

UDC6300 过程控制器

中文操作手册

Measurement & Control

目 录

1、	面板显示屏说明	3
2、	键盘功能介绍	4
3、	组态子菜单	5
3.1	TUNING ----- 回路 1 参数整定	5
3.2	TUNING ----- 回路 2 参数整定	6
3.3	SP RAMP ----- 设定点斜坡	6
3.4	ADAPTIVE ----- 自适应调整设定	6
3.5	ALGORITHM ----- 控制算法设定	7
3.6	ADVANCED Math ----- 逻辑门	10
3.7	OUTPUT ALGORITHM ----- 输出算法	12
3.8	INPUT 1,INPUT 2, INPUT 3, INPUT 4----- 输入 1,输入 2,输入 3,输入 4	13
3.9	INPUT 5----- 输入 5	14
3.10	LOOP1 CONTROL ----- 回路 1 控制	16
3.11	LOOP2 CONTROL-----回路 2 控制	17
3.12	OPTION ----- 选项	18
3.13	COMMUNICATIONS----- 通讯	20
3.14	ALARM SET ----- 报警设定	22
3.15	DISPLAY ----- 显示设定	23

3.16	CALIB ----- 标定	25
3.17	STATUS ----- 状态显示	25

1、面板显示屏说明

显示屏包括：

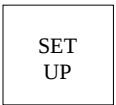
下排显示屏

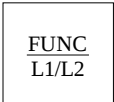
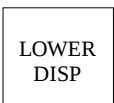
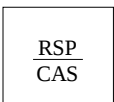
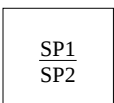
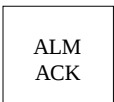
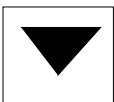
上排显示屏

状态显示

棒状图显示

2、键盘功能介绍

	组态键 · 将控制器设置为组态模式。用于在不同组态参数组之间切换。
---	---

	功能键 · 用于在同一参数组内的不同参数间切换。 · 用于回路 1 和回路 2 之间交替显示。
	下排显示操作键 · 选择显示下排显示的操作参数。 · 用于退出组态模式。
	手动/自动转换键 · 交替选择手动或自动控制模式。 AUTO - 下排显示设定值。 MANUAL - 下排显示输出值。
	远程设定点转换键 · 交替选择本机设定点 1 和远程设定点或本机设定点 3。 · 将控制器在本机和远程间切换。 · 也可作为进入或退出内部串级方式的开关。
	本机 设定点转换键 · 在本机设定点 1 和 2 之间切换。
	报警应答键 · 按下此键表示知道新的报警情况，停止棒状图闪烁。 · 直接进入报警组态组。
	向上调整键 · 增加设定值，输出值或 组态值。 · 为某一参数选用提供不同的文字选项。
	向下调整键 · 减少设定值，输出值或 组态值。 · 为某一参数选用提供不同的文字选项。

3、组态子菜单详解

3.1 TUNING ----- 回路 1 参数整定

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可 选 择的选项 (上排显示)	出厂设定
PROP BD or GAIN	比例带 1 (第一套 PID 参 数) 或 增益 1	0.1 ~ 9999 0.001 ~ 1000	1.0
GAIN VALn	增益编排中采用的 增益值	只读	
RATE MIN	微分时间 1 (分钟)	0.00 ~ 10.00 分钟(0.00=关)	0.00
RSET MIN or RSET RPM	积分时间 1 (分钟/次) 积分时间 1 (次/分钟)	0.02 ~ 50.00 0.02 ~ 50.00	1.00
MAN RSE	手动积 分	-100 ~ 100%输出	0.0
PROP BD2 or GAIN2	比例带 2 (第二套 PID 参 数) 或 增益 2	0.1 ~ 9999 0.001 ~ 1000	1.0
RATE2MIN	微分时间 2 (分钟)	0.00 ~ 10.00 分钟 (0.00=关)	0.00
RSET2MIN Or RSET2RPM	积分时间 2 (分钟/次) 积分时间 2 (次/分钟)	0.02 ~ 50.00 0.02 ~ 50.00	1.00
CYCLE SEC	循环时间 (热区)	1 ~ 120 秒	4
CYC2SEC	循环时间 (冷区)	1 ~ 120 秒	4
SECURITY	安全密码	0 ~ 4095	0
LOCKOUT	组态锁定	NONE 不锁 CALIBRATE 锁标定(除标定外 皆可读写) +CONF 锁组态 (Tuning, SP Ramp Adaptive 可读写 , 余 皆只读) +VIEWING 锁监视 (Tuning, SP Ramp 可读写 , 余皆不 可视) MAXIMUM 全锁 (Tuning, SP	CALIB

		Ramp 只读，余皆不可视)	
PVEU VALx	增益编排中 PVx 值	PV 极限范围之内 PV 值 (工程单位)	0
GAIN VALx	增益编排中增益 x 值	0.001 ~ 1000	1.0

3.2 TUNING L2 ----- 回路 2 参数整定

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可选择的选项 (上排显示)	出厂设定
同回路 1 (略)			

3.3 SP RAMP ----- 设定点斜坡

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可选择的选项 (上排显示)	出厂设定
SP RAMP	单设定点斜坡	DISABLE 无 ENABLE 有 (回路 1) ENABLE 2 有 (回路 2) ENABLE 12 有 (回路 1 和 2)	DISABLE
TIME MIN	单设定点斜坡时间	0 ~ 255 分钟	3
FINAL SP	单设定点终点值	SP 极限范围内	1000
SP RATE	设定点斜率	DISABLE 无 ENABLE 有 (回路 1) ENABLE 2 有 (回路 2) ENABLE 12 有 (回路 1 和 2)	DISABLE
EU/HR UP	回路 1 的上升斜率 (SP RATE 允许)	0 ~ 9999 (工程单位/小时)	0
EU/HR DN	回路 1 的下降斜率 (SP RATE 允许)	0 ~ 9999 (工程单位/小时)	0
EU/HR UP2	回路 2 的上升斜率 (SP RATE 允许)	0 ~ 9999 (工程单位/小时)	0

EU/HR DN2	回路 2 的下降斜率 (SP RATE 允许)	0 ~ 9999 (工程单位/小时)	0
-----------	------------------------------	----------------------	---

3.4 ADAPTIVE -----自适应调整设定

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可 选 择的选项 (上排显示)	出厂设定
FUSSY	模糊控制抑制超调	DISABLE 无 ENABLE 模糊控制	DISABLE
ACCUTUNE	回路 1 的自适应调整	DISABLE 无 TUNE 指令启动 SP ONLY 仅对 SP SP + PV 对 SP 加上 PV	DISABLE
ACCUTUNE 2	回路 2 的自适应调整	DISABLE 无 TUNE 指令启动 SP ONLY 仅对 SP SP + PV 对 SP 加上 PV	DISABLE
SP CHANG	回路 1 设定点的变化值	5 ~ 15%输入范围	10
PROC GAIN	回路 1 的过程增益	0.10 ~ 10.00	1.0
SP CHANG2	回路 2 设定点的变化值	5 ~ 15%输入范围	10
PROC GAIN2	回路 2 的过程增益	0.10 ~ 10.00	1.0
CRITERIA	回路 1 的调整尺度	NORMAL 标准 FAST 快速	FAST
CRITERIA2	回路 2 的调整尺度	NORMAL 标准 FAST 快速	FAST
AT ERROR or AT ERROR2	回路 1 的自适应错误码 或回路 2 的自适应错误 码	NONE 无 (只读) OUT LIMIT 超限 ID FAIL ID 故障 ABORT 中止 LOW PV 低 PV RUNNING 运行设定点斜坡	

3.5 ALGORITHM -----控 制算法设定

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可 选 择的选项 (上排显示)	出厂设定
LOOP RATE	回路 1 和回路 2 的采样 率	回路 1 回路 2 1 12X 1 9X 2 0X 1 6X 2 3X 1 3X 2 3X	1 3X 2 3X
CONTR ALG	控 制算法	ON-OFF 开关控制 PID A PID A 控制 PID B PID B 控制 PD+MR PD 加手动积 分 3POS STEP 三位步进控制	PID A
MTR TIME	三位步进电机行程时间	5 ~ 255 秒	0
PID LOOPS	PID 回路结构	1 LOOP 单回路 2LOOPS 双回路 CASCADE 串级	1 or 2
CONT2 ALG	回路 2 控制算法	PID A PID A 控制 PID B PID B 控制 PD+MR PD 加手动积 分	PID A
OUT OVRD	超弛输出	DISABLE 无 HI SELECT 高选 选输出 1 或 输出 2 高者直接到输出 1 后端 LO SELECT 低选 选输出 1 或 输出 2 低者直接到输出 1 后端	DISABLE
IN ALG1	输入算法 1	NONE 无 WTD AVG 加权平均 FFWD SUN 前馈加法 SUMMER 加法 HI SELECT 高选 LO SELECT 低选 vbMUL DIV 乘法/除法开方 vbMULTIPLY 乘法开方	NONE

		MULT DIV 乘法/除法器 MULTIPLY 乘法器 FFWD MUL 前馈乘法	
CONSTNT K	输入算法 1 的常数 K	0.001 ~ 1000	
CALC HIGH	输入算法 1 的高标系数	-999 ~ 9999	
CALC LOW	输入算法 1 的低标系数	-999 ~ 9999	
ALG1 IN A	输入算法 1 的输入 A	INPUT 1 输入 1 INPUT 2 输入 2 INPUT 3 输入 3 INPUT 4 输入 4 INPUT 5 输入 5 OTHER ALG 其它算法 OUTPUT 1 输出 1 OUTPUT 2 输出 2	
ALG1 IN B	输入算法 1 的输入 B	同输入算法 1 的输入 A	
ALG1 IN C	输入算法 1 的输入 C	INPUT 1 输入 1 INPUT 2 输入 2 INPUT 3 输入 3 INPUT 4 输入 4 INPUT 5 输入 5 OTHER ALG 其它算法	
IN ALG2	输入算法 2	同输入算法 1	NONE
CONSTNT K2	输入算法 2 的常数 K	0.001 ~ 1000	
CALC HIGH	输入算法 2 的高标系数	-999 ~ 9999	
CALC LOW	输入算法 2 的低标系数	-999 ~ 9999	
ALG2 IN A	输入算法 2 的输入 A	同输入算法 1 的输入 A	
ALG2 IN B	输入算法 2 的输入 B	同输入算法 1 的输入 A	
ALG2 IN C	输入算法 2 的输入 C	同输入算法 1 的输入 C	
8SG CHAR1	8 段特性发生器 1	DISABLE 无 INPUT 2 用于输入 2 LOOP1 OUT 用于回路 1 输出 LOOP2 OUT 用于回路 2 输出 INPUT4 用于输入 4	DISABLE
Xn VALUE	8 段特性发生器 1 的 Xn	0.00 ~ 99.99%	0

	值 (n = 0 ~ 8)		
Yn VALUE	8 段特性发生器 1 的 Yn 值 (n = 0 ~ 8)	0.00 ~ 99.99%	0
8SG CHAR2	8 段特性发生器 2	DISABLE 无 INPUT 2 用于输入 2 LOOP1 OUT 用于回路 1 输出 LOOP2 OUT 用于回路 2 输出 INPUT4 用于输入 4	DISABLE
Xn VALUE2	8 段特性发生器 2 的 Xn 值 (n = 0 ~ 8)	0.00 ~ 99.99%	0
Yn VALUE2	8 段特性发生器 2 的 Yn 值 (n = 0 ~ 8)	0.00 ~ 99.99%	0
POLYNOM	五阶方程	DISABLE 无 INPUT 1 输入 1 INPUT 2 输入 2 INPUT 3 输入 3 INPUT 4 输入 4 INPUT 5 输入 5	DISABLE
C0 VALUE	五阶方程系数 C0	-99.99 ~ 99.99	0
C1 VALUE	五阶方程系数 C1	-9.999 ~ 9.999	0
C2X10 ⁻¹	五阶方程系数 C2	-9.999 ~ 9.999	0
C3X10 ⁻³	五阶方程系数 C3	-9.999 ~ 9.999	0
C4X10 ⁻⁵	五阶方程系数 C4	-9.999 ~ 9.999	0
C5X10 ⁻⁷	五阶方程系数 C5	-9.999 ~ 9.999	0
TOTALIZER	积算器功能	DISABLE 无 INPUT1 用于输入 1 IN ALG1 用于输入算法 1 IN ALG2 用于输入算法 2	DISABLE
Σ XXXXXXXX	当前比例系数 (上排显示)	Σ * En (只读)	

	当前积 算值 (下排显示)		
TOT SCALE	积 算比例系数	* E0 * E1 * E2 * E3 * E4 * E5 * E6	E0
TOT SECUR	积 算器复位锁定	UNLOC 不锁定 LOCK 锁定	UNLOCK
Σ RESET ?	积 算器复位 (积 算器复位不锁定 时用)	NO 不复位 YES 按 FUNC 键复位	NO
TOT RATE	积 算器积 算速率	SECOND 工程单位/秒 MINUTE 工程单位/分钟 HOUR 工程单位/小时 DAY 工程单位/天 MIL/DAY 工程单位/天	SECOND

3.6 ADVANCED Math ----- 逻辑门

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可 选 择的选项 (上排显示)	工厂设定值
LOG GATES	逻辑门功能	ENABLE 有 DISABLE 无	DISABLE
GATEn TYPE (n =1 ~ 5)	逻辑门类型	NOT USED 不选用门 n OR 或 门 NOR 或 非门 AND 与 门 NAND 与或 门 X OR 异或 门 X NOR 异或 非门 B LT A 模拟比较器 (B<A) B GT A 模拟比较器 (B>A)	NOT USED

GATEn INA (n =1 ~ 5)	门 n 输入 A	逻辑门类型不是模拟比较器时 可选: DIG IN 1 数字输入 1 DIG IN 2 数字输入 2 DIG OUT 1 数字输出 1 DIG OUT 2 数字输出 2 DIG OUT 3 数字输出 3 DIG OUT 4 数字输出 4 GATE 1 OUT 门 1 输出 GATE 2 OUT 门 2 输出 GATE 3 OUT 门 3 输出 GATE 4 OUT 门 4 输出 GATE 5 OUT 门 5 输出 FIXED ON 高电平??FIXED OFF $\mu\text{P}\varphi\text{E}1/2^{\circ}0_i$ M/A MODE 回路 1 手动/自动 方式 0=手动 1=自动 L/R SP L1 回路 1 远程/本机 设定点 0=本机 1=远程 DIS/EN AT 回路 1 有/无自适应 0=无 1=有 M/A MODE 2 回路 2 手动/自动 方式 0=手动 1=自动 L/R SP L2 回路 2 远程/本机 设定点 0=本机 1=远程 DIS/EN AT2 回路 2 有/无自适应 0=无 1=有 逻辑门类型是模拟比较器时可选: INPUT 1 模拟输入 1 INPUT 2 模拟输入 2 INPUT 3 模拟输入 3 INPUT 4 模拟输入 4 INPUT 5 模拟输入 5	CONST K
-----------------------------	----------	---	---------

		LOOP1 PV 回路 1 PV LOOP1 SP 回路 1 SP CONST K 常数 K LOOP 2 PV 回路 2 PV LOOP 2 SP 回路 2 SP	
GATEn K (n =1 ~ 5)	GATEn INA 中 CONTS K	-999.0 ~ +9999	0
GATEn INB (n =1 ~ 5)	门 n 输入 B	与门 n 输入 A 的选择类同,仅 将 CONST K 改为 TOTALIZER,其余同 TOTALIZER 积 算器	FIXED OFF
GATEn OUT (n =1 ~ 5)	门 n 输出	DIG OUT 1 □ 质涑? DIG OUT 2 数字输出 2 DIG OUT 3 数字输出 3 DIG OUT 4 数字输出 4 ANY GATE 输出到任何一门 M/A MODE 回路 1 手动/自动 方式 0=手动 1=自动 L/R SP L1 回路 1 远程/本机 设定点 0=本机 1=远程 DIS/EN AT 回路 1 有/无自适 应 0=无 1=有 RESET TOT 积 算器有/无复位 0=无 1=有 M/A MODE 2 回路 2 手动/自 动方式 0=手动 1=自动 L/R SP L2 回路 2 远程/本机 设定点 0=本机 1=远程 DIS/EN AT2 回路 2 有/无自适 应 0=无 1=有	ANY GATE

3.7 OUTPUT ALGORITHM ----- 输出算法

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可选择的选项 (上排显示)	工厂设定值
OUT ALG	回路 1 输出算法	TIME 时间比例 CURRENT 电流比例 TIME DPLX 双重时间比例 CUR DPLX 双重电流比例 CUR TIME 双重电流时间 数字输出 3=热 TIME CUR 双重时间电流 数字输出 3=冷	CURRENT
4-20 RNG	双重电流范围	50 PCT 双重电流范围 100 PCT 双重电流范围(全范围)	100 PCT
OUT2 ALG	回路 2 输出算法	NONE 无 TIME 时间比例 数字输出 4 使用 CURRENT 电流比例 第二路电流输出使用 CUR DPLX 双重电流比例 第二路电流输出使用	CURRENT
		CUR TIME 双重电流时间 数字输出 4=热 第二路电流输出=冷 TIME CUR 双重时间电流 数字输出 4=冷 第二路电流输出=热	
DO STATE	0%输出时数字输出状态	3OFF 4OFF 输出 3=0 输出 4=0 3 ON 4ON 输出 3=1 输出 4=1 3OFF 4ON 输出 3=0 输出 4=1 3ON 4OFF 输出 3=1 输出 4=0	3OFF 4ON

3.8 INPUT 1,INPUT 2, INPUT 3, INPUT 4----- 输入 1,输入 2,输入 3,输入 4

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或可选择的选项 (上排显示)	默认值
XMITTERn n=(1~4)	输入 n 的变送器特性	DISABLE 无 B TC B 型热电偶 E TC E 型热电偶 J TC J 型热电偶 K TC K 型热电偶 NNM TC NiNiMo 热电偶 NIC TC 镍铬镍硅热电偶 R TC R 型热电偶 S TC S 型热电偶 T TC T 型热电偶 W TC W 型热电偶 100 PT 100Ω 热电阻(高值) 200 PT LO 100Ω 热电阻(低值) 200 PT 200Ω 热电阻 500 PT 500Ω 热电阻 LINEAR 线性输入 SQROOT 平方根 IN2 No R/B (传感器 4 可选)	LINEAR
INn HI n=(1~4)	输入 n 的高限值	-999 ~ 9999 (工程单位) (仅线性或平方根传感器可选)	1000
INn LO n=(1~4)	输入 n 的低限值	-999 ~ 9999 (工程单位) (仅线性或平方根传感器可选)	0
RATIO n n=(1~4)	输入 n 的比例	-20.00 ~ 20.00	1.0
BAIS INn n=(1~4)	输入 n 的偏置	-999 ~ 9999	0
FILTER n n=(1~4)	输入 n 的软件数字滤波	0 ~ 120 Seconds 0=无滤波	0

DEADTIME3	输入 3 的延迟响应时间	0.0 ~ 60.0 Minutes	0
-----------	--------------	--------------------	---

3.9 INPUT 5 ----- 输入 5

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可选择的选项 (上排显示)	工厂设定值
IN 5 TYPE	输入 5 的类型	DISABLE 无 B TC B 型热电偶 E TC E 型热电偶 J TC J 型热电偶 K TC K 型热电偶 NNM TC NiNiMo 热电偶 NIC TC 镍铬镍硅热电偶 R TC R 型热电偶 S TC S 型热电偶 T TC T 型热电偶 W TC W 型热电偶 100 PT 100Ω 热电阻(高值) 100 PT LO 100Ω 热电阻(低值) 200 PT 200Ω 热电阻 500 PT 500Ω 热电阻 RH RADIAM RH 辐射高温计 MILLIAMPS 4 ~ 20 毫安 0-10MV 0-10 毫伏 10-50MV 0-50 毫伏 1-5V 1-5 伏 0-10V 0-10 伏 PULSE 脉冲	DISABLE
IN5 PULSE	输入 5 脉冲	DISABLE 无 FREQ INP 频率输入 PULSE 脉冲	DISABLE
XMITTER5	输入 5 的变送器特性	DISABLE 无 B TC B 型热电偶	LINEAR

		E TC E 型热电偶 J TC J 型热电偶 K TC K 型热电偶 NNM TC NiNiMo 热电偶	
		NIC TC 镍铬镍硅热电偶 R TC R 型热电偶 S TC S 型热电偶 T TC T 型热电偶 W TC W 型热电偶 100 PT 100Ω 热电阻(高值) 200 PT LO 100Ω 热电阻(低值) 200 PT 200Ω 热电阻 500 PT 500Ω 热电阻 LINEAR 线性 SQROOT 平方根	
IN5 HI	输入 5 的高值	-999 ~ 9999 (工程单位)	1000
IN5 LO	输入 5 的低值	-999 ~ 9999 (工程单位)	0
RATIO IN5	输入 5 的比例	-20.00 ~ 20.00	1.0
BAIS IN5	输入 5 的偏置	999 ~ 9999 (工程单位)	0
FILTER IN5	输入 5 的软件数字滤波器	0 ~ 120 Seconds 0=无滤波器	0
BURNOUT5	断偶保护(传感器坏)	NONE 无 UP 上限保护 DOWN 下限保护	NONE
EMISSIV5	输入 5 的 RH 辐射高温计的辐射发射率	0.01 ~ 1.00	1.0

3.10 LOOP1 CONTROL ----- 回路 1 控制

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可选择的选项 (上排显示)	工厂设定值
-----------------	------	------------------------------	-------

PV SOURCE	PV 源	INPUT1 输入 1 INPUT2 输入 2 INPUT3 输入 3 INPUT4 输入 4 INPUT5 输入 5 IN ALG1 输入算法 1 IN ALG2 输入算法 2	INPUT 1
PID SETS	PID 参数设置	1 ONLY 仅一套参数 2KEYBD 两套参数 2PV SW 两套 PV 参数,由 SW 值	1 ONLY
		自动切换选用 2SP SW 两套 SP 参数,由 SW 值 自动切换选用 GAIN SCDL 增益编排	
SW VALUE	SW 值	输入范围内的工程单位值	0.00
LPS	本机 设定点数目	1 ONLY 一个 TWO 二个 THREE 三个	1 ONLY
RPS SOURC	远程设定点源	NONE 无 INPUT2 输入 2 INPUT3 输入 3 INPUT4 输入 4 INPUT5 输入 5 IN ALG1 输入算法 1 IN ALG2 输入算法 2	NONE
AUTO BAIS	自动调偏	ENABLE DISABLE	DISABLE
SP TRACK	本机 设定点跟踪	NONE 无 PV 本机 设定点跟踪 PV RSP 本机 设定点跟踪 RSP	NONE
PWR MODE	电源掉电后恢复状态的	MANUAL 手动方式,本机	A or M SP

	方式	设定点 A or M SP 掉电前方式, 设定点 A or M LSP 掉电时方式, 本机 设定点	
SP HILIM	设定点上限	PV 量程的 0 ~ 100 % (工程单位)	1000
SP LOLIM	设定点下限	PV 量程的 0 ~ 100 % (工程单位)	0
ACTION	控制输出方向	DIRECT PID 正向动作 REVERSE PID 反向动作	REVERSE
OUT RATE	输出速率变化	ENABLE 有 DISABLE 无	DISABLE
PCT/MIN UP	输出向上变化速率	0 ~ 9999% /分钟	0
PCT/MIN DN	输出向下变化速率	0 ~ 9999% /分钟	0
OUTHILIM	输出限幅高值	输出的-5.0 ~ 105.0%	100.0
OUTLOLIM	输出限幅低值	输出的-5.0 ~ 105.0%	0.0
IHILIM	积分高限	输出极限范围内	100.0
ILOLIM	积分低限	输出极限范围内	0.0
DROPOFF	控制器输出下降到输出低限	输出的-5.0 ~ 105.0%	0.0
DEADBAND	输出继电器的死区	-5.0 ~ 25.0% 时间比例 0 ~ 25% ON-OFF 比例	1.0
OUT HYST	输出继电器的滞后	开关控制时 PV 量程的 0.0 ~ 5.0%	0.5
FAILMODE	故障安全模式	LON LATCH 故障排除后恢复原状 LATCHING 故障排除后保持手动	NON LATCH
FAILSAFE	输出失败时的安全输出	0 ~ 100%	0.0
PBorGAIN	比例带或增益	PB PCT, GAIN	GAIN
MINorRPM	积分时间单位	RPM 次/分钟, MIN 分钟/次	MIN

3.11 LOOP2 CONTROL-----回路 2 控制

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可 选 择的选项 (上排显示)	工厂设定值
同控制回路 1 (略)			

3.12 OPTION ----- 选项

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可 选 择的选项 (上排显示)	工厂设定值
CUR OUT 2	第二路电流输出	DISABLE 无 INPUT 1 输入 1 INPUT 2 输入 2 INPUT 3 输入 3 INPUT 4 输入 4 INPUT 5 输入 5 PV 回路 1 的 PV 值 DEVIATION 回路 1 的偏差值 (PV-SP) OUTPUT 回路 1 的输出值 SP 回路 1 的 SP 值 LSP 1 回路 1 的 LSP#1 值 IN ALG 1 输入算法 1 IN ALG 2 输入算法 2 PV LOOP2 回路 2 的 PV 值 DEV LOOP2 回路 2 的偏差值 (PV-SP) OUTPUT2 回路 2 的输出值 SP LOOP2 回路 2 的 SP 值 LSP1 LP2 回路 2 的 LSP#1 值	DISABLE
4mA VALUE	低比例系数	对应 4mA 的低比例系数	0.0
20mA VALUE	高比例系数	对应 20mA 的高比例系数	100.0
DIG IN 1	输入 1 选择的动作	NONE 无 TO MANUAL 手动	NONE

		TO SP1 设定点 1 TO SP2 设定点 2 TO SP3 设定点 3 TO DIRECT 正向控制 TO HOLD 保持设定点斜坡 TO PID 2 选第二套 PID 参数 PV IS IN2 输入 2 作 PV PV IS IN3 输入 3 作 PV PV IS IN4 输入 4 作 PV PV IS IN5 输入 5 作 PV TO RUN 运行设定点斜坡 MAN SAFE 进入手动和安全自保 TRACK 1 输出 1 跟踪输入 4 TRACK 2 输出 2 跟踪输入 4 TO OUT 2 输出 2 凌驾输出 1 PULSEDOW 脉冲输入时设定点向下 OUT 3 ON 输出 3 接通 OUT 4 ON 输出 4 接通 INHIBIT 1 禁止 PID 中积分作用 TO RSP 选择远程设定点 DSP L1/L2 回路显示 RESET FB 输出 3 凌驾积分计算 TOAM STA 进入自动/手动站 TO PURGE 强制手动,输出输出高限 LOW FIRE 强制手动,输出输出低限	
DIG 21COMB	数字输入 1 组合动作	DISABLE 无 +TO PID2 同时选择第二套 PID 参数	DISABLE

		+TO DIR 同时选择正向控制 +TO SP2 同时选择 SP2 +DIS ADT1 同时选择回路 1 自适应 +TO SP1 同时选择 SP1 +TO RUN 同时运行设定斜 坡	
DIG IN 2	数字输入 2 动作	与数字输入 1 的选择相同	NONE
DIG 2 COMB	数字输入 2 组合动作	与数字输入 1 组合的选择相同	DISABLE
DIG IN 3	数字输入 3	NONE 无 TO MANUAL 手动 TO SP1 设定点 1 TO SP2 设定点 2 TO SP3 设定点 3 TO DIRECT 正向控制 TO HOLD 保持设定斜坡 TO PID 2 选第二套 PID 参数 PV IS IN1 输入 1 作 PV PV IS IN2 输入 2 作 PV PV IS IN3 输入 3 作 PV PV IS IN4 输入 4 作 PV PV IS IN5 输入 5 作 PV RSP - IN1 输入 1 作 RSP RSP - IN2 输入 2 作 RSP RSP - IN3 输入 3 作 RSP RSP - IN4 输入 4 作 RSP RSP - IN5 输入 5 作 RSP TO DIRECT 正向控制 MAN SAFE 进入手动和安全 自保 TOAM STA 进入自动/手动站 TO PURGE 强制手动,输出输 出高限 LOW FIRE 强制手动,输出输出	NONE

		低限	
DIG IN 4	数字输入 4	与数字输入 3 的选择相同	NONE
DIG IN 5	数字输入 5	与数字输入 3 的选择相同	NONE
DIG IN 6	数字输入 6	与数字输入 3 的选择相同	NONE
DI ON LP1	回路 1 数字输入	DI3,4,5,6 数字输入 3,4,5,6 DI3,4,5 数字输入 3,4,5 DI3,4 数字输入 3,4 DI3 数字输入 3	DI3,4,5,6

3.13 COMMUNICATIONS----- 通讯

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可 选 择的选项 (上排显示)	工厂设定值
COMSTATE	通讯方式	DISABLE 无 485DMCS RS422ASCII 485MODRTU 485TDCSDI	DISABLE
ADDRESS	回路 1 的通讯地址	1 ~ 99	0
ADDRESS2	回路 2 的通讯地址	1 ~ 99	0
BAUD RATE	波特率	300 300 波特(位/秒) 600 600 波特(位/秒) 1200 1200 波特(位/秒) 2400 2400 波特(位/秒) 4800 4800 波特(位/秒) 9600 9600 波特(位/秒) 19200 19200 波特(位/秒)	19200
FRAMING	成帧	DEFAULT 100MSEC 50MSEC 25MSEC 10MSEC	

XMT DELAY	发送延迟	NONE 10MSEC 20MSEC 30MSEC 40MSEC 50MSEC	
UNIT	通讯使用的单位	PERCENT 量程的百分比 ENG UNITS 工程单位	PERCENT
PARITY	奇偶校	ODD 奇校验 EVEN 偶校验	ODD
SHEDTIME	脱机时间	0 ~ 255 0 ~ 255 采样周期 1 采样周期=1/3 秒 0=无脱机	30
SHED MODE	脱机时采取的就地控制方式	LAST 脱机前相同方式 TOMANUAL 手动方式, 脱机 前的相同输出 FAILSAFE 手动方式, 故障安全输出 TOAUTO 自动方式	LAST
SHED SP	脱机 设定点	TO LSP 本机 设定点 TO CSP 计算机 设定点	TO LSP
UNIT	通讯使用的单位	PERCENT 量程的百分比 ENG UNITS 工程单位	PERCENT
CSP RATIO	回路 1 计算机 设定点比率	-20.00 ~ 20.00	1.00
CPS BAIS	回路 1 计算机 设定点偏差	-999.0 ~ 9999	0.0
CSP2 RATIO	回路 2 计算机 设定点比率	-20.00 ~ 20.00	1.00
CSP2 BAIS	回路 2 计算机 设定点偏差	-999.0 ~ 9999	0.0
TEST COM	通讯硬件测试	DISABLE 无 ENABLE 有	DISABLE

3.14 ALARM SET ----- 璦?

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可 选 择的选项 (上排显示)	工厂设定值
A1S1 VALU	报警 1 设定点 1 值	选择的报警参数范围内 或 偏差报警时 PV 量程内	90
A1S2 VALU	报警 1 设定点 2 值	同报警 1 设定点 1 的选择	10
A2S1 VAL U	报警 2 设定点 1 值	同报警 1 设定点 1 的选择	95
A2S2 VALU	报警 2 设定点 2 值	同报警 1 设定点 1 的选择	5
A3S1 VALU	报警 3 设定点 1 值	同报警 1 设定点 1 的选择	90
A3S2 VALU	报警 3 设定点 2 值	同报警 1 设定点 1 的选择	10
A4S1 VALU	报警 4 设定点 1 值	同报警 1 设定点 1 的选择	95
A4S2 VALU	报警 4 设定点 2 值	同报警 1 设定点 1 的选择	5
A1S1TYPE	报警 1 设定点 1 类型	NO ALARM 无报警 INPUT 1 输入 1 报警 INPUT 2 输入 2 报警 INPUT 3 输入 3 报警 INPUT 4 输入 4 报警 INPUT 5 输入 4 报警 PV 回路 1 PV 值报警 DEVIATION 回路 1 偏差报警 OUTPUT 回路 1 输出报警 SHED 脱机报警 PV2 回路 2 PV 值报警 DEV2 回路 2 偏差报警 OUTPUT2 回路 2 输出报警 MANUAL 回路 1 手动报警 MANUAL2 回路 2 手动报警 REM SP 回路 1 远程设定点报 警 REM SP2 回路 2 远程设定点 报警 FAILSALE 回路 1 故障安全输 出报警 FAILSAFE2 回路 2 故障安全输出报	OUTPUT

		警	
A1S2TYPE	报警 1 设定点 2 类型	同报警 1 设定点 1 类型选项	OUTPUT
A2S1TYPE	报警 2 设定点 1 类型	同报警 1 设定点 1 类型选项	OUTPUT
A2S2TYPE	报警 2 设定点 2 类型	同报警 1 设定点 1 类型选项	OUTPUT
A3S1TYPE	报警 3 设定点 1 类型	同报警 1 设定点 1 类型选项	OUTPUT
A3S2TYPE	报警 3 设定点 2 类型	同报警 1 设定点 1 类型选项	OUTPUT
A4S1TYPE	报警 4 设定点 1 类型	同报警 1 设定点 1 类型选项	OUTPUT
A4S2TYPE	报警 4 设定点 2 类型	同报警 1 设定点 1 类型选项	OUTPUT
A1S1 HL	报警 1 设定点 1 状态	HI 高限报警 LO 低限报警	HI
A1S2 HL	报警 2 设定点 2 状态	同报警 1 设定点 1 状态选项	LO
A2S1 HL	报警 2 设定点 1 状态	同报警 1 设定点 1 状态选项	HI
A2S2 HL	报警 2 设定点 2 状态	同报警 1 设定点 1 状态选项	LO
A3S1HL	报警 3 设定点 1 状态	同报警 1 设定点 1 状态选项	HI
A3S2 HL	报警 3 设定点 2 状态	同报警 1 设定点 1 状态选项	LO
A4S1 HL	报警 4 设定点 1 状态	同报警 1 设定点 1 状态选项	HI
A4S2 HL	报警 4 设定点 2 状态	同报警 1 设定点 1 状态选项	LO
AL HYST	报警滞后	量程的 0.0 ~ 5.0%	0.1
ALM ACTN	报警继电器线圈的动作	ENERGIZE 报警时激励数字 输出 DE ENERGIZ 报警不激励数字 输出	ENERGIZE
ALM OUT1	报警输出 1	NONLATCH 不锁定 LATCHING 锁定	NONLATC H
ALM OUT2	报警输出 2	同报警输出 1 选项	NONLATC H
ALM OUT3	报警输出 3	同报警输出 1 选项	NONLATC H
ALM OUT4	报警输出 4	同报警输出 1 选项	NONLATC H

3.15 DISPLAY ----- 显示设定

提示符 (下排显示)	功能说明	参数可设置的范围或 可选择的选项 (上排显示)	工厂设定值
DECIMAL	回路 1 小数点位置	XXXX 无小数点 XXX.X 一位小数 XX.XX 二位小数 X.XXX 三位小数	XXXX
DECIMAL2	回路 2 小数点位置	XXXX 无小数点 XXX.X 一位小数 XX.XX 二位小数 X.XXX 三位小数	XXXX
TEMP UNIT	温度单位	DEG F 华氏度 DEG C 摄氏度 NONE 不显示单位	NONE
PWR FREQ	电源频率	50HZ 50 赫兹 60HZ 60 赫兹	60HZ
2LOOP DIS	双回路棒状图显示	左 中 右 SpnPvOn: SP1 PV1 OUT1 SP2 PV2 OUT2 L1L2On: PV1(SP1) PV2(SP2) OUTn L1 n: PV1(SP1) 空 OUTn --L2 On: 空 PV2(SP2) OUTn (n=1 或 2)	SPnPvOn
SP GRAPH	棒状图设定点显示 (双回路显示, SPnPvOn 时)	FULL 全部棒亮 ONE BAR 一个棒亮	FULL
ID TAG	过程识别标符 (9 位,下排显示)	DISABLE 无 ENABLE 有	ENABLE
PV TAG	PV 标符(3 位,上排显示)	DISABLE 无 ENABLE 有	DISABLE
PVTAG2	PV 标符(回路 2 算法为 PID A 时用,3 位,上排显示)	DISABLE 无 ENABLE 有	DISABLE

TAG	ID 和 PV 标符	Letters 字母: A ~ Z Numbers 数字: 0 ~ 9 Others 其它: >, <, #, /, \, v, (blank 空格) -, ., ", =, ?, _ , ^, V, +, *	
RATIO4SET	用前面板设置输入 4 的比率	DISABLE 无 LOWR DISP 用下排显示键设置	DISABLE
LANGUAGE	提示符语言	ENGLISH 英语 FAENCH 法语 GERMAN 德语	ENGLISH

3.16 CALIB ----- 标定

现场可重新标定输入、输出，详见产品手册第六章。

3.17 STATUS ----- 状态显示

提示符 □厂屡畔允荆?	功能说明	参数可设置的范围或 可选择的选项 (上排显示)	工厂设定值
VERSION	版本号	只读	
FAILSAFE	安全自保	NO 无故障 (只读) YES BURNOUT 组态为 NONE 和输入失效	
FAILSF 2	回路 2 安全自保	NO 无故障 (只读) YES BURNOUT 组态为 NONE 和输入失效	
RAM TEST	RAM 测试	PASS 通过 (只读) FAIL RAM 损坏	
CONF TEST	组态测试	PASS 通过 (只读) FAIL 组态数据出错	

LOOPTEST	DMCS 通讯回路测试	PASS 通过 (只读) FAIL 不能 DMCS 通讯	
CAL TEST	工作标定测试	PASS 通过 (只读) FAIL 工作标定出错	
FACT CRC	工厂标定测试	PASS 通过 (只读) FAIL 工厂标定有改变	