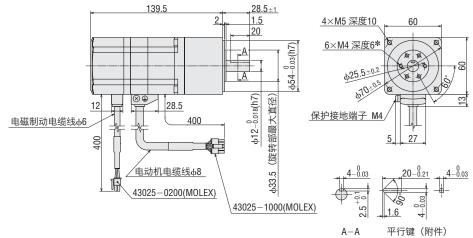
控制器

39

[●]品名的■中为表示减速比的数值。

[●]品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

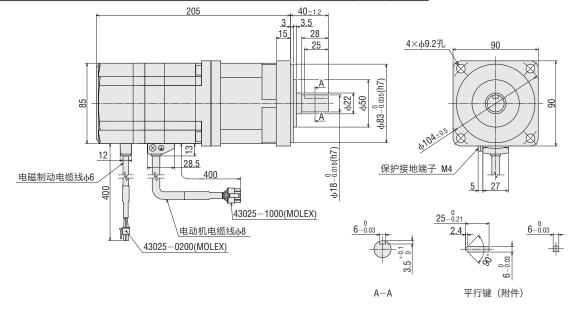
品名		电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的阳台	减 透比	kg	CAD
AR66SMK-HⅢ-◇	AR66SMKD-HⅢ-◇	ARM66SMK-HⅢ	50、100	1.64	B758



*输出轴的位置与旋转部上螺丝孔的位置关系可以是任意的。

安装尺寸90mm

品名		电动机部 品名	减速比	质量	CAD
脉冲序列输入	内藏定位	电初机的阳石	减 透比	kg	CAD
AR98SMK-HⅢ-◇	AR98SMKD-HⅢ-◇	ARM98SMK-HⅢ	50、100	4.4	B759



[●]品名的■中为表示减速比的数值。

[●]品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。

选购配件

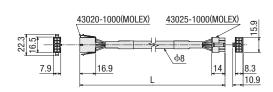
41

●电动机用电缆线(附件)、电磁制动用电缆线(附件)

所有机型通用

●电动机用电缆线

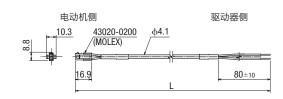
电缆线的种类	长度L(m)
电动机用电缆线1m	1
电动机用电缆线2m	2
电动机用电缆线3m	3



电动机侧

●电磁制动用电缆线(仅限带电磁制动型)

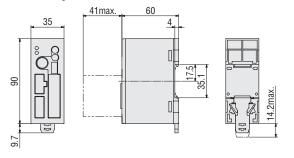
电缆线的种类	长度L(m)
电磁制动用电缆线1m	1
电磁制动用电缆线2m	2
电磁制动用电缆线3m	3



●驱动器部

脉冲序列输入型

质量: 0.17kg CAD B546



●附件

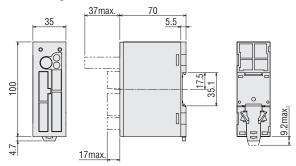
控制输入/输出用连接器(CN5) 外壳: 10336-52A0-008(住友3M) 连接器:10136-3000PE(住友3M)

主电源输入/机架接地端子用连接器(CN1)

连接器: MC1,5/3-STF-3,5 (Phoenix Contact公司生产)

内藏定位型

质量: 0.17kg CAD B711



驱动器侧

●附件

电源输入端子用连接器(CN1)

连接器: MC1,5/5-STF-3,5 (Phoenix Contact公司生产)

传感器信号用连接器(CN5)

连接器:FK-MC0,5/5-ST-2,5 (Phoenix Contact公司生产)

输入信号用连接器(CN8)

连接器:FK-MC0,5/9-ST-2,5 (Phoenix Contact公司生产)

输出信号用连接器(CN9)

连接器:FK-MC0,5/7-ST-2,5 (Phoenix Contact公司生产)

■连接与运行(脉冲序列输入型)

●驱动器各部位的名称与功能



1 信号监控显示

◇LED显示

	-			
显示	颜色	功能	亮灯条件	
POWER	绿	电源显示	输入主电源时	
ALARM	红	显示警报	保护功能启动时(闪烁)	

◇警报内容

闪烁次数	功能	启动条件
	过热保护	驱动器内部温度超过85°C时
2	过载	负载转矩超过最大转矩的时间累计大于过载检测时间时(初始值:5秒)
2	速度过快	电动机输出轴的转速超过4500r/min时
	指令脉冲异常	指令脉冲值异常时
3	过压保护	驱动器的变频器一次电压超出上限值时
3	电压不足	驱动器的变频器一次电压低于下限值时
	电流接通时 位置偏差过大	位置偏差超过运转量时(初始值:3转)
4	电流切断时 位置偏差过大	电流切断时的位置偏差大于容许值后,电流接通时(初始值:100转以上)
7	运行数据异常	发生运行数据异常警告后、执行了电气原点返回运行时
1	电子减速机设定异常	电子减速机设定的分辨率超出规格范围时
	运行时传感器异常	电动机运行中,传感器发生异常时
8	初始时传感器异常	在电动机电缆线未连接驱动器的状态下接通主电源时
0	初始时转子旋转异常	在电动机旋转过程中接通主电源时
	电动机组合错误	连接了不能组合的电动机时
9	EEPROM错误	电动机控制用参数破损时

2 电流设定开关

显示	开关名称	功能
CURRENT	电流设定开关	设定运行时的电流值。用于限制转矩及温度上升。 电流值使用相对额定输出电流值的比例 (%) 进行设定。 出厂时设定:F

③ 速度平滑性调整设定开关

	- /		
显示	开关名称		功能
V-FIL	速度平滑性调整 设定开关	调节电动机的响应性。 欲抑制电动机振动,使起动/停止动作 更加平滑时,请进行调节。 速度平滑调整,[0]时最小,[F]时最大。 出厂时设定:1	特性因速度平滑调整而不同 设为0时 设为F时 设为F时

显示	开关名称	功能
4	分辨率 转换开关	设定电动机输出轴每转的分辨率。 [4:0FF][3:0FF]→1000脉冲(0.36°/step)[出厂时设定] [4:0FF][3:0N]→10000脉冲(0.036°/step)
3	「D0/D1」 「CS0/CS1」	[4:0N] [3:0FF] →500脉冲 (0.72°/step) [4:0N] [3:0N] →5000脉冲 (0.072°/step)
2	控制模式 转换开关 [NORM/CCM]	将控制模式从正常模式切换到电流控制模式。切换到电流控制模式后,电动机虽会失去同步性,但能够减少噪音及振动。 [OFF]:正常模式[出厂时设定] [ON]:电流控制模式
1	脉冲输入方式 转换开关 [2P/1P]	将脉冲输入方式切换为单脉冲输入方式或双脉冲输入方式。 [0FF]:双脉冲输入方式[出厂时设定] [0N]:单脉冲输入方式

5 输入/输出信号连接器(CN5 36端子)

8=	输入/	辿っゆっ	记号		信号名称		
显示	输出	端子编号	定位运行	压推运行	定位运行	压推运行*1	
	_	1				_	
		2	GN	ND	GND连接	GND连接	
		3	ASC		A相脉冲输出(差动)		
		4	ASC	G-	M1D的/下侧山(左切)		
		5	BSG+		→ B相脉冲输出(差动)	D相脉冲输出(美型)	
		6	BSC	G-	D伯M/平制山(左切)	DTIM/中制山(左4J)	
		7	TIM				
		8	TIM		ACH111111111111111111111111111111111111		
		9	ALN		── 警报输出		
		10	ALN	**	니바시다		
	輸出	11	WN				
	18914	12	WN	-			
		13	ENI		定位结束输出		
		14	ENI		た。正は一人十四日		
		15	READY+/AL0+		│ │ 运行准备结束输出/警报代码输出0 ^{*1}		
		16	READY-/ALO-				
		17	TLC+/AL1+		│ │ 转矩限制输出/警报代码输出1*1		
CN5		18	TLC-/AL1-		14人に民間間間に 10円間	14/CIXIPJIBILI E JKI WIJBILI	
ONO		19	TIM2+/AL2+		一 定时输出(开路集电极)/警报代码输出2*1		
		20	TIM2-/AL2-				
		21	GND		GND连接		
		22	IN-COM		输入信号共通		
		23	C-ON		电流接通输入*2		
		24	CLR/ALI		偏差计数器清零输入/警报复位输入		
		25	CC		电流控制模式ON输入	- det	
		26	CS	T-MODE	分辨率转换输入	压推运行0N*1	
		27	_	M0	-	压推电流	
	l	28	RETURN	M1	电气原点返回运行		
	输入	29	P-RESET	M2	位置复位输入	33.2.2.1 1837 1	
		30	FR		励磁解除		
		31	CW+/		── CW脉冲输入/脉冲输入(+5	5V/差动)	
		32	CW-/				
		33	CW+24/F		CW脉冲输入/脉冲输入(+2		
		34	CCW+24/	/DIR+24V	CCW脉冲输入/旋转方向输,	入 (+24V)	
		35	CCM+		── CCW脉冲输入/旋转方向输。	λ (+5V/美动)	
		36	CCW-	/DIR-	ענוד ויינעו ויינעו ויינעו ויינעו ויינעו ויינעו ויינעו ויינעו	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	

^{*1} 使用另售的数据设定器(OPX-2A)或数据设定软件(MEXEO2)更改设定后生效。

 $\verb"www.shsik.com"$

产品种类

系统构成

本 ※

規格・特性

一般

财

组合一览

能规格·特性的阅读方法

去 选购配件

控制器

^{*2} 电流接通输入的初始值为常开接点。电动机运行时,请务必将电流接通输入设定为ON。不使用电流接通输入时,请使用另售的数据设定器(**OPX-2A**)或数据设定软件(**MEXEO2**)将输入逻辑设定成常闭接点。

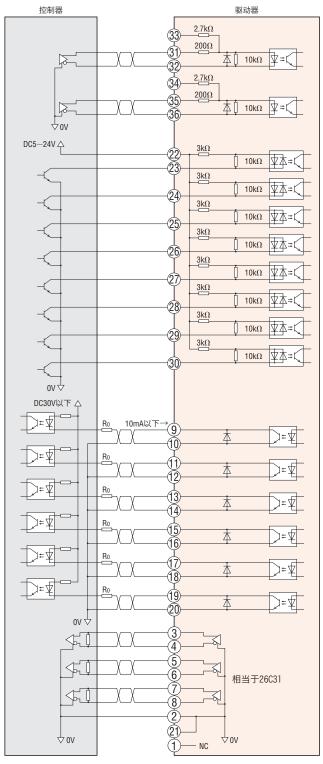
群業

44

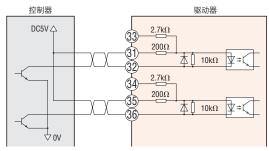
● 庄 I 女 国

◇与上一级控制器的连接 ●与电流漏型输出电路的连接图

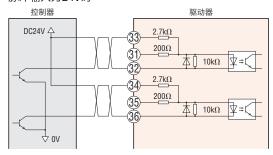
脉冲输入为差动时



脉冲输入为5V时



脉冲输入为24V时



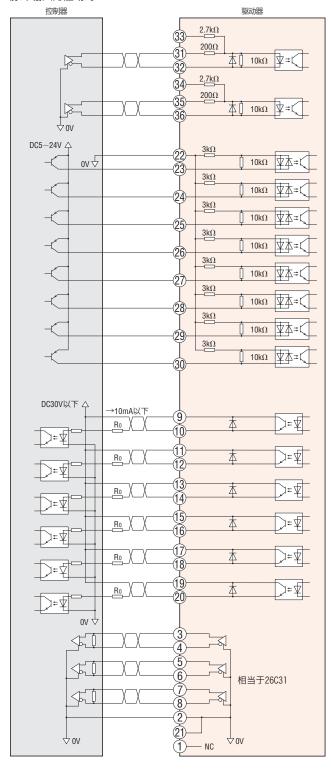
语注音

- ●请在输送线接收器的输入之间连接1000以上的终端电阻。
- ●控制输入/输出信号线 (CN5) 请使用 [AWG28~24 (0.08~0.2mm²)] 的多芯屏蔽式绞线,并尽可能缩短配线 (2m以内)。
- ●请注意:脉冲线越长,可传送的最大频率数越低。
- ●请在距离动力线 (电源线、电动机线等大电流电路) 200mm以外的地点对控制输入/输出信号线进行配线。

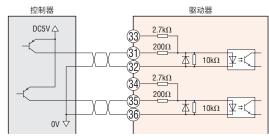
◇与上一级控制器的连接

与电流源型输出电路的连接图

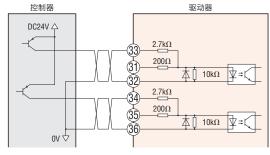
脉冲输入为差动时



脉冲输入为5V时



脉冲输入为24V时



请注意

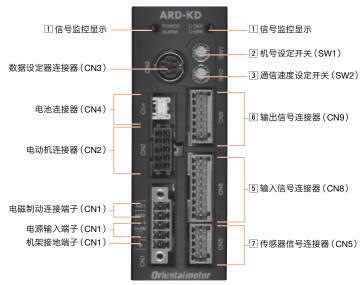
- ●輸出信号,请在DC30V以下时使用。电流值超过10mA时,请连接外部电阻Ro。
- ●请在输送线接收器的输入之间连接1000以上的终端电阻。
- ●控制输入/输出信号线 (CN5) 请使用 [AWG28~24 (0.08~0.2mm²)] 的多芯屏蔽式绞线,并尽可能缩短配线 (2m以内)。
- ●请注意:脉冲线越长,可传送的最大频率数越低。
- ●请在距离动力线 (电源线、电动机线等大电流电路) 200mm以外的地点对控制输入/输出信号线进行配线。

外形图

■连接与运行(内藏定位型)

●驱动器各部位的名称与功能





1 信号监控显示

◇LED显示

	V								
显示	显示 颜色 功能 亮灯条件								
POWER	绿	电源显示	输入电源时						
ALARM	红	显示警报	保护功能启动时(闪烁)						
C-DAT	绿	通信显示	收发数据时						
C-ERR	红	通信异常显示	通信数据异常时						

② 机号设定开关(SW1)

显示	开关名称	功能
SW1	机号设定开关	在RS-485 通信中使用时进行设定。设定机号编号 (出厂时设定:0)。

③ 通信速度设定开关(SW2)

显示	开关名称	功能
SW2	通信速度设定开关	在RS-485 通信中使用时进行设定。设定通信速度(出厂时设定:7)。

◇RS-485通信速度设定

NO.	通信速度 (bps)
0	9600
1	19200
2	38400
3	57600
4	115200
5~6	不使用
7	625000 (与网络转换器的连接)
8∼F	不使用

4 功能设定开关(SW3)

显示	NO.	功能				
	1	与机号设定开关(SW1)并用,设定机号编号(出厂时设定:0FF)。				
	2	设定RS-485通信的协议 (出厂时设定: OFF)。				
SW3	3	不使用。				
SW3	4	设定RS-485通信的终端电阻(120 Ω)(出厂时设定:OFF)。 OFF:无终端电阻 ON:有终端电阻				

◇RS-485通信协议的设定

接口 NO.	与网络转换器的连接	Modbus RTU模式
2	0FF	ON

5 输入信号连接器(CN8)

显示	端子编号	信号名称	初始值			
	1	IN0	HOME	执行原点返回运行。		
	2	IN1	START	执行定位运行。		
CN8	3	IN2	M0	M0 使用3个比特 (bit),选择运行数据No.。		
	4	IN3	M1			
CINO	5	IN4	M2			
	6	IN5	FREE	解除电磁制动,使电动机呈无励磁运行。		
	7	IN6	STOP	电动机停止运行。		
	8	IN7	ALM-RST	警报进行复位。		

^{*}通过参数设定来设定分配的功能。以上为初始值。详情请参阅用户手册。

可将以下输入信号分配给输入端子IN0~7。

		输入信号		
0:未使用	8 : MS0	18: STOP	36: R4	45 : R13
1 : FWD	9: MS1	24: ALM-RST	37: R5	46: R14
2 : RVS	10: MS2	25 : P-PRESET	38: R6	47: R15
3 : HOME	11: MS3	26 : P-CLR	39: R7	48: M0
4 : START	12: MS4	27 : HMI	40 : R8	49: M1
5 : SSTART	13: MS5	32 : R0	41 : R9	50: M2
6: +J0G	16 : FREE	33: R1	42: R10	51: M3
7: -J0G	17: C-ON	34: R2	43: R11	52: M4
		35 : R3	44: R12	53: M5

6 输出信号连接器(CN9)

显示	端子编号	信号名称	初始值			
	1	OUT0	HOME-P	电动机位于原点时输出。		
	2	OUT1	END	定位运行结束时输出。		
CN9	3	OUT2	AREA1	电动机位于区域1的范围内时输出。		
CINS	4	OUT3	READY	驱动器的运行准备完成时输出。		
	5	OUT4	WNG	输出驱动器的警告状态。		
	6	OUT5	ALM	输出驱动器的警报状态(常闭接点)。		

^{*}通过参数设定来设定分配的功能。以上为初始值。详情请参阅用户手册。

可将以下输出信号分配给输出端子OUT0~5。

輸出信号							
0:未使用	9: MS1_R	33 : R1	42 : R10	51: M3_R	67: READY		
1 : FWD_R	10: MS2_R	34 : R2	43: R11	52: M4_R	68 : MOVE		
2 : RVS_R	11: MS3_R	35 : R3	44: R12	53: M5_R	69 : END		
3 : HOME_R	12: MS4_R	36: R4	45 : R13	60: +LS_R	70: HOME-P		
4 : START_R	13: MS5_R	37: R5	46: R14	61 : -LS_R	71 : TLC		
5 : SSTART_R	16 : FREE_R	38 : R6	47: R15	62: HOMES_R	72 : TIM		
6: +J0G_R	17: C-ON_R	39: R7	48: M0_R	63: SLIT_R	73: AREA1		
7: -J0G_R	18: STOP_R	40 : R8	49: M1_R	65 : ALM	74: AREA2		
8: MS0_R	32: R0	41 : R9	50: M2_R	66: WNG	75 : AREA3		
					80 : S-BSY		

7 传感器信号连接器(CN5)

显示	端子编号	信号名称	初始值
	1	+LS	+侧限位传感器输入
	2	-LS	-侧限位传感器输入
CN5	3	HOMES	机械原点传感器输入
	4	SLIT	缝隙传感器输入
	5	IN-COM2	传感器用共通



嵇

洎

产品种类

系统构成

群業

规格・特性

外形图

连接与运行

组合一览

扩展功能

规格·特性的阅读方法

选购配件

控制器

◇与上一级控制器的连接

与电流漏型输出电路的连接图

控制器 驱动器 DC12~24 V△ CN9 Ro 10 mA以下→ OUT0 Ro 0UT1 R₀ 0UT2 输出饱和电压 Ro ן≠⊈ OUT3 最大3 V R_0 OUT4 Ro OUT5 OUT-COM 0 N 🛆 CN8 IN0 $4.4~\mathrm{k}\Omega$ 1 kΩ [$4.4~\mathrm{k}\Omega$ IN1 प्रक्र≠। 1 kΩ [$4.4~\text{k}\Omega$ IN2 1 kΩ [$4.4~\text{k}\Omega$ IN3 1 kΩ [İΦ₩≠ι IN4 $4.4~\mathrm{k}\Omega$ 1 kΩ [¥≭≠ば IN5 $4.4~\text{k}\Omega$ 1 kΩ [|本本⇒< $4.4~\text{k}\Omega$ IN6 1 kΩ [$4.4~\text{k}\Omega$ IN7 1 kΩ [DC24 V △ IN-COM1 0 N A NPN(漏型)传感器 △DC24V +LS $4.4 \,\mathrm{k}\Omega$ 1 kΩ [$4.4~\text{k}\Omega$ -LS 1 kΩ **HOMES** $4.4~\text{k}\Omega$ 1 k Ω $4.4~\text{k}\Omega$ SLIT $1 \,\mathrm{k}\Omega$ [|本本≒ IN-COM2 **4**0 Λ

请注意

- ●輸入信号请使用DC24V。
- ●输出信号,请在DC24V 10mA以下时使用。电流值超过10mA时,请连接外部电阻Ro,并控制在10mA以下。
- ●输出信号的饱和电压最大3V。
- ●配置信号线时,请与动力线 (电源线、电动机线) 保持200mm以上的距离进行配线。

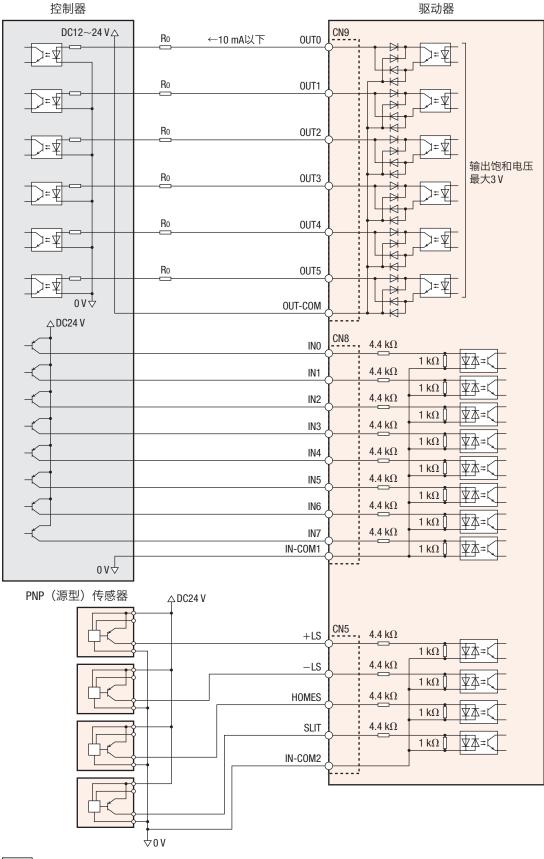
此外,信号线也不可与动力线使用同一配管或与其绑在一起。

●某些配线、配置下,电动机电缆线及电源电缆线产生的干扰导致不良结果时,请采取屏蔽措施或使用铁氧体磁芯。

洎

◇与上一级控制器的连接

与电流源型输出电路的连接图



请注意

- ●输入信号请使用DC24V。
- ●输出信号,请在DC24V 10mA以下时使用。电流值超过10mA时,请连接外部电阻Ro,并控制在10mA以下。
- ●输出信号的饱和电压最大3V。
- ●配置信号线时,请与动力线 (电源线、电动机线) 保持200mm以上的距离进行配线。此外,信号线也不可与动力线使用同一配管或与其绑在一起。
- ●某些配线、配置下,电动机电缆线及电源电缆线产生的干扰导致不良结果时,请采取屏蔽措施或使用铁氧体磁芯。

选购配件

■电动机与驱动器的组合

构成组合产品的电动机及驱动器品名如下表所示。

机型	脉冲序列输入型			内藏定位型		
机垒	组合品名	电动机部 品名	驱动器部 品名	组合品名	电动机部 品名	驱动器部 品名
	AR245□K-◇*1 AR265□K-◇*1	ARM24S□K ARM26S□K		AR245□KD-◇*1 AR265□KD-◇*1	ARM24S□K ARM26S□K	
た が 刑	AR46S□K-◇*2	ARM46S□K		AR46S□KD-♦*2	ARM46S□K	
标准型	AR66S□K-◇*2 AR69S□K-◇*2	ARM66S□K ARM69S□K		AR66S□KD-◇*2 AR69S□KD-◇*2	ARM66S□K ARM69S□K	
	AR98S□K-◇*2	ARM98S□K		AR98S□KD-♦*2	ARM98S□K	
	AR24SAK-TⅢ-◇	ARM24SAK-TⅢ		AR24SAKD-T □ -♦	ARM24SAK-TⅢ	
TH减速机型	AR46S□K-T■-◇	ARM46S□K-T■	ARD-K	AR46S□KD-T■-◇	ARM46S□K-T■	
1 用	AR66S□K-T■-♦	ARM66S□K-T■		AR66S□KD-T■-◇	ARM66S□K-T■	
	AR98S□K-T■-♦	ARM98S□K-T■		AR98S□KD-T■-◇	ARM98S□K-T■	
	AR24SAK-PS■-◇	ARM24SAK-PSⅢ		AR24SAKD-PS■-◇	ARM24SAK-PSⅢ	ARD-KD
DC、武油和刑	AR46S□K-PS■-◇	ARM46S□K-PS■		AR46S□KD-PS■-◇	ARM46S□K-PS■	AKD-KD
PS减速机型	AR66S□K-PS■-◇	ARM66S□K-PS■		AR66S□KD-PS■-◇	ARM66S□K-PS■	
	AR98S□K-PS □ -♦	ARM98S□K-PS■		AR98S□KD-PS■-◇	ARM98S□K-PS■	
	AR24SAK-N∭-◇	ARM24SAK-NⅢ		AR24SAKD-N∭-♦	ARM24SAK-NⅢ	
PN减速机型	AR46S□K-N■-◇	ARM46S□K-N■		AR46S□KD-N■-◇	ARM46S□K-N■	
	AR66S□K-N■-◇	ARM66S□K-N■		AR66S□KD-N■-◇	ARM66S□K-N■	
	AR98S□K-N■-◇	ARM98S□K-N■		AR98S□KD-N■-◇	ARM98S□K-N■	
谐波减速机型	AR24SAK-H∭-◇	ARM24SAK-HⅢ		AR24SAKD-H∭-◇	ARM24SAK-HⅢ	
	AR46S□K-H Ⅲ- ◇	ARM46S□K-H■		AR46S□KD-H■-◇	ARM46S□K-H■	
	AR66S□K-H■-♦	ARM66S□K-H■		AR66S□KD-H■-♦	ARM66S□K-H■	
	AR98S□K-HⅢ-◇	ARM98S□K-H■		AR98S□KD-HⅢ-◇	ARM98S□K-H■	7

[■]品名的□中为表示形状的A(单轴)或M(电磁制动)。

品名的■中为表示减速比的数值。

品名的◇中为表示产品附属电缆线长度的数值,为1(1m)、2(2m)、3(3m)中的任一个。 *1 AR245□K(D)-◇、AR265□K(D)-◇的□为表示轴形状的A(单轴)或B(双轴)。

^{*2} AR46S□K(D)-◇、AR66S□K(D)-◇、AR69S□K(D)-◇、AR98S□K(D)-◇的□为表示轴形状的A(单轴)、B(双轴)、M(电磁制动)中的任意一个。

关于扩展功能

使用另售的数据设定器(OPX-2A)或数据设定软件(MEXEO2)可扩展AR系列的功能。能够更改驱动器内部的参数或进行测试运行及运行监控。



■参数设定

能够进行各种信号的详细设定、警报发生的条件更改等操作。

数据设定器(**OPX-2A**) → 53页 数据设定软件 (**MEXEO2**) → 53页

	运行电流	分配给运行电流设定开关的电流值			
	速度平滑调整	分配给速度平滑性调整设定开关的速度平滑调整时间常数			
		输入信号模式 定位运行/压推运行的切换			
		警报代码信号的有效/无效			
	1/0	C-ON信号的逻辑			
		END信号的输出条件(输出范围)			
		压推运行时的电流值			
	** 1#*	正常模式时的停止时电流			
	正常模式	正常模式时的速度差增益			
		电流控制模式时的定位循环增益			
		电流控制模式时的速度循环增益			
	电流控制模式	电流控制模式时的速度循环积分时间常数			
		电流控制模式时的减振控制有效/无效			
		电流控制模式时的减振控制振动频率			
		运行数据异常警告的有效/无效			
· 中 全 粉		电流接通时位置偏差过大警报的发生条件			
应用参数		电流切断时位置偏差过大警报的发生条件			
	警报·警告	过载警报的发生条件			
		位置偏差过大警告的发生条件			
		过电压警告的发生条件			
		电压不足警告的发生条件			
		过热警告的发生条件			
		过载警告的发生条件			
		速度过快警告的发生条件			
	电气原点返回运行	电气原点返回运行时的运行速度			
		电气原点返回运行时的加减速常数			
		电气原点返回运行时的起动速度			
	测试运行	测试运行的运行速度			
		测试运行的加减速常数			
		测试运行的起动速度			
	数据设定器	速度监控显示方法 带符号/绝对值的切换			
	数据 以 在 格	速度监控用减速机减速比			
	电子减速机	分配给分辨率切换开关的分辨率的值			
		脉冲输入方式			
系统参数	动作设定	平滑驱动有效/无效			
(重新接通电源后有效。)		接通电源时电动机励磁位置 检测位置/电角0°的切换			
		电流接通时自动返原动作有效/无效			
		电动机旋转方向			
■ 脉 山 皮 列 翰 λ 刑 的 范 例					

[■]脉冲序列输入型的范例。

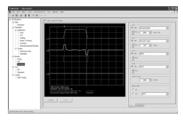
■监控

可进行各种信号及警报、电动机速度·位置的监控、测试运行等。

	位置监控	
监控	速度监控	
	1/0监控器	
	位置监控 *	
波形监控 *	速度监控 *	
波形血控 .	波形测量*	
	波形保存*	
	测试运行(JOG运行)	
测试	测试运行时的状态监控	
测瓜	电气原点返回运行	
	强制转换输出信号的ON/OFF	
	发生时内容确认	
枝女+1▽	履历确认(过去10次履历)	
警报	履历删除	
	解除	
	发生时内容确认	
警告	履历确认(过去10次履历)	
	履历删除	

●关于波形监控

可通过波形监控各种信号及电动机速度·位置。



■其他

电气原点复位 参数初始化

规格表的阅读方法

		脉冲序列输力	\	AR46S□K-◇	AR46S□K-N5-♦
	品名	内藏定位		AR46S□KD-♦	AR46S□KD-N5-♦
1)-	保持转矩		N∙m	0.3	1.35
2	转子转动惯量	J : k	g∙m²	58×10 ⁻⁷ [73×10 ⁻⁷] *1	58×10 ⁻⁷ [73×10 ⁻⁷]*1
3→	减速比			-	5
4 →	分辨率	设定1000P/F	阳	0.36°/脉冲	0.072°/脉冲
(5)→	容许转矩		N∙m	-	1.35
6 →	最大转矩		N∙m	_	1.5
⑦→ 停止时保持转矩	停止时保持转矩	通电时	N∙m	0.15	0.75
•		电磁制动	N∙m	0.15	0.75
8	容许速度范围	1	/min	-	0~600
9>	齿隙		min		2 (0.034°)
⑩→ 电源输入		电压		DC24V±10% (DC24V±	
•	电冰潮八	输入电流	Α	1.4 (1.8) *2	
	电磁制动部*3	电源输入		DC24V±5%*4 0.08A	

- k1[]内为带电磁制动型产品的规格。
- *2()内为内藏定位型产品的规格。
- *3 脉冲序列输入型需要另备电磁制动用电源。
- *4 使用选购配件 (另售) 的电缆线进行20m以上的延长时, 规格为DC24V±4%。

①保持转矩

是指电动机在通电状态 (额定电流) 下停止时, 本身保有的最大保持转矩 (保持力)。(若为减速机型产品,则指已涵盖减速机容许强度后的数值。) 电动机停止时, 因自动电流下降功能起动,约下降到50%。

②转子转动惯量

是指电动机内部转子的转动惯量。为计算电动机必须转矩 (加速转矩) 时所需的数值。

③减速比

是指电动机的输入转速与减速机输出轴的转速的比数。例如,减速比1:10表示电动机的输入转速为10r/min时,减速机输出轴以1r/min旋转。

4分辨率

驱动器每次接收脉冲时, 电动机所转动的角度。因电动机的构造或励磁方式而异。

⑤容许转矩

恒速运行时可施加至减速机输出轴的转矩最大值。**PS**减速机、**PN**减速机、谐波减速机型以外的减速机型时,请使加速/减速运行时的转矩保持在容许转矩范围内。

⑥最大转矩

(仅限PS减速机、PN减速机、谐波减速机型)

惯性负载的起动、停止等加速、减速运行时,可施加至减 速机输出轴的转矩最大值。

⑦停止时保持转矩

通电时:自动电流下降功能起动状态下的保持转矩

电磁制动:停止时能够发生电磁制动的静摩擦转矩(电磁制动为无励磁动作型)

8容许速度范围

是指减速机输出轴可运行的速度范围。

⑨齿隙

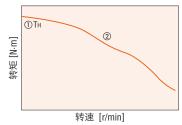
是指固定电动机轴后,减速机输出轴的齿轮间隙。从两方向定位时会影响定位精度。

⑩电源输入

电流输入的电流值表示驱动器最大输入电流值。(因转速 而异。)

转速-转矩特性的阅读方法

这是表示驱动步进电动机时的转速和转矩的关系, 如特性图所示。是 选用步进电动机时所必须考虑的特性:横轴代表电动机输出轴的转 速, 而纵轴则代表转矩。



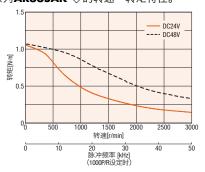
①保持转矩 (Holding Torque)

是指步进电动机在通电状态 (额定电流) 下停止时,本身保有的最大保持转矩 (保持力)。电动机停止时,因自动电流下降功能起动,约下降到50%。

②最大同步转矩(Pullout Torque)

各转速所能产生的最大转矩。选用电动机时,必要转矩必须在本曲线的内侧。

下图为AR系列AR66SAK-◇的转速一转矩特性。



●因驱动条件的不同,电动机可能有明显发热的情形。电动机外壳温度请以100°C为基准。

选购配件(另售)

数据设定器

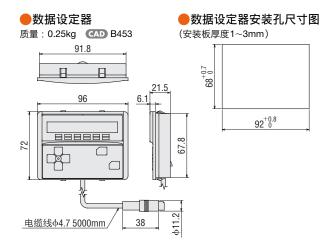
可以实现驱动器内部参数设定、数据设定和变更, 另外可以作为监视器使用。

■种类

适用驱动器
ARD-K ARD-KD



■外形图 (单位mm)



数据设定软件

可使用AR系列的扩展功能。能够使用计算机进行各种参数的更改、压推运行设定等。可以转换日/英文显示。

■种类

品名	适用驱动器
	~27.53=73 HH
	ARD-K
MEXE02	ARD-KD
	AND ND

(附属PC界面电缆5m、USB电缆线0.5m)

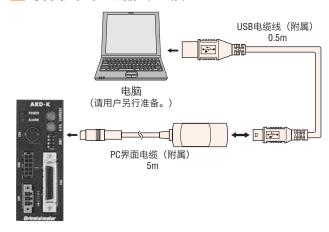
■工作环境

操作系统	操作系统只支持32比特 (bit) (x86) 版本。 Windows 2000 Professional Service Pack 4 以上*1 Windows XP Home Edition Service Pack 2 以上 Windows XP Professional Service Pack 2 以上 Windows Vista Home Basic Service Pack 1 以上 Windows Vista Home Premium Service Pack 1 以上 Windows Vista Business Service Pack 1 以上 Windows Vista Ultimate Service Pack 1 以上	
CPU	Pentium II 800MHz 以上*2	
内存* ²	Windows 2000 Professional : 建议448MB以上 Windows XP Home Edition、Professional : 建议512MB以上 Windows Vista Home Basic : 建议896MB以上 Windows Vista Home Premium : 建议1.4GB以上 Windows Vista Business : 建议1.4GB以上 Windows Vista Ultimate : 建议1.4GB以上	
硬盘	30MB以上的容量*3*4	
磁盘装置	CD-ROM驱动	
串行接口	USB 1.1 1端口	
>		

- **★1** 需适用Rollup 1。
- *2 需满足操作系统的操作条件。
- *3 容量会因使用环境不同而增加。
- *4 使用**MEXEO2**需安装Microsoft .NET Framework 2.0 Service Pack 2。未安装时,会自动安装,需单独占用最大约500MB的容量。
- Windows、Windows Vista是美国Microsoft Corporation在美国及其他国家的注册商标。Pentium是英特尔公司的注册商标。



■计算机和驱动器的连接



<u>1</u> 连接用电缆线套件 ·、可动连接用电缆线套件 ·

② 中继电缆线套件 ®HS、可动中继电缆线套件 ®HS

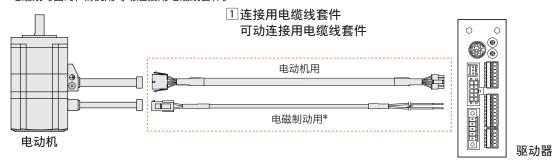
AR系列附属有连接电动机与驱动器的1m、2m或3m中的任意一种长度的电缆线。 电动机及驱动器之间间隔3m以上时,请使用连接用电缆线套件或中继电缆线套件。 电缆线弯曲时,请使用可动连接用电缆线套件或可动中继电缆线套件。

■系统构成

●未使用附属电缆线,连接电动机与驱动器时

请使用连接用电缆线套件。

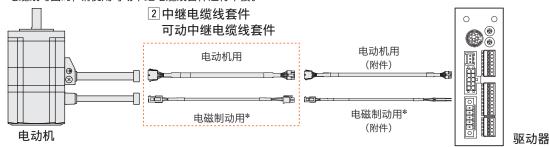
电缆线弯曲时, 请使用可动连接用电缆线套件。



●使用附属电缆线,连接电动机与驱动器时

请将附属电缆线串接中继电缆线套件。

电缆线弯曲时, 请使用可动中继电缆线套件进行串接。



*电磁制动用电缆线是用于带电磁制动电动机的电缆线。

请注意

●脉冲序列输入型需要电磁制动用电源。

1 连接用电缆线套件 ® 、可动连接用电缆线套件 ® B

种类

●连接用电缆线套件

◇标准电动机用



电动机用电缆线

品名	长度L(m)
CC050VA2F2	5
CC070VA2F2	7
CC100VA2F2	10
CC150VA2F2	15
CC200VA2F2	20
CC300VA2F2	30

可动连接用电缆线套件

◇标准电动机用



电动机用电缆线

品名	长度L(m)
CC010VA2R2	1
CC020VA2R2	2
CC030VA2R2	3
CC050VA2R2	5
CC070VA2R2	7
CC100VA2R2	10
CC150VA2R2	15
CC200VA2R2	20
CC300VA2R2	30

◇带电磁制动电动机用





电动机用电缆线

电磁制动用电缆线

品名	长度L(m)
CC050VA2FB2	5
CC070VA2FB2	7
CC100VA2FB2	10
CC150VA2FB2	15
CC200VA2FB2	20
CC300VA2FB2	30

◇带电磁制动电动机用





电磁制动用电缆线 长度L(m) 品名 CC010VA2RB2 CC020VA2RB2 2 CC030VA2RB2 3 CC050VA2RB2 5 CC070VA2RB2 CC100VA2RB2 10 CC150VA2RB2 15 CC200VA2RB2 20

[2] 中继电缆线套件 @HS)、可动中继电缆线套件 @HS

中继电缆线套件

◇标准电动机用



电动机用电缆线

品名	长度L(m)
CC010VA2F2	1
CC020VA2F2	2
CC030VA2F2	3
CC050VA2F2	5
CC070VA2F2	7
CC100VA2F2	10
CC150VA2F2	15
CC200VA2F2	20

可动中继电缆线套件

◇标准电动机用



由动机田由继续

电动机用电缆线	
品名	长度L(m)
CC010VA2R2	1
CC020VA2R2	2
CC030VA2R2	3
CC050VA2R2	5
CC070VA2R2	7
CC100VA2R2	10
CC150VA2R2	15
CC200VA2R2	20

◇带电磁制动电动机用



CC300VA2RB2



30

电动机用电缆线

电磁制动用电缆线

品名	长度L(m)
CC010VA2FBT2	1
CC020VA2FBT2	2
CC030VA2FBT2	3
CC050VA2FBT2	5
CC070VA2FBT2	7
CC100VA2FBT2	10
CC150VA2FBT2	15
CC200VA2FBT2	20

◇带电磁制动电动机用





动用电缆线

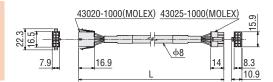
电动机用电缆线	电磁制双
品名	长度L(m)
CC010VA2RBT2	1
CC020VA2RBT2	2
CC030VA2RBT2	3
CC050VA2RBT2	5
CC070VA2RBT2	7
CC100VA2RBT2	10
CC150VA2RBT2	15
CC200VA2RBT2	20

规格·特性的阅读方法

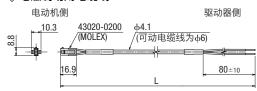
外形图 (单位mm)

●连接用电缆线

◇电动机用电缆线 电动机侧

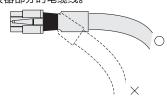


◇电磁制动用电缆线



■可动电缆线的使用注意事项

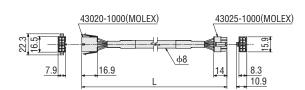
①请勿弯曲连接器部分的电缆线。



中继电缆线

电动机侧

◇中继电动机用电缆线



驱动器侧

◇电磁制动用电缆线



②使用时请确保弯曲半径在电缆线直径6倍以上。

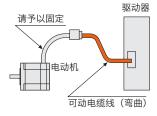


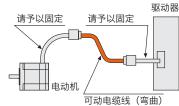
③从电动机连出的电缆线、附属电缆线并不适合弯曲使用。如要弯曲时,请在可动电缆线部位进行弯曲。

驱动器侧

●可动连接用电缆线时







驱动器电缆线

1 通用电缆线 ®HS



是在电缆线的一端上装备有可简单 连接驱动器的半节头连接器的屏蔽 电缆线。

请注意

- ——— ●因驱动器、控制器之间的脉冲线越长,可传送的频率数越低,敬请注意。
- ●电缆线的另一端请准备与使用的控制器的连接方式对应的连接器。

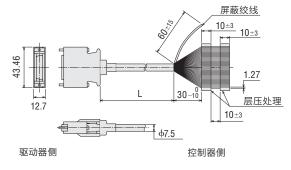
■种类

品名	适用驱动器	长度L(m)
CC36D1-1	ARD-K	1
CC36D2-1	CN5用(36端子)	2

外形图 (单位mm)

CC36D1-1 CC36D2-1

导体: AWG28 (0.08mm²)



② 连接器—端子台转换 组合产品 ®HS



是可通过端子台来连接驱动器和上 一级控制器的转换组合产品。

- ●附属信号名称显示板,驱动器信号 名称一目了然
- 可安装DIN导轨
- ●电缆线长度:1m

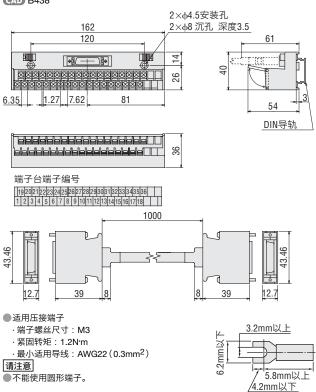
■种类

品名	适用驱动器	长度 m
CC36T1	ARD-K CN5用(36端子)	1

■外形图 (单位mm)

CC36T1

CAD B438



规格·特性

电池套件 配船

内藏定位型, 用作绝对式备份系统时进行连接。

■种类

品名	适用驱动器
BAT01B	ARD-KD



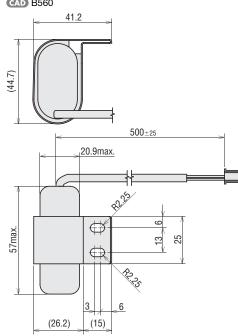
■规格

项目	内容
电池种类	密封型镍氢蓄电池
额定电压	2.4V
额定容量	1900 m Ah
预测使用寿命	约4年*1
充电时间	32小时*1
数据保持时间	约360小时(约15天)*1*2
使用环境温度	0~+40℃(无结冰)
使用环境湿度	45~85%(无结露)

- *1 环境温度为20℃时
- *2 电池充满电且电源设为OFF时

外形图 (单位mm)

质量: 0.1kg CAD B560



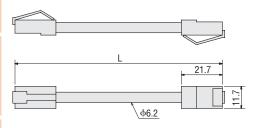
RS-485通信用电缆线 ® ®

内藏定位型, 多轴运行时连接各驱动器的电缆线。

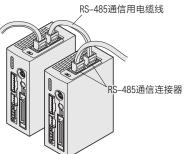
■种类

品名	适用驱动器	长度L(m)
CC001-RS4	ARD-KD	0.1
CC001-RS4	AKD-KD	0.25

外形图 (单位mm)



●连接例



网络转换器 配服

网络转换器是将上一级通信协议转换成本公司独创的RS-485通信协议的转换器。在上一级通信环境下通过网络转换器可以控制本公司对应RS-485的产品。

种类

网络种类	品名
对应CC-Link	NETCO1-CC
对应MECHATROLINK- II	NETC01-M2
对应MECHATROLINK-Ⅲ	NETC01-M3





NETC01-M2

www.shsik.com

弹性联轴器

备有最适合搭配AR系列的弹性联轴器。

选好电动机/减速机的种类或用途后,即能轻易地选择联轴器尺寸。对应包含减速电动机的所有电动机轴径。







■联轴器的分类使用

电动机型联轴器的种类	标准	TH减速机 PS减速机 PN减速机 谐波减速机	用途
MCV联轴器	0	_	高精度定位、抑制振动
MC联轴器	0	-	高精度定位
MCS联轴器	0	0	高强度·高精度定位

■联轴器的种类与特征

MCV联轴器

是将防振橡胶利用铝合金制轴套之间成型的 单片构造的联轴器。由于扭转刚性高、正反转 的各种特性相同,因而适用于步进电动机的 高速定位运行。

◇特征

- ●防振橡胶吸收电动机产生的振动。
- ●高响应。
- ●齿隙0。
- ●具有电气绝缘性。



●MC联轴器

为切口构造的1片联轴器。由于扭转刚性高、低惯性,因而适用于高速定位、高响应控制。

♦特征

- ●齿隙0。
- ●扭转刚性高、具卓越的响应性。
- ●低惯性。
- ●备有固定螺丝型、夹钳型2种。



固定螺丝型



夹钳型

MCS联轴器

利用铝合金制轴套与树脂制星形轮构成的3 片构造的联轴器。构造简单且能确实传送减速机型的高转矩。

◇特征

- ●能对应减速电动机, 实现高强度。
- 齿隙 0。



■联轴器的选择方法

●标准型

示例中说明了根据参考的组合品名与被动轴径来选用联轴器的顺序。

例)组合品名: AR66SAK-1 被动轴径: φ8

- 1.从联轴器选用表中可知适合AR66SAK-1的联轴器为MCV25或MC25。
- 2.联轴器的内径从电动机轴径处得到数字 $10(\phi10)$,从被动轴径处得到数字 $8(\phi8)$ 。
- 3.联轴器的品名中内径小的排在大的前面,因此联轴器的品名排序为MCV250810或MC250810S(固定螺丝型)/MC250810C2(夹钳型)。

●TH减速机型、PS减速机型、PN减速机型、谐波减速机型

示例中说明了根据参考的组合品名与被动轴径来选用联轴器的顺序。

例) 组合品名: AR46SAK-N10-1 被动轴径: φ12

- 1从联轴器选用表中可知适合AR46SAK-N10-1的联轴器为MCS30。
- 2. 联轴器的内径从电动机轴径处得到数字 $10(\phi 10)$,从被动轴径处得到数字 $12(\phi 12)$ 。
- 3.联轴器的品名中内径小的排在大的前面,因此联轴器的品名即为MC\$301012。
- ●内径为φ6.35时的数字为F04。例如,联轴器型号为MC\$30,电动机轴径为08(ф08)、被动轴径为F04(φ6.35)的联轴器品名为MC\$30F0408。

外形图

控制器

MCV联轴器 ®HS



种类

品名
MCV15□
MCV19□
MCV25□
MCV30

■品名的阅读方法

MCV 30 10 14

1

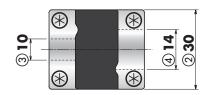
2

3



1	MCV联轴器
2	联轴器的外径
3	内径d1 (小内径侧) (06A 表示为 ϕ 6.35mm)
(4)	内径d2 (大内径侧)

●内径d1请填入电动机轴径或被动轴径中较小的一个。 内径d2请填入电动机轴径或被动轴径中较大的一个。



■联轴器选用表

	系列									被动轴径 mm					
机型	安装尺寸		联轴器型		几轴径 	03	04	05	06	06A	08	10	12	14	15
		品名		m	m	ф3	ф4	ф5	ф6	ф6.35	ф8	ф10	ф12	ф14	ф15
	28mm	AR24、AR26	MCV15	05	ф5	•	•	•	•						
#=\#-#II	42mm	AR46	MCV15	06	ф6		•	•	•						
小准空 .	60mm	AR66, AR69	MCV25	10	ф10				•	•	•	•	•		
	85mm	AR98	MCV30	14	ф14						•	•	•	•	•

■规格

			尺寸			常用		转动	静态扭簧	容许	容许	容许
品名	外径 φA	长度 W	轴孔径 d1H8	轴孔径 d2H8			质量	*************************************	常数	偏心	(日本) (日本) (日本)	轴向 偏移
	mm	mm	mm	mm	М	N∙m	g	kg•m ²	N·m/rad	mm	deg	mm
MCV150305			3	5								
MCV150405			4	5		1.1					1.5	
MCV150406	15	23	4	6	M1.6			2.7×10 ⁻⁷	43	0.15		±0.2
MCV150505	15	23	5	5	IVII.0	1.1	8		43	0.15		⊥0.2
MCV150506			5	6								
MCV150606			6	6								
MCV190506			5	6	M2					0.15	1.5	±0.2
MCV190606	19	26	6	6		2.1	14	8.4×10 ⁻⁷	88			
MCV190608			6	8								
MCV2506A10			6.35	10				30×10 ⁻⁷	170	0.15	1.5	±0.2
MCV250610			6	10			28					
MCV250810	25	32	8	10	M2.5	4.0						
MCV251010			10	10								
MCV251012			10	12								
MCV300814			8	14								
MCV301014			10	14								
MCV301214	30	36	12	14	М3	6.3	45	69×10 ⁻⁷	220	0.2	1.5	±0.3
MCV301414			14	14								
MCV301415			14	15		l						

■温度修正系数

	-20~+30	+30~+40	+40~+50
温度修正系数	1 00	0.80	0.70

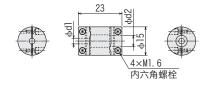
──使用环境温度超过30°C时,请使用温度修正系数对常用转矩进行修正。

传真:021-33250176

MCV15

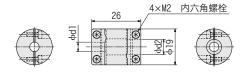
■外形图 (单位mm)

质量:8g CAD B549



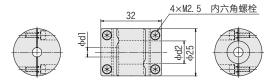
MCV19

质量: 14g CAD B550



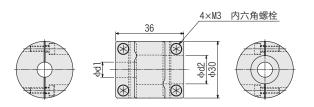
MCV25

质量: 28g CAD B551



MCV30

质量: 45g CAD B552



 $\verb"www.shsik.com"$

群業

连接与运行

MC联轴器 ®HS





■种类

●固定螺丝型 品名

MC12□S MC16□S MC25□S MC32□S

●夹钳型	
品名	
MC12□C2	
MC16□C2	
MC25□C2	
MC32□C2	

■品名的阅读方法

MC 25 08 10 S

1

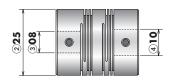
2

3



1	MC联轴器
2	联轴器的外径
3	内径d1 (小内径侧) (06A 表示为 ϕ 6.35mm)
4	内径d2 (大内径侧)
(5)	锁紧方式 \$: 固定螺丝型 C2 : 夹钳型

●内径d1请填入电动机轴径或被动轴径中较小的一个。 内径d2请填入电动机轴径或被动轴径中较大的一个。



■联轴器选用表

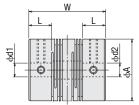
	系列			电动机			被动轴径 mm									
机型	安装尺寸	品名	联轴器型	轴径		04	05	06	06A	08	10	12	14	16		
	女表八寸	四石		m	m	ф4	ф5	ф6	ф6.35	ф8	ф10	ф12	φ14	ф16		
	28mm	AR24、AR26	MC12	05	ф5	0	0	0								
	42mm	AR46	MC16	06	ф6	0	0	0		0						
标准型	60mm	AR66	MC25	10	ф10			0	0	0	0	0				
	60mm	AR69	MC32	10	ф10				0	0	0	0	0			
	85mm	AR98	MC32	14	ф14						0	0	0	0		

◎固定螺丝型·夹钳型通用○仅限固定螺丝型

固定螺丝型



■外形图



M
/
===== <i>i</i> /

品名	CAD
MC12□S	B499
MC16□S	B500
MC25□S	B502
MC32□S	B503

●品名的□中为表示联轴器内径的数值。

*轴孔径4mm以下时,只有一个止动螺丝。

■规格

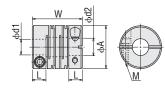
			尺	寸			# B		#±=+	静态扭簧	550 3/F	525 2/F	容许
品名	外径 φA	长度 W	轴孔径 d1H8	轴孔径 d2H8	L	使用 螺杆	常用 转矩	质量	转动 惯量	静心扭黄 常数	容许偏心	容许偏角	轴向 偏移
	mm	mm	mm	mm	mm	M	N∙m	g	kg•m ²	N·m/rad	mm	deg	mm
MC120405S			4	5								2	
MC120505S	12	18.5	5	5	5	M2.5	0.4	3.7	0.83×10 ⁻⁷	45	0.10		±0.3
MC120506S			5	6									
MC160406S			4	6			0.5	8.1	3.3×10 ⁻⁷	80	0.10		
MC160506S	16	23	5	6	6.5	M3						2	±0.4
MC160606S	10		6	6		IVIS	0.5	0.1	3.3 × 10 ·	00	0.10		
MC160608S			6	8									
MC250610S			6	10		M4	2.0	27	26×10 ⁻⁷	380	0.15	2	±0.5
MC2506A10S			6.35	10									
MC250810S	25	31	8	10	8.5								
MC251010S			10	10									
MC251012S			10	12									
MC3210145			10	14									
MC321214S	20	44	12	14	12	MA	4.0	60	06×10-7	E00	0.15		±0.5
MC321414S	32	41	14	14	12	M4	4.0	60	96×10 ⁻⁷	500	0.15	2	±0.5
MC321416S			14	16	1								

夹钳型



■外形图

MC12□C2 MC16□C2 MC25□C2 MC32□C2



品名	CAD
MC12□C2	B506
MC16□C2	B507
MC25□C2	B509
MC32□C2	B510

[●]品名的□中为表示联轴器内径的数值。

■规格

			尺	寸			— —		+±=+	±4.★+17.44	ರನಾ ≥/-	ರನಾ ≥/-	容许
品名	外径 φA	长度 W	轴孔径 d1H8	轴孔径 d2H8	L	使用 螺丝	常用 转矩	质量	转动 惯量	静态扭簧 常数	容许偏心	容许偏角	轴向 偏移
	mm	mm	mm	mm	mm	M	N•m	g	kg·m ²	N·m/rad	mm	deg	mm
MC120405C2	12	18.5	4	5	5	M2	0.4	3.6	0.78×10 ⁻⁷	45	0.10	2	±0.3
MC120505C2	12	10.0	5	5	5	IVIZ							±0.3
MC160506C2	16	23	5	6	6.5	M2.5	0.5	9.2	3.4×10 ⁻⁷	80	0.10	2	±0.4
MC250610C2			6	10			0.0	28	26×10 ⁻⁷	380	0.15		
MC2506A10C2	0.5	31	6.35	10	8.5								105
MC250810C2	25		8	10		M3	2.0					2	±0.5
MC251010C2			10	10	-								
MC321014C2			10	14									
MC321214C2	32	41	12	14	12	M4	4.0	64	97×10 ⁻⁷	500	0.15	2	±0.5
MC321414C2			14	14									

规格·特性的阅读方法

MCS联轴器 ®HS



■种类

品名	
MCS14□	
MCS20□	
MCS30□	
MCS40□	
MCS55□	
MCS65□	

●品名的□中为表示联轴器内径的数值。

■品名的阅读方法

MCS 30 08 12

1

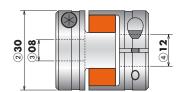
2

3

4

1	MCS联轴器	
2	联轴器的外径	
3	内径d1 (小内径侧)	(FO4 表示为ϕ6.35mm)
4	内径d2(大内径侧)	(FO4 表示为φ6.35mm)

内径d1请填入电动机轴径或被动轴径中较小的一个。内径d2请填入电动机轴径或被动轴径中较大的一个。



■联轴器选用表

					电ž	动机							被云	加轴径	mm							
机型	安装尺寸	品名	减速比	联轴器型	轴	径	04	05	06	F04	08	10	12	14	15	16	18	20	22	24	25	
	16.0				m	nm	ф4	ф5	ф6	ф6.35	ф8	ф10	ф12	ф14	ф15	ф16	ф18	ф20	ф22	ф24	ф25	
	28mm	AR24-T□	7.2、10 20、30	MCS14	05	ф5	•	•	•													
	40	AR46-T□	3.6、7.2、10	MCS20	06	ф6		•	•	•	•	•										
TH减速机型	42mm	AR40-1	20、30	MCS30	06	ф6			•	•	•	•	•	•	•	•						
■「一, 成迷仇空	60mm	AR66-T□	3.6、7.2	MCS30	80	ф8						•	•	•	•	•						
	OUIIIII	AROO-I	10、20、30	MCS40	80	ф8					•		•			•						
	90mm	AR98-T□	3.6、7.2、10 20、30	MCS55	12	ф12							•	•	•	•	•	•	•	•		
	28mm	AR24-PS□	5、 7.2 、10	MCS20	80	ф8		•			•											
	42mm	AR46-PS□	5、 7.2 、10	MCS30	10	ф10							•									
	42111111	AK-10-1 3	25、36、50	MCS40	10	ф10							•									
PS减速机型	60mm	AR66-PS□	5、7.2	MCS40	12	ф12						•		•	•	•	•	•				
	Oomin	AROO I S	10、25、36、50	MCS55	12	ф12							•	•	•	•	•	•				
	90mm	AR98-PS□	5、7.2、10 25、36、50	MCS65	18	ф18										•	•	•	•	•	•	
	28mm	AR24-N□	5、7.2、10	MCS20	08	ф8		•		•	•	•										
	42mm	AR46-N□	5、7.2、10	MCS30	10	ф10							•		•	•						
PN减速机型	60mm	AR66-N□	5、 7.2	MCS40	12	ф12							•									
FI 1 // / / / / / / / / / / / / / / / / /	Oomin	AKOO-N	10、25、36、50	MCS55	12	ф12							•		•	•	•	•				
	90mm	AR98-N□	5、7.2、10 25、36、50	MCS65	18	ф18										•	•	•	•	•	•	
	30mm	AR24-H□	50、100	MCS30	08	ф8			•	•	•	•	•	•	•	•						
谐波	42mm	AR46-H□	50、100	MCS40	10	ф10					•	•	•	•	•	•	•	•				
减速机型	60mm	AR66-H□	50、100	MCS55	12	ф12									•		•					
	90mm	AR98-H□	50、100	MCS65	18	ф18																

●品名的□中为表示减速比的数值。

■规格

品名	外径 ΦA	长度 W	轴孔径 d1H7	尺寸 轴孔径 d2H7		键槽公差 b/t	常用*	质量	转动 惯量	静态扭簧 常数	容许偏心	容许偏角	容许知何
	mm	mm	mm	mm		mm	N-m	g	kg·m ²	N·m/rad	mm	deg	mn
CS140405			4	5			2.0						±0.6
CS140505	14	22	5	5		_	(0.5)	6.7	0.184×10 ⁻⁶	22.9	0.06	0.9	+0.6
CS140506			5	6			, , ,						
CS200506 CS200606			5	6	-								
S2006F04	20	30	6	6.35	1	_	5.0	19.8	1.059×10 ⁻⁶	51.6	0.08	0.9	+0.8
CS200608	20	30	6	8	1		(1.2)	15.0	1.035 \ 10	31.0	0.00	0.5	0
CS200610			6	10	1								
5300606			6	6									
S3006F04			6	6.35	1								
5300608			6	8									
CS300610			6	10									
5300612			6	12									
CS300614			6	14	-								
CS300615			6	15	-								
CS300616 CS30F0408			6	16	-								
CS30F0408			6.35 6.35	8 10	1								
S300808	30	35	8	8	1	_	12.5	44.6	6.057×10 ⁻⁶	171.9	0.09	0.9	+1.0
5300810	00		8	10	1		(3.0)	11.0	0.007	171.0	0.00	0.0	0
5300812			8	12	1								
CS300814			8	14	1								
CS300815			8	15]								
CS300816			8	16									
5301010			10	10									
CS301012			10	12	-								
S301014			10	14	-								
CS301015 CS301016			10	15 16	+								
CS400808			8	8									
CS400810			8	10	1								
CS400812			8	12	1								
CS400814			8	14	1								
CS400815			8	15									
CS400816			8	16									
CS400818			8	18	ф8	b:2±0.0125							
CS400820			8	20	Ι ΨΟ	t:1+0.1							
CS401010			10	10	ф10	b:3±0.0125							
CS401012	40	00	10	12	1	$t: 1.4^{+0.1}_{+0.1}$	17.0	100	40.00>/40-6	050.5	0.00	0.0	+1.2
CS401014 CS401015	40	66	10	14 15	ф12	b:4±0.015	(4.0)	139	42.29×10 ⁻⁶	859.5	0.06	0.9	0
CS401015			10	16	1	t:1.8+8.1							
CS401018			10	18	ф14	b:5±0.015							
CS401020			10	20	145	t: 2.3+0.1							
CS401212			12	12	ф15	b:5±0.015 t:2.3+8.1							
CS401214			12	14	ф16	b:5±0.015							
CS401215			12	15		t:2.3+8.1							
CS401216			12	16	ф18	b:6±0.015							
CS401218			12	18	-	$t: 2.8^{+0.1}_{+0.1}$							
CS401220			12	20	ф20	b:6±0.015							
CS551212 CS551214			12	12	1	t: 2.8+0.1							
CS551214 CS551215			12 12	14 15	ф22	b:6±0.015							
CS551216			12	16	10.	t: 2.8+0.1	60.0						<u>1</u>
S551218	55	78	12	18	ф24	b:8±0.018 t:3.3+8 ²	(14.3)	282	109.1×10 ⁻⁶	2063	0.10	0.9	+1.4
CS551210			12	20	ф25	t . 3.3+0 b : 8±0.018	,						
CS551222			12	22	Ψ20	t: 3.3+8.2							
CS551224			12	24	1								
CS651618			16	18									
CS651818			18	18									
CS651820	65	90	18	20			160.0	535	417.1×10 ⁻⁶	3438	0.11	0.9	+1.5
CS651822	0.5	30	18	22			(38.1)	333	717.17.10	UTUU	0.11	0.3	0
CS651824			18	24	1								
CS651825	1	I	18	25	1		I	1	1		I	I	1

^{*()}内的常用转矩为根据负载选用的安全系数(4.2倍)估算的数值。

www.shsik.com

Ä

产品种类

系统构成

本 米

规格·特性

外形图

连接与运行

组合一览

扩展功能

规格·特性的阅读方法

光唇唇色

控制器

■外形图 (単位mm)

产品种类

系统构成

群米

规格·特性

外形图

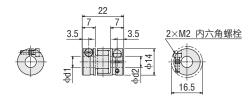
连接与运行

组合一览

扩展功能

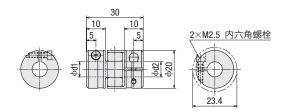
规格·特性的阅读方法

控制器



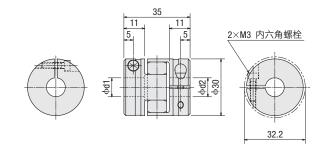
MCS20

质量: 19.8g CAD B494



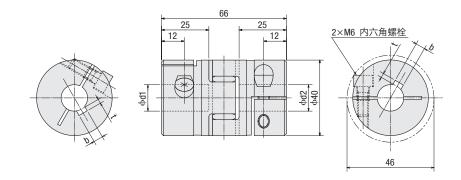
MCS30

质量:44.6g CAD B495

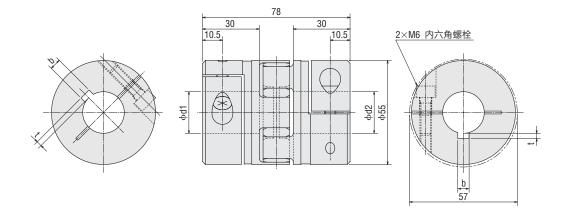


MCS40

质量:139g **CAD** B496

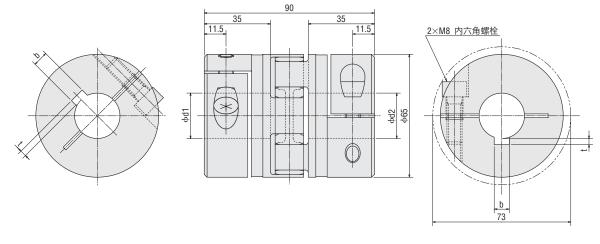


帮行



MCS65

质量:535g CAD B498



外形图

规格·

电动机安装底座

可轻松安装并固定步进电动机、减速机型步进电动机的安装底座。



种类

●标准型用

材质:铝合金

1372 - 1414					
品名	电动机 安装尺寸	适用产品			
PAFOP	42mm	AR46			
PALOP	4211111	AK40			
PAL2P-5	60mm	AR66			
. ALZF-J	OUIIIII	AR69			
PAL4P-5	85mm	AR98			

- ●安装底座的固定部为长孔规格, 这是为了在组装电动机后, 方便进行皮带张力调 节等而设计的。
- ●可利用步进电动机的凸缘进行啮合安装。(PALOP除外)

请注意

不适用于减速机型。

TH减速机型用

材质:铝合金

品名	电动机 安装尺寸	适用产品
SOLOB	42mm	AR46
SOL2A	60mm	AR66
SOL5B	90mm	AR98

●安装**SOL2A**时,请使用附属的螺丝。

SOLOB、SOL5B未附属螺丝,安装时请另行准备。

PS减速机型、PN减速机型用

材质: SS400

表面处理:镀无电解镍

品名	电动机 安装尺寸	适用产品
PLA60G	60mm	AR66
PLA90G	90mm	AR98

- ●安装底座的固定部为长孔规格, 这是为了在组装电动机后, 方便进行皮带张力调 节等而设计的。
- ●附属有电动机安装用螺丝。

●谐波减速机型用

材质: SS400

表面处理:镀无电解镍

品名	电动机 安装尺寸	适用产品
PLA60H	60mm	AR66
PLA90H	90mm	AR98

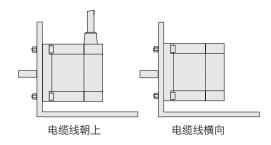
- ●安装底座的固定部为长孔规格,这是为了在组装电动机后,方便进行皮带张力调 节等而设计的。
- ●附属有电动机安装用螺丝。

还备有其它形状的安装底座。 详情请洽询本公司客户咨询中心。

电动机的安装方向

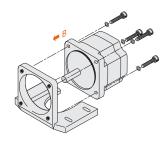
由于电缆线垂直引自电动机,因此在安装电动机时,请将电缆线朝上或 横向安置。

● PLA60G、PLA90G、PLA60H、PLA90H可将电缆线朝下安装。



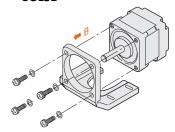
电动机的安装方法

1 PAL2P-5 PAL4P-5



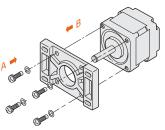
- ①利用螺丝,将电动机安装至安
- ②请将电动机以B的指示方向进 行安装。

2 PALOP、SOLOB、SOL2A、 SOL5B



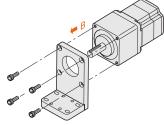
- ①利用螺丝, 将电动机安装至安装
- ②请将电动机以B的指示方向进行 安装。



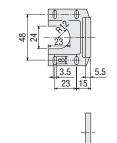


- ①利用螺丝, 将电动机安装至安装
- ②可以从A或B两个方向安装至装 置。

4 PLA60G、PLA90G、 PLA60H, PLA90H



- ①利用螺丝, 将电动机安装至安装
- ②请将电动机以B的指示方向进行
- *PLA90H请将螺丝以B的指示方向进行 安装。



3

45

●安装用螺丝: M3 长度10mm 附属有4个

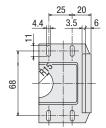
50 29±0.3

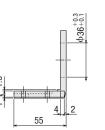
4×φ3.5孔

31±0.3

PAL2P-5

质量: 110g CAD B143



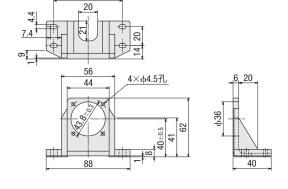


72

●安装用螺丝:M4 长度12mm 附属有4个

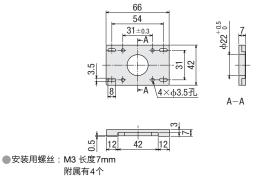
SOLOB

质量: 85g CAD B267



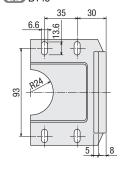
PAFOP

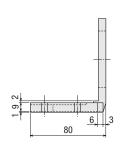
质量:30g CAD B140



PAL4P-5

质量: 250g CAD B145

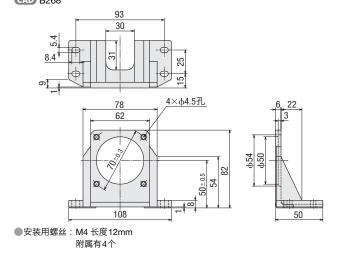




●安装用螺丝:M5 长度16mm 附属有4个

SOL2A

质量: 120g CAD B268



www.shsik.com

 符 (注

产品种类

系统构成

掛

规格·特性

外形图

连接与运行

组合一览

扩展功

规格·特性的阅读方法

69

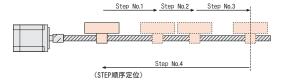
控制器(另售)

PG1200 RoHS

■特征

可通过顶部面板上的4个触摸开关进行数据设定等所有操作。不仅操作轻快简便,而且信号线也较少,便于连接。

- ●抑制电动机驱动时振动的防振控制功能
- ●可进行STEP顺序定位运行及外部信号运行
- ●最大脉冲产生频率200kHz
- 可进行单脉冲/双脉冲输出方式转换





■种类

●漏型(NPN)逻辑

种类	品名
DIN导轨安装用	PG1200N-D
嵌入式安装用	PG1200N-U

●源型(PNP)逻辑

· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
种类	品名
DIN导轨安装用	PG1200P-D
嵌入式安装用	PG1200P-U

↑ 安全注意事项

- ●使用前,请先仔细阅读使用说明书后再以正确的方式使用。
- ●本产品目录中所刊载的产品为工业用产品及组装到机器设备中 时使用的产品。请勿作其它用途使用。

本产品是由取得180(国际标准化机构)9001质量管理体系认证的事务所制作而成的。 本产品是由取得18014001环境管理体系认证的事务所制作而成的。

- 本产品目录中所刊载的产品性能和规格,若因产品改进等原因而发生变化时,恕不另行通知,敬请谅解。 若想了解产品详情,请与以下的营业部门联系。 *CC_tlink* 是CC-Link协会的注册商标。 MECHATROLINK-II是安川电机株式会社的注册商标。

- Modbus是Schneider Automation Inc.的注册商标。
 Orientalmotor、 公STEP 及 「EDD" 是东方马达株式会社的注册商标(或商标)。